

# О динамике полносвязной пространственно-распределенной цепочки из логистических уравнений с запаздыванием

Сергей Кащенко, Анна Толбей

Ярославский государственный университет им. П.Г. Демидова, Ярославль, Россия  
*kasch@uniyar.ac.ru*

Вторая конференция Математических центров России  
7 — 11 ноября 2022 г.  
МГУ, МИАН, г. Москва

Рассматривается логистическое уравнение с запаздыванием

$$\dot{u} = r[1 - u(t - T)]u, \quad (1)$$

которое описывает динамику изменения численности некоторой популяции. Здесь  $u(t) > 0$  – нормированная численность или плотность популяции,  $r > 0$  – коэффициент мальтузианского роста,  $T > 0$  – запаздывание, которое ассоциируют с возрастом половозрелости особей.

При условии

$$rT \ll \pi/2$$

состояние равновесия  $u_0 \equiv 1$  в (1) асимптотически устойчиво, при  $rT > \pi/2$  – неустойчиво и в (1) имеется устойчивый цикл  $u_0(t)$ .

При условии, когда

$$0 < rT - \frac{\pi}{2} \ll 1$$

он имеет асимптотику

$$u_0(t) = 1 + \sqrt{rT - \frac{\pi}{2}} \left[ \xi_0(\tau(1 + O(\varepsilon))) \exp\left(i\frac{2\pi}{T_0}t\right) + \right. \\ \left. + \bar{\xi}_0(\tau(1 + O(\varepsilon))) \exp\left(-i\frac{2\pi}{T_0}t\right) \right] + \dots$$

При  $rT \gg 1$  этот цикл является релаксационным.

Рассмотрим цепочку  $2N + 1$  связанных логистических уравнений с запаздыванием

$$\dot{v}_j(t) = r[1 - v_j(t - T)]v_j(t) + r \sum_{m=-N}^N a_{mj}(v_m(t - h) - v_j(t - h)). \quad (2)$$

Система (2) имеет состояние равновесия  $u_{j0} = u_0 = 1$  ( $j = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm N$ ). После замены в ней

$$v_j = 1 + u_j \quad (3)$$

приходим к системе уравнений

$$\dot{u}_j(t) = -ru_j(t - T) + r \sum_{m=-N}^N a_{mj}(u_m(t - h) - u_j(t - h)) - ru_j(t - T)u_j. \quad (4)$$

Удобно элемент  $u_j(t)$  ассоциировать со значением функции двух переменных  $u(t, x_j)$ , где  $x_j$  – точка некоторой окружности с угловой координатой  $x_j = 2\pi(2N + 1)^{-1} \cdot j$  и выполнено условие переодичности  $u_{j+2N+1}(t) = u(t, x_j + 2\pi) = u_j(t) = u(t, x_j)$  и  $a_{m+2N+1,j} = a_{m,j+2N+1} = a_{mj}$  ( $m, j = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ ). Будем предполагать, что связь между элементами является однородной, т. е.

$$a_{mj} = a_{m-j}. \quad (5)$$

Основное предположение заключается в том, что количество  $(2N + 1)$  – элементов является достаточно большим:

$$0 < \varepsilon = 2\pi(2N + 1)^{-1} \ll 1. \quad (6)$$

Это условие дает основание перейти от дискретной пространственной переменной  $x$  к непрерывной переменной  $x$ .

$$a_{mj} = \gamma(2N + 1)^{-1}(2\pi)^{-1}. \quad (7)$$

Выражение  $\gamma(2\pi(2N + 1))^{-1} \sum_{j=-N}^N f(x_j)$  является частичной интегральной суммой Дарбу для выражения  $\gamma(2\pi)^{-1} \int_0^{2\pi} f(x)dx$ , поэтому при условии (7) для системы (4) асимптотическим при  $\varepsilon \rightarrow 0$  приближением является краевая задача

$$\frac{\partial u}{\partial t} = -ru(t - T, x) + r\gamma \left[ (2\pi)^{-1} \int_0^{2\pi} u(t - h, s)ds - u(t - h, x) \right] - ru(t - T, x)u, \quad (8)$$

$$u(t, x + 2\pi) \equiv u(t, x). \quad (9)$$

Отметим, что в случае, когда коэффициенты  $a_{i-j}$  не одинаковы, интегральное слагаемое немного усложняется. Вместо выражения  $\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} u(t-h, s) ds$  имеем

$$\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} a(s) u(t-h, x+s) ds \quad \text{и} \quad \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} a(s) ds = 1.$$

Далее рассматривается локальная динамика краевой задачи (8), (9).

Линеаризованная в нуле краевая задача

$$\begin{aligned}\frac{\partial v}{\partial t} &= -rv(t - T, x) + r\gamma[M(v(t - h, s) - v(t - h, x))], \\ v(\tau, x + 2\pi) &\equiv v(\tau, x)\end{aligned}\tag{10}$$

имеет характеристическое уравнение

$$\lambda = -r \exp(-\lambda T) + r\gamma \exp(-\lambda h)[\delta_k - 1], \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \tag{11}$$

где

$$\delta_k = \begin{cases} 1, & k = 0, \\ 0, & k \neq 0. \end{cases}$$



Это уравнение получено из (10) путем подстановки элементарных эйлеровских решений

$$v_k = \exp(ikx + \lambda t), \quad (k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots).$$

Будет изучен случай, когда параметр  $\gamma$  является малым: для некоторого фиксированного  $\gamma_1$  имеем

$$\gamma = \mu\gamma_1 \quad \text{и} \quad 0 < \mu \ll 1. \quad (12)$$

Затем рассмотрим общий случай.

## Случай малых значений $\gamma$

При условии  $rT < \pi/2$  и при условии (12) все корни уравнения (11) имеют отрицательные и отделенные от нуля при  $\mu \rightarrow 0$  вещественные части. Если же  $rT > \pi/2$ , то у (11) имеется корень с положительной и отделенной от нуля при  $\mu \rightarrow 0$  вещественной частью. Локальную динамику (8), (9) в этих случаях не рассматриваем.

Будем предполагать, что реализуется случай, когда при некоторых положительных  $r_0$  и  $T_0$  выполнены условия

$$r_0 T_0 = \frac{\pi}{2}, \quad r = r_0 + \mu r_1, \quad T = T_0 + \mu T_1, \quad \gamma = \mu \gamma_1. \quad (13)$$

Линейная краевая задача (10) в этом случае имеет решение  $v_k = \exp(i\pi(2T_0)^{-1}t + ikx)$ , а значит и решения

$$\begin{aligned}
 v(t, x) &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \xi_k \exp(i\pi(2T_0)^{-1}t + ikx) = \\
 &= \exp(i\pi(2T_0)^{-1}t) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \xi_k \exp(ikx) = \exp(i\pi(2T_0)^{-1}t) \xi(x). \quad (14)
 \end{aligned}$$

Решения нелинейной краевой задачи (8), (9) тогда ищем в виде

$$\begin{aligned}
 u(t, x, \mu) &= \mu^{1/2} \left( \xi(\tau, x) \exp(i\pi(2T_0)^{-1}t) + \bar{c}\bar{c} \right) + \\
 &\quad + \mu u_2(t, \tau, x) + \mu^{3/2} u_3(t, \tau, x) + \dots, \quad (15)
 \end{aligned}$$

где  $\tau = \mu t$  – «медленное» время,  $\xi(\tau, x)$  – неизвестная комплексная амплитуда, функции  $u_j(t, \tau, x)$  являются  $4T_0$  – периодическими по  $t$  и  $2\pi$  – периодическими по  $x$ .

$$\begin{aligned}\frac{\partial \xi}{\partial \tau} &= b\xi + \gamma_0(M(\xi) - \xi) + \beta\xi|\xi|^2, \\ \xi(\tau, x + 2\pi) &\equiv \xi(\tau, x).\end{aligned}\tag{16}$$

Здесь через  $M(\xi)$  обозначено среднее по  $x \in [0, 2\pi]$  значение функции  $\xi(\tau, x)$  :

$$M(\xi) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \xi(\tau, x) dx.$$

Для коэффициентов в (16) верны равенства

$$\begin{aligned}b &= \left(1 + \frac{\pi^2}{4}\right)^{-1} \left[\left(\frac{\pi}{2} + i\right)r_1 + \lambda_0^2 T_1 \left(1 - i\frac{\pi}{2}\right)\right], \\ \gamma_0 &= \gamma_1 r_0 \exp(-i\pi h(2T_0)^{-1}) \cdot [i\pi(2T_0)^{-1} - r_0 \exp(-i\pi(2T_0)^{-1})]^{-1}, \\ \beta &= -\lambda_0[3\pi - 2 + i(\pi + 6)] \left(10\left(1 + \frac{4}{\pi^2}\right)\right)^{-1}, \quad \Re\beta < 0.\end{aligned}$$

## Theorem

*Пусть выполнены условия (12) и (13) и пусть краевая задача (16) имеет при  $\tau \geq \tau_0$  решение  $\xi(\tau, x)$ . Тогда функция*

$$u(t, x, \mu) = \mu^{1/2} \left( \xi(\tau, x) \exp(i\pi(2T_0)^{-1}t) + \bar{c}c \right) + \\ + \mu \left( A\xi^2(\tau, x) \exp(i\pi(T_0)^{-1}t) + \bar{c}c \right) \quad (17)$$

*удовлетворяет краевой задаче (8), (9) с точностью до  $O(\mu^{3/2})$ .*

Отметим, что условия асимптотической устойчивости нулевого решения в (16) состоят в выполнении неравенств

$$\Re b < 0, \quad \Re(b - \gamma_0) < 0. \quad (18)$$

При условии  $\Re b > 0$  КНФ (16) имеет однородный цикл  $\rho_0 \exp(i\omega_0 t)$  и

$$\rho_0 = (-\Re b \cdot (\Re \beta)^{-1})^{1/2}, \quad \omega_0 = \Im b + \rho_0^2 \Im \beta.$$

Тот же самый цикл при том же условии существует и в логистическом уравнении (1). Но если в уравнении (1) этот цикл орбитально устойчив, то в (16) условия его орбитальной устойчивости состоят в выполнении двух неравенств:

$$1) \rho_0 \Re \beta - \Re \gamma_0 < 0, \quad (19)$$

$$2) |\gamma_0|^2 - 2\rho_0^2 (\Re \beta \cdot \Re \gamma_0 + \Im \beta \cdot \Im \gamma_0) > 0. \quad (20)$$

Можно подобрать такое значение  $\gamma_0$ , что (19) или (20) не выполняются. Отметим, что выполнения условий устойчивости (неустойчивости) можно достичь, варьируя коэффициент запаздывания  $h$ .

Кроме одного цикла КНФ (16) может иметь циклы

$$\rho_k \exp(i\omega_k t + ikx) \quad (k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots).$$

Эти циклы существуют при условии  $\Re(b - \gamma_0) > 0$  и

$$\rho_k = \rho^0 = \left( -\Re(b - \gamma_0) \cdot (\Re\beta)^{-1} \right)^{1/2}, \quad \omega_k = \omega^0 = \Im(b - \gamma_0) + \rho_k^2 \Im\beta. \quad (21)$$

Все эти циклы орбитально устойчивы при выполнении двух неравенств:

- 1)  $(\rho^0)^2 \Re\beta + \Re\gamma_0 < 0,$
- 2)  $|\gamma_0|^2 + 2(\rho^0)^2 (\Re\beta \cdot \Re\gamma_0 + \Im\beta \cdot \Im\gamma_0) > 0.$

Невыполнение (строгое) хотя бы одного из этих неравенств влечет неустойчивость всех циклов.

Более интересен вопрос о существовании пространственно-неоднородных ступенчатых циклов. Сначала заметим, что уравнение (16) имеет периодическое по  $t$  и  $2\pi$ -периодическое кусочно-непрерывное по  $x$  решение

$$\rho(x) \exp(i\omega^0 t), \quad \rho(x) = \begin{cases} \rho^0, & x \in (0, \pi), \\ -\rho^0, & x \in (\pi, 2\pi). \end{cases}$$

Можно сконструировать семейства  $2\pi\omega_0^{-1}$ -периодических по  $t$  и  $2\pi$ -периодических и кусочно-непрерывных по  $x$  решений  $\rho(x, k_1, k_2, \alpha) \exp(i\omega_0 t)$ , где

$$\rho(x, k_1, k_2, \alpha) = \begin{cases} \rho^0 \exp(i2\pi\alpha^{-1}k_1x), & x \in (0, \alpha), \quad k_1 = \pm 1, \pm 2, \dots, \\ \rho^0 \exp(i2\pi(2\pi - \alpha)^{-1}k_2x), & x \in (\alpha, 2\pi - \alpha), \quad k_2 = \pm 1, \pm 2, \dots \end{cases}$$

Такие конструкции, очевидно, распространяются на решения с произвольным количеством «ступенек».



Более интересны циклы, состоящие из двух различных по «амплитуде» ступенек на отрезке  $[0, 2\pi]$ . Для их построения фиксируем произвольно параметры  $\alpha \in (0, 2\pi)$  и  $\varphi_{1,2} \in (0, 2\pi)$ . Положим

$$u_0(t, x) = \rho(x) \exp(i\omega t), \quad \rho(x) = \begin{cases} \rho_1 \exp(i\varphi_1), & x \in (0, \alpha), \\ \rho_2 \exp(i\varphi_2), & x \in (\alpha, 2\pi). \end{cases} \quad (22)$$

## Случай «средних» значений параметра $\gamma$

Ограничимся рассмотрением краевой задачи (8), (9) для наиболее интересного в задачах математической экологии случая, когда значения параметра  $h$  совпадают с  $T$ :  $h = T$ . Характеристическое уравнение (11) тогда распадается на два:

- 1)  $\lambda = -r \exp(-\lambda T),$
- 2)  $\lambda = -r(1 + \gamma) \exp(-\lambda T),$

причем каждый из корней последнего уравнения повторяется бесконечное число раз.

Пусть выполнено неравенство  $rT < \pi/2$ . Тем самым каждая изолированная популяция не совершает колебаний численности в окрестности положительного состояния равновесия.

Предполагаем, что в задаче об устойчивости стационара в (8), (9) имеет место критический случай: при некоторых  $r = r_0, \gamma = \gamma_0$  и  $T = T_0$  верны соотношения

$$r_0(1 + \gamma_0)T_0 = \frac{\pi}{2}. \quad (23)$$

Отсюда следует, что линейная краевая задача (10) имеет бесконечно много периодических решений

$$u_k(t, x) = \exp(ikx + i\omega_0 t), \quad k = 1, 2, \dots, \quad \omega_0 = \pi(2T_0)^{-1} = r_0(1 + \gamma_0).$$

Это означает, что функция  $u_0(t, x) = \xi(x) \exp(i\omega_0 t)$  при условии  $M(\xi(x)) = 0$  тоже является решением (10).

Введем малый параметр  $\mu : 0 < \mu \ll 1$ . Положим в (8), (9)

$$r = r_0 + \mu r, \quad \gamma = \gamma_0 + \mu \gamma, \quad T = T_0 + \mu T_1$$

и будем искать решения этой краевой задачи в виде формального асимптотического ряда

$$u(t, x, \mu) = \mu^{1/2} \left( \xi(\tau, x) \exp(i\omega_0 t) + \bar{c}\bar{c} \right) + \\ + \mu u_2(t, \tau, x) + \mu^{3/2} u_2(t, \tau, x) + \dots, \quad (24)$$

где  $\tau = \mu t$ ,  $\xi(\tau, x)$  – неизвестная амплитуда, функции  $u_j(t, \tau, x)$  –  $2\pi/\omega_0$ -периодические по  $t$  и  $2\pi$ -периодические по  $x$ . Главное условие состоит в том, что функция  $\xi(\tau, x)$  имеет нулевое среднее по пространственной переменной:

$$M(\xi(\tau, s)) = 0. \quad (25)$$

$$\frac{\partial \xi}{\partial \tau} = b_1 \xi + \beta_1 (\xi |\xi^2| - M(\xi |\xi^2|)) + \beta_2 \bar{\xi} M(\xi^2), \quad (26)$$

$$\xi(\tau, x + 2\pi) \equiv \xi(\tau, x), \quad M(\xi(\tau, s)) = 0. \quad (27)$$

Для коэффициентов в (26) имеют место формулы

$$b_1 = \left(1 + \frac{\pi^2}{4}\right)^{-1} \left[ \left(\frac{\pi}{2} + i\right) (r_1(1 + \gamma_0) + \gamma_1 r_0) + r_0^2(1 + \gamma_0^2) T_1 \left(1 - i\frac{\pi}{2}\right) \right],$$

$$\beta_1 = -r(1 + \delta\gamma_0) (\exp(-2i\omega_0 T_0) + \exp(i\omega_0 T_0)) C_2 \left(1 + i\frac{\pi}{2}\right)^{-1},$$

$$\begin{aligned} \beta_2 = -r \Big[ (1 + \delta\gamma_0) (\exp(-2i\omega_0 T_0) + \exp(i\omega_0 T_0)) (C_1 - C_2) + \\ + \delta\gamma_0 \exp(-2i\omega_0 T_0) C_1 \Big] \left(1 + i\frac{\pi}{2}\right)^{-1}. \end{aligned}$$

## Theorem

*Пусть выполнено условие (23) и пусть краевая задача (26), (27) имеет ограниченное при  $\tau \rightarrow \infty$  решение  $\xi(\tau, x)$ . Тогда функция*

$$u(t, x, \mu) = \mu^{1/2} \left( \xi(\tau, x) \exp(i\omega_0 t) + \bar{c}c \right) + \mu u_2(t, \tau, x)$$

*удовлетворяет краевой задаче (8), (9) с точностью до  $O(\mu^{3/2})$ .*

# Источник финансирования

С. А. Кащенко, А. О. Толбей «О динамике полносвязной пространственно-распределенной цепочки из логистических уравнений с запаздыванием»

***Работа выполнена в рамках реализации программы развития регионального научно-образовательного математического центра (ЯрГУ) при финансовой поддержке Министерства науки и высшего образования РФ (Соглашение о предоставлении из федерального бюджета субсидии № 075-02-2022-886).***

# Спасибо за внимание!