

Некоторые свойства решений уравнений Власова–Пуассона с внешним магнитным полем

А.Л.Скубачевский

Математический институт
Российского Университета Дружбы Народов,
Московский центр фундаментальной и прикладной математики
(Москва, Россия)

Москва, 7 ноября 2022 г.

Уравнениям Власова посвящена обширная литература, см. [1–13, 15–20] и имеющуюся там библиографию. Одним из наиболее важных приложений смешанных задач для уравнений Власова–Пуассона является термоядерный синтез. Как известно [13], в случае попадания значительного числа частиц на стенки реактора может произойти разрушение реактора.

Для удержания заряженных частиц на некотором расстоянии от стенок реактора используется внешнее магнитное поле. С точки зрения дифференциальных уравнений это означает, что внешнее магнитное поле должно обеспечить существование решений системы Власова–Пуассона с носителями функций плотности распределения заряженных частиц, лежащих на некотором расстоянии от границы области. Существование таких решений рассматривалось в работах [4, 5, 18, 19]. Наличие ограниченного внешнего магнитного поля в уравнениях Власова–Пуассона и его влияние на удержание двухкомпонентной плазмы на определенном расстоянии от границы области является принципиальным отличием от других математических исследований.

В данной работе для указанных решений получена априорная оценка напряженности самосогласованного электрического поля через начальные функции плотности распределения заряженных частиц в случае бесконечного цилиндра, который соответствует реактору типа пробочной ловушки.

Fig.1. Tokamak.

Magnetic field lines in a toroidal domain

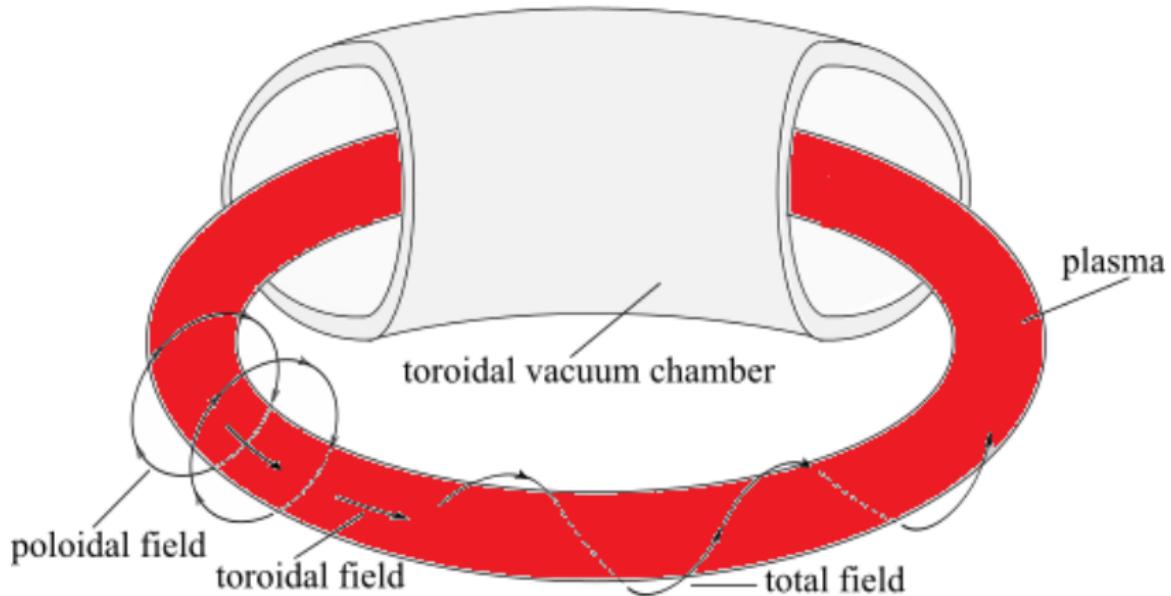
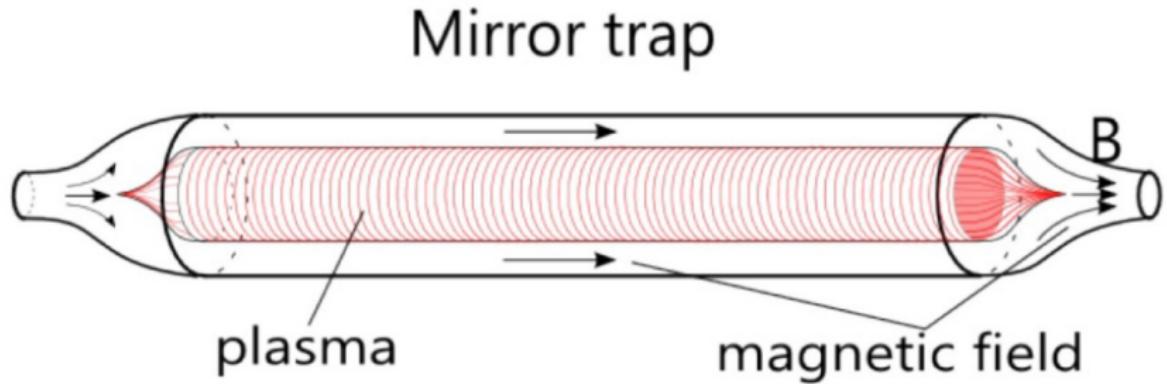


Fig.2. Termonuclear reactor.



Thermonuclear reactor



Рассмотрим систему уравнений Власова–Пуассона

$$-\Delta\varphi(x, t) = 4\pi e \int_{\mathbb{R}^3} \sum_{\beta} \beta f^{\beta}(x, v, t) dv, \quad x \in Q, t \in (0, T), \\ (1)$$

$$\frac{\partial f^{\beta}}{\partial t} + (v, \nabla_x f^{\beta}) + \frac{\beta e}{m_{\beta}} \left(-\nabla_x \varphi + \frac{1}{c} [v, B], \nabla_v f^{\beta} \right) = 0, \\ x \in Q, v \in \mathbb{R}^3, t \in (0, T), \beta = \pm 1, \quad (2)$$

с начальными условиями

$$f^{\beta}(x, v, t)|_{t=0} = f_0^{\beta}(x, v), \quad x \in \overline{Q}, v \in \mathbb{R}^3, \beta = \pm 1, \quad (3)$$

и краевым условием Дирихле

$$\varphi(x, t) = 0, \quad x \in \partial Q, t \in (0, T). \quad (4)$$

Здесь $Q = G \times \mathbb{R}$, $G \subset \mathbb{R}^2$ — ограниченная область с границей $\partial G \subset C^\infty$, $\partial Q = \partial G \times \mathbb{R}$, $f^\beta = f^\beta(x, v, t)$ — функция плотности распределения положительно заряженных ионов, если $\beta = +1$, и электронов, если $\beta = -1$, в точке x , со скоростью v в момент времени t ; $f_0^\beta(x, v) \geq 0$ — начальные функции плотности распределения; $\varphi = \varphi(x, t)$ — потенциал самосогласованного электрического поля; ∇_x и ∇_v — градиенты по x и v , соответственно; m_{+1} и m_{-1} — массы иона и электрона; e — заряд электрона; c — скорость света; B — индукция внешнего магнитного поля; (\cdot, \cdot) — скалярное произведение в \mathbb{R}^3 ; $[\cdot, \cdot]$ — векторное произведение в \mathbb{R}^3 .

Обозначим через $C^k(\mathbb{R}^n)$ ($C^k(\overline{Q})$), $k \geq 0$, $k \in \mathbb{Z}$, пространство функций непрерывных в \mathbb{R}^n (\overline{Q}) и имеющих непрерывные производные в \mathbb{R}^n (\overline{Q}) вплоть до k -го порядка с конечной нормой

$$\|u\|_k = \max_{|\alpha| \leq k} \sup_x |D^\alpha u(x)|, \quad k \in \mathbb{Z}, 0 \leq k.$$

Введем пространство $C^1(\overline{Q} \times \mathbb{R}^3 \times [0, T])$ непрерывных и ограниченных в $\overline{Q} \times \mathbb{R}^3 \times [0, T]$ функций, имеющих в $\overline{Q} \times \mathbb{R}^3 \times [0, T]$ все производные первого порядка, ограниченные и непрерывные в $\overline{Q} \times \mathbb{R}^3 \times [0, T]$.

Пусть $\mathring{C}^k(\mathbb{R}^n)$, $k, n \in \mathbb{N}$, — пространство k раз непрерывно дифференцируемых функций в \mathbb{R}^n с компактными носителями. Обозначим через $C_0^k(\overline{Q})$, $k \geq 0$, $k \in \mathbb{Z}$, замыкание множества функций из $C^k(\overline{Q})$ с компактными в \overline{Q} носителями.

Будем обозначать $\hat{C}^k(\mathbb{R}^3)$ пространство вектор-функций $Y = (Y_1, Y_2, Y_3) : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ с координатами $Y_i \in C^k(\mathbb{R}^3)$, $k \in \mathbb{N}$. Введем банахово пространство $C([0, T], C_0^k(\overline{Q}))$, $k \in \mathbb{Z}$, $k \geq 0$, непрерывных функций $[0, T] \ni t \mapsto \varphi(\cdot, t) \in C_0^k(\overline{Q})$ с нормой

$$\|\varphi\|_{k, T} = \sup_{0 \leq t \leq T} \|\varphi(\cdot, t)\|_k.$$

Обозначим

$$M_{1,R} = \left\{ \varphi \in C([0, T], C_0^1(\overline{Q})) : \varphi|_{\partial Q} = 0, \|\nabla \varphi\|_{0,T} \leq R \right\},$$

где $R > 0$. Очевидно, что $M_{1,R}$ — полное метрическое пространство с метрикой $\rho_{1,R}(\varphi, \psi) = \|\varphi - \psi\|_{1,T}$.

Будем обозначать $W_p^k(Q)$, $k \in \mathbb{N}$, $p \geq 2$, пространство Соболева функций $v \in L_p(Q)$, имеющих все обобщенные производные $D^\alpha v \in L_p(Q)$, $|\alpha| \leq k$, с нормой

$$\|v\|_{W_p^k(Q)} = \left\{ \sum_{|\alpha| \leq k} \int_Q |D^\alpha v(x)|^p dx \right\}^{1/p}.$$

Определение 1. Вектор-функцию $\{\varphi, f^\beta\}$,
 $\varphi \in C([0, T], C_0^2(\overline{Q}))$, $f^\beta \in C^1(\overline{Q} \times \mathbb{R}^3 \times [0, T])$, $\beta = \pm 1$, мы назовем **классическим решением задачи (1)–(4)**, если $\{\varphi, f^\beta\}$ удовлетворяет уравнениям (1), (2) и условиям (3), (4).

Пусть $B_r(x^0) := \{x \in \mathbb{R}^3 : |x - x^0| < r\}$, $B_r := B_r(0)$,
 $|B_r| := 4\pi r^3/3$ и $G_\delta := \{x' \in G : \text{dist}(x', \partial G) > \delta\}$,
 $Q_\delta := \{x \in Q : \text{dist}(x, \partial Q) > \delta\}$, где $\delta > 0$, $x' = (x_1, x_2)$.

Предположим, что выполнены следующие условия.

Условие 1. Пусть $f_0^\beta \in \mathring{C}^1(\mathbb{R}^6)$ и

$\text{supp } f_0^\beta \subset D_0 := (Q_{5\delta/4} \cap B_\varkappa) \times B_\rho$, где $\delta, \varkappa, \rho > 0$.

Замечание 1. Условие 1 означает, что в начальный момент времени заряженные частицы расположены в шаре B_\varkappa , находятся на расстоянии больше, чем $5\delta/4$ до границы цилиндра ∂Q и имеют скорости меньше, чем ρ .

Условие 2. Пусть $B \in \hat{C}^1(\overline{Q})$, и пусть $B(x) = (0, 0, h)$ для $x \in \overline{Q}_{\delta/4}$, где

$$\frac{16c}{e\delta} \left(\rho m_{+1} + \sqrt{2}eTR \right) < h, \quad R > 0. \quad (5)$$

Замечание 2. Условие 2 означает, что внешнее магнитное поле однородно во внутреннем цилиндре $Q_{\delta/4}$ и направлено по оси цилиндра. Это приводит к возникновению силы Лоренца, препятствующей попаданию частиц на границу. Выполнение неравенства (5) для индукции внешнего магнитного поля приводит к тому, что проекция на плоскость $x_3 = 0$ отклонения лармортовой траектории, возмущенной самосогласованным электрическим полем с потенциалом φ , от начальной точки $x \in Q_{5\delta/4}$ не превышает $\delta/8$, см. лемму 1.

Для заданной функции $\varphi \in C([0, T], C_0^2(\bar{Q}))$ уравнение (2) с начальными условиями (3) можно решить, используя метод характеристик. Рассмотрим систему обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\frac{dX_\varphi^\beta}{d\tau} = V_\varphi^\beta, \quad 0 < \tau < t, \beta = \pm 1, \quad (6)$$

$$\frac{dV_\varphi^\beta}{d\tau} = -\frac{\beta e}{m_\beta} \nabla_x \varphi(X_\varphi^\beta, \tau) + \frac{\beta e}{m_\beta c} [V_\varphi^\beta, B(X_\varphi^\beta)], \quad 0 < \tau < t, \beta = \pm 1, \quad (7)$$

с начальными условиями

$$X_\varphi^\beta|_{\tau=t} = x, \quad V_\varphi^\beta|_{\tau=t} = v, \quad \beta = \pm 1, \quad (8)$$

где $x \in Q$, $v \in \mathbb{R}^3$, $0 < t \leq T$. Для любых $x \in Q$ и $v \in \mathbb{R}^3$ существует единственное непродолжаемое решение задачи (6)–(8) для $\tau \in (T_\varphi^\beta(x, v, t), t]$, $0 \leq T_\varphi^\beta(x, v, t) < t$. Обозначим это решение через $(X_\varphi^\beta(x, v, t, \tau), V_\varphi^\beta(x, v, t, \tau))$.

Лемма 1. Пусть выполнено условие 2. Тогда для любого $\varphi \in M_{1,R}$ решение задачи (6)–(8) обладает следующими свойствами: если $(x, v) \in D_1 := (Q_{9\delta/8} \cap B_{\varkappa_1}) \times B_{\rho_1}$, то

$$T_\varphi^\beta(x, v, t) = 0 \text{ и}$$

$$\left(X_\varphi^\beta(x, v, t, \tau), V_\varphi^\beta(x, v, t, \tau) \right) \in D_2 := (Q_\delta \cap B_{\varkappa_2}) \times B_{\rho_2},$$

$$\tau \in (0, t), \text{ где } \varkappa_j = \varkappa + T\rho_1 j, \rho_j = \rho + \frac{\sqrt{3}TR}{m-1}j, j = 1, 2.$$

Доказательство см. в [4], лемма 3.3.

Замечание 3. Лемма 1 означает, что траектории заряженных частиц, начинающиеся в области D_1 , за время t , $t \leq T$, могут попасть лишь в несколько большую область D_2 , причем их расстояние до границы ∂Q может уменьшиться не более, чем на $\delta/8$.

Продолжая функции $X_\varphi^\beta(y, q, t, \tau)$, $V_\varphi^\beta(y, q, t, \tau)$ по непрерывности в $\tau = 0$, положим $\hat{X}_\varphi^\beta(y, q, t) = X_\varphi^\beta(y, q, t, 0)$, $\hat{V}_\varphi^\beta(y, q, t) = V_\varphi^\beta(y, q, t, 0)$.

Fig.4. $G_\delta = \{x' = (x_1, x_2) \in G : \text{dist}(x', \partial G) > \delta, Q_\delta = G_\delta \times \mathbb{R}\}.$

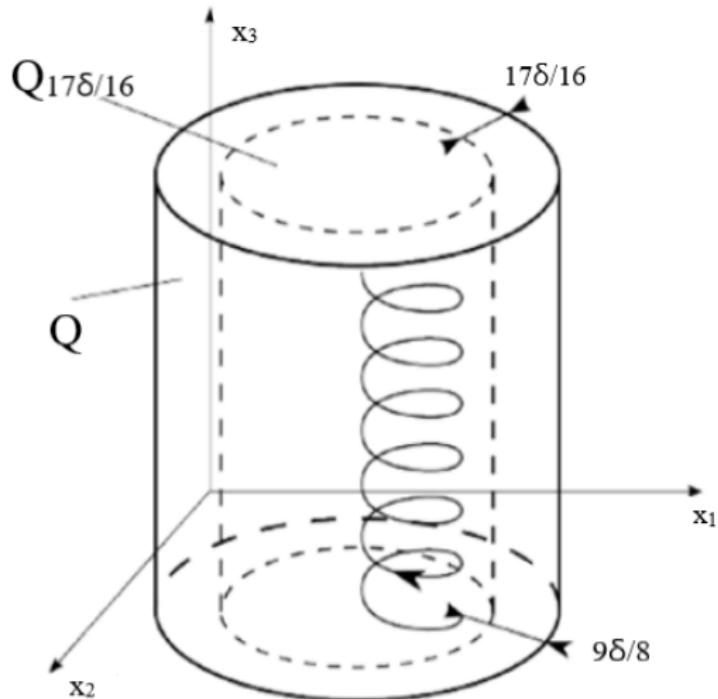
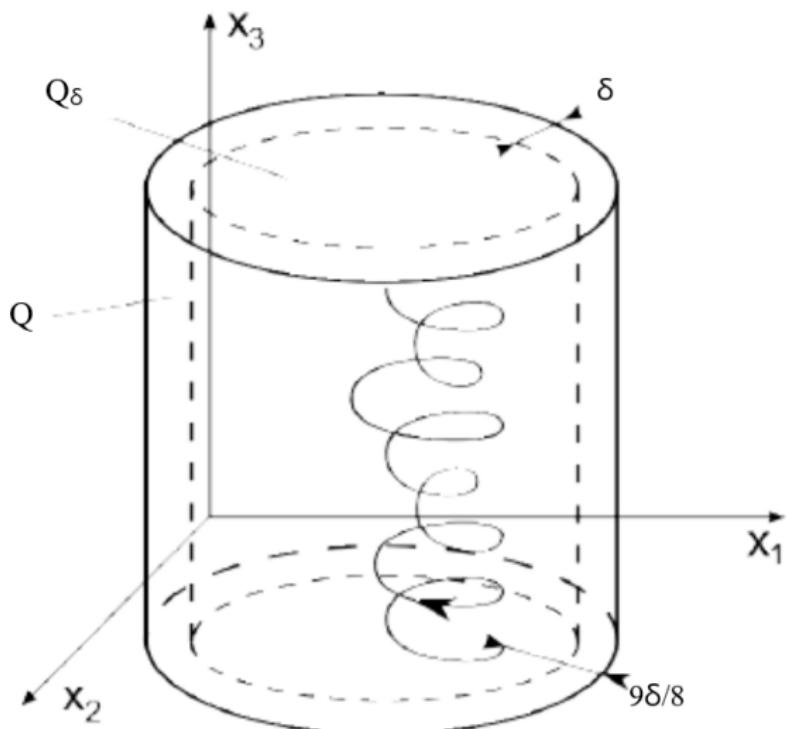


Fig.5. $G_\delta = \{x' = (x_1, x_2) \in G : \text{dist}(x', \partial G) > \delta, Q_\delta = G_\delta \times \mathbb{R}\}.$



Для $0 < t \leq T$ рассмотрим отображение $\hat{S}_{\varphi,t}^\beta(\cdot, \cdot) : D_1 \rightarrow D_2$ вида $\hat{S}_{\varphi,t}^\beta(x, v) = (\hat{X}_\varphi^\beta(x, v, t), \hat{V}_\varphi^\beta(x, v, t))$. Положим $\hat{S}_{\varphi,0}^\beta(x, v) = (x, v)$.

Для $\varphi \in C([0, T], C_0^2(\overline{Q})) \cap M_{1,R}$ определим функцию $f_\varphi^\beta(x, v, t)$ по формуле

$$f_\varphi^\beta(x, v, t) = \begin{cases} f_0^\beta \left(\hat{S}_{\varphi,t}^\beta(x, v) \right), & (x, v) \in D_1, t \in [0, T], \\ 0, & (x, v) \in (Q \times \mathbb{R}^3) \setminus D_1, t \in [0, T]. \end{cases} \quad (9)$$

Лемма 2. Пусть выполнены условия 1, 2. Тогда для любого $\varphi \in M_{1,R}$ и $0 < t \leq T$ мы имеем $\text{supp} f_0^\beta \left(\hat{S}_{\varphi,t}^\beta(x, v) \right) \subset D_1$.

Доказательство основано на использовании леммы 1, см. в [4], лемма 4.2.

Функция $\hat{S}_{\varphi,t}^\beta(x,v)$ непрерывно дифференцируема по $(x,v) \in D_1$ и $t \in (0, T)$. Поэтому в силу леммы 2 $\text{supp} f_\varphi^\beta(\cdot, \cdot, t) \subset D_1$ для $t \in [0, T]$ и $f_\varphi^\beta \in C^1(\overline{Q} \times \mathbb{R}^3 \times [0, T])$, при этом для заданной функции φ функции $f^\beta = f_\varphi^\beta$ удовлетворяют уравнениям (2) с начальными условиями (3).

Теорема 1. Пусть выполнены условия 1, 2. Предположим, что вектор-функция $\{\varphi, f^\beta\}$, $\varphi \in M_{1,R}$, $\beta = \pm 1$, является классическим решением задачи (1)–(4). Тогда $\text{supp} f^\beta(\cdot, \cdot, t) \subset D_1$, $t \in [0, T]$, $\beta = \pm 1$, при этом

$$\|\nabla \varphi\|_{0,T} \leq c_1 \max_\beta \|f_0^\beta\|_0, \quad (10)$$

где $c_1 = c_1(Q, \rho, \varkappa) > 0$ — константа, не зависящая от f_0^β и φ .

Доказательство. Пусть φ — первая компонента классического решения задачи (1)–(4) $\{\varphi, f^{+1}, f^{-1}\}$ и $\varphi \in M_{1,R}$. Определим функции f_φ^β по формуле (9). Из метода характеристик следует, что функции f_φ^{+1} и f_φ^{-1} являются соответственно второй и третьей компонентами классического решения, т.е. $f_\varphi^{+1} = f^{+1}$ и $f_\varphi^{-1} = f^{-1}$.

Рассмотрим краевую задачу (1), (4). В силу теоремы Соболева об ограниченности вложения $W_4^2(Q)$ в $C^1(\overline{Q})$ и теоремы 6.4 из [9, гл.3, §6] об однозначной разрешимости задачи Дирихле для уравнения Пуассона в пространстве Соболева $W_4^2(Q)$ в случае бесконечного цилиндра, мы получим

$$\|\nabla \varphi(\cdot, t)\|_0 \leq k_1 \|\varphi(\cdot, t)\|_{W_4^2(Q)} \leq k_2 4\pi e \sum_{\beta} I_{\beta}, \quad t \in (0, T), \quad (11)$$

где $k_1, k_2 > 0$ — константы, зависящие от области Q и не зависящие от f_{φ}^{β} и φ ,

$$I_{\beta} = \left\{ \int_Q \left(\int_{\mathbb{R}^3} f^{\beta}(x, v, t) dv \right)^4 dx \right\}^{1/4}.$$

Полагая $f^\beta = f_\varphi^\beta$, в силу (9) получим оценку

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \sup_{x \in Q} \sup_{v \in \mathbb{R}^3} f^\beta(x, v, t) \leq \sup_{(y, p) \in D_0} f_0^\beta(y, p) = \|f_0^\beta\|_0. \quad (12)$$

Из (11), (12) следует, что

$$\|\nabla \varphi(\cdot, t)\|_0 \leq k_2 8\pi e |B_\nu|^{1/4} |B_\rho| \max_\beta \|f_0^\beta\|_0. \quad \square \quad (13)$$

ИСТОЧНИКИ ФИНАНСИРОВАНИЯ

Работа выполнена при поддержке Министерства науки и высшего образования Российской Федерации (мегагрант соглашение № 075-15-2022-1115)

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Арсеньев А.А.О существовании обобщенных и стационарных статистических решений системы уравнений Власова в ограниченной области// Диффер. уравн. 1979. Т. 15. № 7. С. 1253–1266.
2. Bardos C., Degond P.Global existence for the Vlasov–Poisson equation in 3 space variables with small initial data// Ann. Inst. H. Poincaré, Anal. Non Linéare. 1985. V. 2. № 2. P. 101–118.
3. Batt J.Global symmetric solutions of the initial value problem of stellar dynamics// J. Differential Equations. 1977. V. 25. № 3. P. 342–364.
4. Беляева Ю.О., Скубачевский А.Л.Об однозначной разрешимости первой смешанной задачи для системы уравнений Власова–Пуассона в бесконечном цилиндре// Записки научных семинаров ПОМИ. 2018. Т. 477. С. 12–34.
5. Belyaeva Yu.O., Gebhard B., Skubachevskii A.L.A general way to confined stationary Vlasov-Poisson plasma configurations// Kinetic and Related Models. 2021. V. 14. № 2. P. 257–282.

6. Власов А.А.Теория многих частиц. М., ГИТТЛ, 1950.
7. Weckler J.On the initial-boundary-value problem for the Vlasov–Poisson system: existence of weak solutions and stability// Arch. Ration.Mech. Anal. 1995. V. 130. № 2. P. 145–161.
8. Guo Y. Regularity for the Vlasov equations on a half-space// Indiana Univ. Math. J. 1994. V. 43. № 1. P. 255–320.
9. DiPerna R.J., Lions P. L.Solutions globales d'équations du type Vlasov–Poisson// C. R. Acad. Sci., Paris, Sér.I Math. 1988. V. 307. № 12. P. 655–658.
10. Добрушин Р.Л.Уравнения Власова// Функц. анализ и его прил. 1979. Т. 13. № 2. С. 48–58.
11. Козлов В.В.Обобщенное кинетическое уравнение Власова// УМН. 2008. Т. 63. № 4. С. 93–130.
12. Маслов В.П.Уравнения самосогласованного поля// Итоги науки и техники. Сер. Соврем. probl. матем. 1978. Т. 11. ВИНТИ. М. С. 153–234.
13. Миямото К.Основы физики плазмы и управляемого синтеза. М., Физматлит, 2007.

14. Назаров С.А., Пламеневский Б.А.Эллиптические задачи в областях с кусочно-гладкой границей. М., Наука, 1991.
15. Mouhot C., Villani C. On Landau damping// Acta Math. 2011. V. 207. № 1. P. 29–201.
16. Pfaffelmoser K. Global classical solutions of the Vlasov–Poisson system in three dimensions for general initial data// J. Differential Equations. 1992. V. 95. № 2. P. 281–303.
17. Schäffer J. Global existence of smooth solutions to the Vlasov–Poisson system in three dimensions// Comm. Partial Differential Equations. 1991. V. 16. № 8–9. 1313–1335.
18. Скубачевский А.Л. Об однозначной разрешимости смешанных задач для системы уравнений Власова–Пуассона в полупространстве// ДАН. 2012. Т. 443. № 4. С. 431–434.
19. Скубачевский А.Л. Уравнения Власова–Пуассона для двухкомпонентной плазмы в однородном магнитном поле// УМН. 2014. Т. 69. № 2. С. 107–148.
20. Hwang H.J., Valázquez J.J.L. On global existence for the Vlasov–Poisson system in a half-space// J. Differential Equations. 2009. V. 247. № 6. P. 1915–1948.

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ