

Система обслуживания ветвящихся потоков с разделением времени

А.В. Зорин

andrei.zorine@itmm.unn.ru ✉

Кафедра теории вероятностей и анализа данных

Национальный исследовательский

Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского

2-я Конференция матцентров

Москва • 11 ноября 2022

Научная тематика кафедры

- Конфликтные системы обслуживания являются идеализацией многих реальных процессов обслуживания в условиях изменяющихся стохастических факторов.
- Теория конфликтных систем обслуживания относится к одному из важных вопросов в общей теории управляемых случайных процессов — проблеме изучения предельных свойств распределений вероятностей многомерных последовательностей и процессов специального вида.

Идеальная модель СМО

Соглашение

Математическая модель системы массового обслуживания есть заданный на некотором вероятностном пространстве $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$ случайный процесс $\{\Xi(t, \omega); t \in T\}$ с измеримым фазовым пространством (S, \mathfrak{S}) , счётным или несчётным упорядоченным множеством T «моментов времени».

В настоящее время применяются следующие подходы:

- Описательное задание системы обслуживания и вывод некоторых свойств распределений изучаемого процесса $\{\Xi(t, \omega); t \in T\}$ из «физических соображений» (А.Я. Хинчин, Б.В. Гнеденко, Д. Кендалл, Ф. Поллячек, Т.Л. Саати и др.)
- Представление изучаемого процесса $\{\Xi(t, \omega); t \in T\}$ с помощью некоторого функционального уравнения или стохастической рекурсивной последовательности с априорно заданным «входным управляющим процессом» (С. Асмуссен, А.А. Боровков, Н. Прабху, С.Г. Фосс и др.)

Функционально-статистическое задание конфликтной СМО

Постулаты моделирования управляющей системы обслуживания

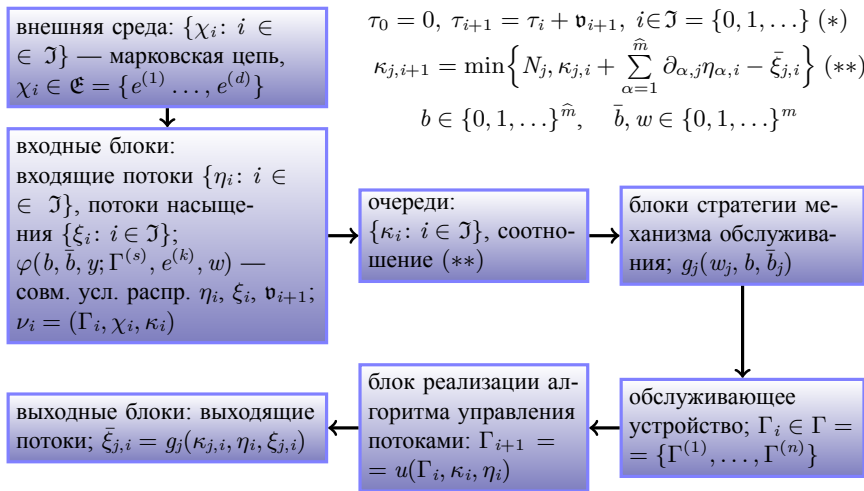
- i) Дискретность актов функционирования управляющей системы обслуживания.
- ii) Нелокальность (неполнота) описания поблочного строения управляющей системы обслуживания.
- iii) Совместное рассмотрение поблочного строения управляющей системы обслуживания и её функционирования во времени.

О п р е д е л е н и е [М.А. Федоткин (1978, 1981)]. Пусть $\{\tau_i^H; i = 0, 1, \dots\}$ — последовательность моментов наблюдения на оси Ot , η_i^H и ν_i суть число требований и метка требований потока Π , поступивших на промежутке $(\tau_i^H, \tau_{i+1}^H]$. *Неполное описание* потока Π неоднородных требований есть векторная случайная последовательность

$$\{(\tau_i^H, \eta_i^H, \nu_i); i = 0, 1, \dots\}. \quad (1)$$

Функционально-статистическое задание конфликтной СМО

Дискретная шкала времени и схема системы:



Функционально-статистическое задание конфликтной СМО

Определение

Поток насыщения — это виртуальный выходящий поток при неограниченном запасе требований в очереди и максимальном использовании возможностей обслуживающего устройства.

Определение

Потоки насыщения $\Pi_{j_1}^{\text{нас}}, \Pi_{j_2}^{\text{нас}}, \dots, \Pi_{j_\mu}^{\text{нас}}$ ($1 \leq j_1 < j_2 < \dots < j_\mu \leq m, \mu \geq 2$) называются конфликтными, если для каждого $i = 0, 1, \dots$ вероятность одновременного выполнения неравенств $\xi_{j_1, i} > 0, \xi_{j_2, i} > 0, \dots, \xi_{j_\mu, i} > 0$ равна нулю.

Определение

Будем называть систему массового обслуживания *конфликтной*, если её потоки насыщения конфликтные.

Описание системы обслуживания I

Рассматривается следующая система обслуживания и управления конфликтными потоками.

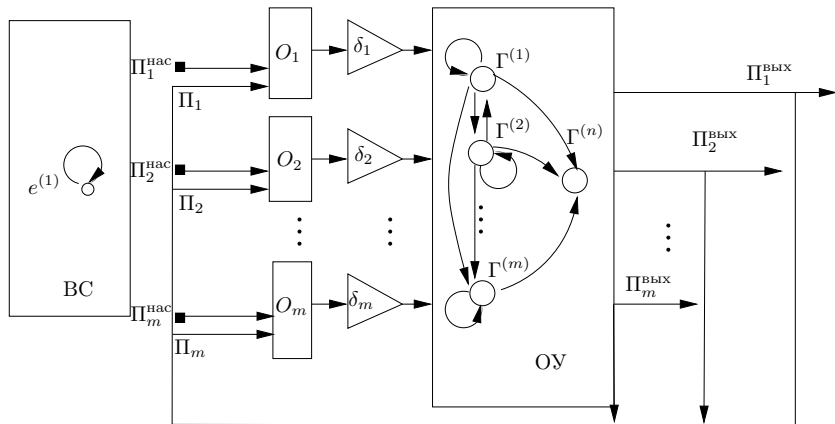
- В системе имеется $m < \infty$ узлов обслуживания $\Gamma^{(1)}, \Gamma^{(2)}, \dots, \Gamma^{(m)}$ и узел консервации $\Gamma^{(m+1)}$.
- Одновременно обслуживание задания может происходить только на одном из узлов обслуживания. У каждого такого узла разрешена неограниченная очередь.
- Длительность обслуживания задания r -го типа узлом r , $r = 1, 2, \dots, m$ — это случайная величина, имеющая функцию распределения $B_r(t)$, а длительность работы узла консервации имеет функцию распределения $B_{m+1}(t)$, при этом $\beta_{r,1} = \int_0^{\infty} t dB_r(t) < \infty$, $r = 1, 2, \dots, m+1$.
- Задание, обслуженное узлом r , $r \leq m$, порождает случайное число заданий каждого типа с заданным совместным законом распределения $p_r(x)$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_m) \in \mathfrak{X} = \{0, 1, \dots\}^m$.

Описание системы обслуживания II

- Число заданий по m различным очередям узлов обслуживания в начальный момент описывается некоторым дискретным распределением.
- Если по окончании очередного акта обслуживания, акта консервации или в начальный момент работы системы количество заданий в очередях определяется ненулевым вектором $x = (x_1, x_2, \dots, x_m)$, то немедленно начинается обслуживание задания в узле $r = h(x)$ и включается узел консервации при пустых очередях. Здесь черед $h(\cdot)$ обозначено некоторое заданное отображение множества \mathcal{X} на множество $\{1, 2, \dots, m+1\}$, такое что $h(x) = r$ влечет $x_r > 0$ при $r = 1, 2, \dots, m$ и прообразом точки $(m+1)$ является нулевой вектор $\mathbf{0}$.
- Данная постановка обобщает работу Высоцкий и Федоткин (1996), где общее число потомков одного задания могло быть ноль либо один.

Рассматриваемая система обслуживания как абстрактная стохастическая управляющая система I

Схема управляющей системы массового обслуживания:



Рассматриваемая система обслуживания как абстрактная стохастическая управляющая система II

На схеме присутствуют блоки:

- 1 внешняя среда с одним состоянием ($d = 1$);
- 2 входящие потоки $\Pi_1, \Pi_2, \dots, \Pi_m$ вторичных требований и потоки насыщения $\Pi_1^{\text{нас}}, \Pi_2^{\text{нас}}, \dots, \Pi_m^{\text{нас}}$;
- 3 блоки очередей O_1, O_2, \dots, O_m ;
- 4 устройства $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_m$ по организации дисциплины очереди в накопителях — блоки переработки информации внешней памяти;
- 5 обслуживающее устройство, которое имеет $n = m + 1$ состояние $\Gamma^{(1)}, \Gamma^{(2)}, \dots, \Gamma^{(n)}$ — внутренняя память;
- 6 блок реализации алгоритма управления потоками (граф смены состояния обслуживающего устройства);
- 7 выходные потоки $\Pi_1^{\text{вых}}, \Pi_2^{\text{вых}}, \dots, \Pi_m^{\text{вых}}$ в действительности обслуженных и покинувших систему требований.

Отметим, что в данной управляющей системе число \hat{m} входящих потоков совпадает с числом очередей m .

Рассматриваемая система обслуживания как абстрактная стохастическая управляющая система III

Исходя из физической постановки задачи видим, что условная вероятность $\varphi(w, \bar{w}, y; \gamma, x)$ выполнения соотношений $\eta_i = w, \xi_i = \bar{w}, v_i < y$ при фиксированном значении метки $\nu_i = (\gamma, x)$ следует определить следующим образом:

$$\varphi(w, \bar{w}, y; \Gamma^{(s)}, x) = \begin{cases} p_r(w) B_r(y) & \text{при } x \neq y^{(n)}, r = h(x), \bar{w} = y^{(r)}; \\ B_n(y) & \text{при } x = y^{(n)}, w = y^{(n)}, \bar{w} = y^{(n)}; \\ 0 & \text{в остальных случаях.} \end{cases} \quad (2)$$

Для задания блока переработки информации внутренней памяти определим отображение

$$u(\Gamma^{(s)}, x, w): \Gamma \times X^{(m)} \times X^{(m)} \rightarrow \Gamma$$

посредством равенства

$$u(\Gamma^{(s)}, x, w) = \Gamma^{(r)} \quad \text{при } r = h(x). \quad (3)$$

Рассматриваемая система обслуживания как абстрактная стохастическая управляющая система IV

Поскольку значение функции $u(\cdot, \cdot)$ не зависит от первого аргумента, $\Gamma^{(s)}$, можно ввести сокращенное обозначение: $u(x)$ для $u(\Gamma^{(s)}, x)$. Далее, положим

$$g_j(x_j, w, \bar{w}) = \min\{x_j + w_j, \bar{w}_j\}. \quad (4)$$

Соотношения (2), (3), (4) позволяют построить вероятностное пространство $(\Omega, \mathfrak{F}, \mathbf{P})$, на котором задаются все рассматриваемые случайные величины и случайные элементы, в том числе:

- τ_i — момент окончания i -го акта обслуживания, $\tau_0 = 0$,
- $\Gamma_i \in \{\Gamma^{(1)}, \Gamma^{(2)}, \dots, \Gamma^{(m+1)}\}$ — состояние обслуживающего устройства (внутренней памяти) в момент τ_i ,
- $\kappa_{j,i}$ — число заданий в очереди O_j в момент τ_i , векторы $\kappa_i = (\kappa_{1,i}, \kappa_{2,i}, \dots, \kappa_{m,i})$ при $i = 0, 1, \dots$

При этом имеет место векторное рекуррентное по $i = 0, 1, \dots$ равенство

$$(\Gamma_{i+1}, \kappa_{i+1}) = (u(\kappa_i), \kappa_i + \eta_i - \xi_i). \quad (5)$$

Рассматриваемая система обслуживания как абстрактная стохастическая управляющая система V

Выбирая теперь распределение вектора (Γ_0, κ_0) , получаем многомерную стохастическую последовательность

$$\{(\Gamma_i, \kappa_i); i = 0, 1, \dots\}. \quad (6)$$

Она является математической моделью процесса обслуживания потоков вторичных требований в системе с разделением времени.

Стохастическая многомерная последовательность $\{(\Gamma_i, \kappa_i); i = 0, 1, \dots\}$ при заданном распределении случайного вектора (Γ_0, κ_0) будет однородной цепью Маркова.

Рассматриваемая система обслуживания как абстрактная стохастическая управляющая система VI

Пусть $v^x = v_1^{x_1} v_2^{x_2} \times \dots \times v_m^{x_m}$ для $v = (v_1, v_2, \dots, v_m)$ и $|v_j| \leq 1, j = 1, 2, \dots, m$,

$$\Psi^{(i)}(\Gamma^{(s)}, v) = \sum_{x \in \mathfrak{X}} \mathbf{P}(\{\Gamma_i = \Gamma^{(s)}, \kappa_i = x\}) v^x, \quad (7)$$

$$\Phi^{(i)}(\Gamma^{(s)}, v) = \sum_{\substack{x \in \mathfrak{X} \\ h(x)=s}} \mathbf{P}(\{\Gamma_i = \Gamma^{(s)}, \kappa_i = x\}) v^x \text{ для } s = 1, 2, \dots, m+1, \quad (8)$$

$$R_j(v) = v_j^{-1} \sum_{x \in \mathfrak{X}} v^x p_j(v), \quad j = 1, 2, \dots, m; \quad R_{m+1}(v) = 1. \quad (9)$$

Основные результаты I

Теорема 1.

Имеют место рекуррентные по $i = 0, 1, \dots$ соотношения

$$\Psi^{(i+1)}(\Gamma^{(s)}, v) = R_s(v)\Phi^{(i)}(s, v). \quad (10)$$

Теорема 2.

Пусть для всех $j = 1, 2, \dots, m$ имеет место неравенство $R_j(v) < 1$ в одной точке $v = v^ = (v_1^*, v_2^*, \dots, v_m^*)$, такой что $v_1^* > 1, v_2^* > 1, \dots, v_m^* > 1$. Тогда состояние $(\Gamma^{(m+1)}, \mathbf{0})$ достижимо отовсюду.*

Состояние $(\Gamma^{(m+1)}, \mathbf{0})$ — поглощающее, поэтому стационарное распределение всегда существует (возможно, не единственное).

Основные результаты II

Обозначим через

$$p_{s,r} = \sum_{x=(x_1,\dots,x_m) \in \mathfrak{X}} x_r p_s(x) \quad (11)$$

среднее число потомков типа r у одного задания типа s , введем матрицу $Q = (p_{s,r})_{s,r=1,\overline{m}}$ и пусть E — единичная матрица размера $m \times m$.

Теорема 3.

Если выполнены условия теоремы 2,

$$\sum_{s=1}^{m+1} \Psi^{(0)}(\Gamma^{(s)}, v^*) < \infty, \quad \det(E - Q) \neq 0 \quad (12)$$

и наибольшее по абсолютной величине собственное число матрицы Q меньше единицы, то цепь Маркова $\{(\Gamma_i, \kappa_i); i = 0, 1, \dots\}$ имеет предельное распределение.

Основные результаты III

Поскольку переход к пределу в рекуррентных соотношениях для производящих функций определен не всегда, можно перейти к *суммированию по Чезаро*.

Пусть марковская цепь $\{(\Gamma_i, \kappa_i); i = 0, 1, \dots\}$ с начальным распределением $\mathcal{P}_0 = \{\mathbf{P}(\Gamma_0 = \gamma, \kappa_0 = x) : (\gamma, x) \in \Gamma \times X^{(m)}\}$ получена посредством функции $h(\cdot)$. Обозначим

$$d_s^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) = \lim_{a \rightarrow \infty} a^{-1} \sum_{i=1}^a \mathbf{P}(\{\Gamma_{i-1} = \Gamma^{(s)}, \kappa_{i-1} = x\}), \quad (13)$$

$$d^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) = \sum_{s=1}^n d_s^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)), \quad x \in X^{(m)}, \quad (14)$$

$$d_s(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) = \sum_{x \in X^{(m)}} d_s^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)), \quad s = 1, 2, \dots, n. \quad (15)$$

Основные результаты IV

Теорема

Набор $\{d_r^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)): (\Gamma^{(r)}, x) \in \Gamma \times X^{(m)}\}$ является стационарным распределением марковской цепи $\{(\Gamma_i, \kappa_i); i = 0, 1, \dots\}$.

Обозначим

$$\begin{aligned}\Psi(\Gamma^{(s)}, v) &= \sum_{x \in X^{(m)}} d_s^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) v^x, \\ \Phi(\Gamma^{(s)}, v) &= \sum_{x \in X_s} d^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) v^x, \quad s = 1, 2, \dots, n.\end{aligned}$$

Следствие

Выполняется равенство:

$$\Psi(\Gamma^{(s)}, v) = R_s(v) \Phi(\Gamma^{(s)}, v). \quad (16)$$

Постановка задачи оптимизации I

Обозначим через

$$\mathcal{I}_i(\mathcal{P}_0, h(\cdot))$$

стоимость средних потерь от простоя заявок на интервале $(\tau_{i-1}, \tau_i]$, $i = 1, 2, \dots$

Тогда

$$\mathcal{I}_i(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) = \sum_{r=1}^m c_r \mathbf{M} \zeta_{r,i},$$

где $\zeta_{r,i}$ — суммарное время пребывания заявок из очереди узла r в системе на интервале $(\tau_{i-1}, \tau_i]$, а c_r — стоимость пребывания в системе одной заявки из очереди узла r в единицу времени.

Постановка задачи оптимизации II

Предел по Чезаро

$$\lim_{a \rightarrow \infty} a^{-1} \sum_{i=1}^a \mathcal{I}_i(\mathcal{P}_0, h(\cdot)),$$

который будем обозначать через $\mathcal{I}(\mathcal{P}_0, h(\cdot))$, существует и равен:

$$\sum_{r=1}^m c_r \sum_{s=1}^m \beta_s \sum_{x \in X_s} x_r d^x(\mathcal{P}_0, h(\cdot)).$$

Определение (Высоцкий, Федоткин (1996))

Функцию $h^*(\cdot) \in H$ назовем оптимальной, если

$$\mathcal{I}(\mathcal{P}_0, h^*(\cdot)) = \inf \{ \mathcal{I}(\mathcal{P}_0, h(\cdot)) : h \in H \}$$

при любом начальном распределении.

- ❶ *Ляпунов А.А., Яблонский С.В.* Теоретические проблемы кибернетики // Проблемы кибернетики. — М.: Физматгиз, 1963. Вып. 9. — 5-22.
- ❷ *Федоткин М.А.* Процессы обслуживания и управляющие системы // Математические вопросы кибернетики. Вып. 6: Сборник статей / Под ред. С.В. Яблонского. — М.: Наука. Физматлит, 1996. — 51-70.
- ❸ *Высоцкий А.А., Федоткин М.А.* Предельные свойства и оптимизация процессов с разделением времени // Доклады РАН, **350**:3, 295-297.