



# Math-Net.Ru

Общероссийский математический портал

С. П. Карташова, А. П. Осколков, О сходящихся разностных схемах для уравнений движения водных растворов полимеров, *Зап. научн. сем. ЛОМИ*, 1973, том 35, 21–35

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением  
<http://www.mathnet.ru/rus/agreement>

Параметры загрузки:

IP: 18.97.14.83

19 января 2025 г., 06:26:44



О СХОДЯЩИХСЯ РАЗНОСТНЫХ СХЕМАХ ДЛЯ УРАВНЕНИЙ ДВИЖЕНИЯ  
ВОДНЫХ РАСТВОРОВ ПОЛИМЕРОВ

С.П.Карташова, А.П.Осколков

В [1], [2] показано, что движение в области  $\Omega \in E_n, n = 2, 3$ , слабоконцентрированных водных растворов полимеров в первом приближении описывается следующей системой уравнений:

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} - \nu \Delta \vec{v} + v_k \frac{\partial \vec{v}}{\partial x_k} - \kappa \left( \frac{\partial \Delta \vec{v}}{\partial t} + v_k \frac{\partial \Delta \vec{v}}{\partial x_k} \right) + \text{grad } p = \vec{f}(x, t), \quad \text{div } \vec{v} = 0, \quad (1)$$

причем  $\vec{v}(x, t)$  - скорость течения,  $p(x, t)$  - давление в потоке,  $\nu$  - кинематический, а  $\kappa$  - релаксационный коэффициенты вязкости. Система (1) решается в цилиндре  $Q_T = \Omega \times [0, T]$ , при следующих начальном и граничном условиях:

$$\vec{v}|_{t=0} = \vec{a}(x), \quad \vec{v}|_{\partial Q_T} = 0, \quad (2)$$

причем  $\partial Q_T = \partial \Omega \times [0, T]$  - боковая поверхность цилиндра  $Q_T$ , а  $\partial \Omega$  - граница области  $\Omega$ , которая предполагается принадлежащей классу  $C^{(2)}$ .

В [3] - [5] показано, что задача (1), (2) имеет единственное классическое решение, и доказано, что, если  $\vec{a}(x) \in \dot{W}_2^{1,0}(\Omega) \cap \dot{J}(\Omega)$ ,  $\vec{f}(x, t) \in L_2(Q_T)$  (по поводу обозначений см. [6]), то задача (1), (2) имеет по крайней мере одно слабое решение (решение Э.Хоффа), а если  $\vec{a}(x) \in \dot{W}_2^{1,0}(\Omega) \cap \dot{J}(\Omega)$ ,  $\vec{f}(x, t) \in L_2(Q_T)$ , то задача (1), (2) имеет по крайней мере одно сильное решение (решение О.А.Ладженской). При этом слабое решение задачи (1), (2) определяется как функция  $\vec{v}(x, t) \in \dot{W}_2^{2,0}(Q_T) \cap \dot{J}(Q_T)$ , удовлетворяющая интегральному тождеству

$$\begin{aligned} & \iint_{Q_t} \{ -\vec{v} \vec{\Phi}_t + \nu \vec{v}_x \vec{\Phi}_x - v_k \vec{v} \vec{\Phi}_{x_k} - \kappa \Delta \vec{v} \vec{\Phi}_t + \kappa v_k \Delta \vec{v} \vec{\Phi}_{x_k} \} dQ + \int_{\Omega} \vec{v} \vec{\Phi} \Big|_{t=t} dx - \\ & - \kappa \int_{\Omega} \vec{v}_x \vec{\Phi}_{x_k} \Big|_{t=t} dx - \int_{\Omega} (\vec{a}(x) + \kappa \Delta \vec{a}(x)) \vec{\Phi}(x, 0) dx = \iint_{Q_t} \vec{f} \vec{\Phi} dQ, \quad 0 < t \leq T, \end{aligned} \quad (3)$$

при любой  $\vec{\Phi}(x, t) \in \dot{W}_2^{2,1}(Q_T) \cap \dot{J}(Q_T)$ , а сильное решение задачи (1), (2) определяется как функция  $\vec{v}(x, t) \in \dot{J}(Q_T)$ ,  $\vec{v}|_{\partial Q_T} = 0$ , у которой  $\vec{v}_t, \vec{v}_{xx}, \vec{v}_{tx} \in L_2(Q_T)$  и которая удовлетворяет интегральному тождеству

$$\iint_{Q_T} (\vec{v}_t \vec{\Phi} + \nu \vec{v}_x \vec{\Phi}_x - v_k \vec{v} \vec{\Phi}_{x_k} + \kappa \vec{v}_{xt} \vec{\Phi}_x + \kappa v_k \Delta \vec{v} \vec{\Phi}_{x_k}) dQ = \iint_{Q_T} \vec{f} \vec{\Phi} dQ \quad (4)$$

при любой  $\vec{\Phi}(x, t) \in \dot{W}_2^{2,0}(Q_T) \cap \dot{J}(Q_T)$ .

В [3] - [5] для доказательства существования и сильного и слабого решения  $\vec{v}(x, t)$  задачи (1), (2) применяется метод введения исчезающей вязкости - система (1) аппроксимируется системой 4-го порядка с малым параметром  $\varepsilon > 0$ :

$$\varepsilon \Delta^2 \vec{v}^\varepsilon + \frac{\partial \vec{v}^\varepsilon}{\partial t} - \nu \Delta \vec{v}^\varepsilon + v_k \frac{\partial \vec{v}^\varepsilon}{\partial x_k} - \kappa \left( \frac{\partial \Delta \vec{v}^\varepsilon}{\partial t} + v_k \frac{\partial \Delta \vec{v}^\varepsilon}{\partial x_k} \right) + \text{grad } p^\varepsilon = \vec{f}(x, t), \quad \text{div } \vec{v}^\varepsilon = 0, \quad (5)$$

которая решается в  $Q_T$  при следующих начально-граничных условиях:

$$\vec{v}^\varepsilon \Big|_{t=0} = \vec{a}(x), \quad \vec{v}^\varepsilon \Big|_{\partial Q_T} = 0, \quad \Delta \vec{v}^\varepsilon \Big|_{\partial Q_T} = 0; \quad (6)$$

показывается, что из совокупности  $\{\vec{v}^{\varepsilon, n}(x, t)\}$  галеркинских приближений для решений задачи (5), (6), можно выбрать подпоследовательность  $\{\vec{v}^{\varepsilon, n_k}(x, t)\}$ , которая при  $\varepsilon_k \rightarrow 0$ ,  $n_k \rightarrow \infty$  сходится соответственно к сильному или слабому решению  $\vec{v}(x, t)$  задачи (1), (2).

В настоящей статье мы построим для задачи (5), (6) аппроксимирующие ее устойчивые неявные и явные конечно-разностные схемы, аналогичные известным схемам О.А. Ладженской для нестационарных уравнений Навье-Стокса ([6], гл. VI), и покажем, что из совокупности кусочно-линейных восполнений решений этих конечно-разностных задач можно извлечь по крайней мере одну подпоследовательность, которая при  $\varepsilon, \Delta t, \Delta x \rightarrow 0$  сходится к слабому решению  $\vec{v}(x, t)$  задачи (1), (2).

Для упрощения дальнейших выкладок целесообразно при исследовании задачи (5), (6) ввести новую неизвестную функцию  $\vec{u}^\varepsilon(x, t) \equiv -\vec{v}^\varepsilon + \varkappa \Delta \vec{v}^\varepsilon$  и записать задачу (5), (6) в более компактной форме:

$$\frac{\partial \vec{u}^\varepsilon}{\partial t} - \frac{\varepsilon}{\varkappa} \Delta \vec{u}^\varepsilon + (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta \vec{v}^\varepsilon + v_k^\varepsilon \frac{\partial \vec{u}^\varepsilon}{\partial x_k} - g \operatorname{grad} p^\varepsilon = \vec{f}(x, t), \quad (7_1)$$

$$\varkappa \Delta \vec{v}^\varepsilon - \vec{v}^\varepsilon = u^\varepsilon, \quad \operatorname{div} \vec{v}^\varepsilon = 0, \quad (7_2)$$

$$\vec{v}^\varepsilon \Big|_{t=0} = \vec{a}(x), \quad \vec{u}^\varepsilon \Big|_{t=0} = \varkappa \Delta \vec{a}(x) - \vec{a}(x), \quad \vec{v}^\varepsilon \Big|_{\partial Q_T} = \vec{u}^\varepsilon \Big|_{\partial Q_T} = 0. \quad (7_3)$$

Разобьем пространство  $(x, t)$  на элементарные ячейки плоскостями  $x_i = k_i h$ ,  $h > 0$ ,  $k_i = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ , и  $t_\ell = \ell \Delta t$ ,  $\Delta t = \frac{T}{N}$ .

$\ell = 0, 1, \dots, N$ . Обозначим через  $\Omega^\ell \equiv \Omega$  сечение цилиндра  $Q_T$  плоскостью  $t_\ell = \ell \Delta t$ , через  $\partial \Omega^\ell \equiv \partial \Omega$  - границу области  $\Omega^\ell$ . Пусть, далее  $\Omega_{h, \ell}^i$  - совокупность точек решетки, лежащих в  $\Omega^\ell$ ,  $\partial \Omega_{h, \ell}^i$  - граница  $\Omega_{h, \ell}^i$ ;  $\bar{\Omega}_{h, \ell}^i = \Omega_{h, \ell}^i \cup \partial \Omega_{h, \ell}^i$ ,  $\partial \Omega_{h, \ell}^i$ ,  $i = 1, \dots, n$  - совокупность тех точек  $\partial \Omega_{h, \ell}^i$ , которые при сдвиге на  $h$  в направлении оси  $x_i$  переходят в какую-либо точку  $\Omega_{h, \ell}^i$ ,  $\partial \hat{\Omega}_{h, \ell}^i$  - совокупность точек  $\partial \Omega_{h, \ell}^i$ , которые при сдвиге на  $-h$  в направлении оси  $x_i$  переходят в некоторую точку  $\Omega_{h, \ell}^i$ . Положим

$\vec{v}_i^{\pm i}(x, t) = v(\vec{x} \pm h \vec{l}^i, t)$ ,  $v_{x_i}(x, t) = \frac{1}{h} [v^+ (x, t) - v(x, t)]$ ,  $v_{x_i}(x, t) = \frac{1}{h} [v(x, t) - v^- (x, t)]$ , где  $\vec{l}^i$ ,  $i = 1, \dots, n$  - орт оси  $x_i$ . Аналогично определим сдвиги  $\vec{v}(x, t)$  и разностные отношения  $v_i$  и  $v_i(x, t)$  по переменной  $t$ . Пусть  $v_{h, \ell}^i$  - функция, рассматриваемая только на точках решетки на слое  $t$ ,  $\ell = 0, 1, \dots, N$ .

По аналогии с неявными конечно-разностными схемами для нестационарных уравнений Навье-Стокса ([6], гл. VI) напомним для задачи (7) три аппроксимирующие ее неявные конечно-разностные схемы - две несимметричные и одну симметричную, опуская для краткости у функций  $v_{ih}^{\varepsilon, l}$ ,  $u_{ih}^{\varepsilon, l}$ ,  $p_h^{\varepsilon, l}$  индексы  $\varepsilon$  и  $h$ : 1) "правая" несимметричная схема

$$\left. \begin{aligned} u_{it}^l - \frac{\varepsilon}{\partial t} u_{ix_k \bar{x}_k}^{l+d} + (v - \frac{\varepsilon}{\partial t}) v_{ix_k \bar{x}_k}^{l+\beta} + \frac{1}{2} (v_k^{+k} u_{ix_k}^{l+\gamma} + v_k^l u_{i\bar{x}_k}^{l+\gamma}) = p_{\bar{x}_i}^{l+1} - f_i^{l+\delta}, \\ i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \end{aligned} \right\} \quad (8_1)$$

$$\partial v_{ix_k \bar{x}_k}^{l+1} - v_i^{l+1} = u_i^{l+1}, \quad i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \quad (8_2)$$

$$v_{k\bar{x}_k}^{l+1} = 0, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial \Omega_{ih}^{l+1}, \quad (8_3)$$

$$\sum_{i=1}^n \partial \Omega_{ih}^{l+1} p^{l+1} = 0, \quad l=0, 1, \dots, N-1; \quad (8_4)$$

2) "левая" несимметричная схема

$$\left. \begin{aligned} u_{it}^l - \frac{\varepsilon}{\partial t} u_{ix_k \bar{x}_k}^{l+d} + (v - \frac{\varepsilon}{\partial t}) v_{ix_k \bar{x}_k}^{l+\beta} + \frac{1}{2} (v_k^{-k} u_{i\bar{x}_k}^{l+\gamma} + v_k^l u_{ix_k}^{l+\gamma}) = p_{x_i}^{l+1} - f_i^{l+\delta}, \\ i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \end{aligned} \right\} \quad (9_1)$$

$$\partial v_{ix_k \bar{x}_k}^{l+1} - v_i^{l+1} = u_i^{l+1}, \quad i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \quad (9_2)$$

$$v_{k\bar{x}_k}^{l+1} = 0, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \hat{\partial} \Omega_{ih}^{l+1}, \quad (9_3)$$

$$\sum_{i=1}^n \hat{\partial} \Omega_{ih}^{l+1} p^{l+1} = 0, \quad l=0, 1, \dots, N-1; \quad (9_4)$$

3) симметричная схема

$$\begin{aligned} u_{it}^l - \frac{\varepsilon}{\partial t} u_{ix_k \bar{x}_k}^{l+d} + (v - \frac{\varepsilon}{\partial t}) v_{ix_k \bar{x}_k}^{l+\beta} + \frac{1}{4} (v_k^{-k} + v_k^l) u_{i\bar{x}_k}^{l+\gamma} + \frac{1}{4} (v_k^l + v_k^{+k}) u_{ix_k}^{l+\gamma} = \\ = \frac{1}{2} (p_{\bar{x}_i}^{l+1} + p_{x_i}^{l+1}) - f_i^{l+\delta}, \quad i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \end{aligned} \quad (10_1)$$

$$\partial v_{ix_k \bar{x}_k}^{l+1} - v_i^{l+1} = u_i^{l+1}, \quad i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \quad (10_2)$$

$$v_{k\bar{x}_k}^{l+1} + v_{k\bar{x}_k}^{l+1} = 0, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial \Omega_{ih}^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \hat{\partial} \Omega_{ih}^{l+1}, \quad (10_3)$$

$$\sum_{i=1}^n p^{l+1} = 0, \quad l=0,1,\dots,N-1. \quad (10_4)$$

Ко всем схемам добавляются одни и те же начальные и граничные условия, аппроксимирующие начальные и граничные условия (7<sub>3</sub>):

$$u_i^0 = \alpha(\Delta a_i)_h - a_{ih}, \quad i=1,\dots,n, \quad x \in \Omega_h^0, \quad (11_1)$$

$$v_i^{l+1} \Big|_{\partial \Omega_h^{l+1}} = 0, \quad u_i^{l+1} \Big|_{\partial \Omega_h^{l+1}} = 0, \quad i=1,\dots,n, \quad l=0,1,\dots,N-1; \quad (11_2)$$

кроме того, сеточные функции  $v_i^{l+1}$ ,  $i=1,\dots,n$ ,  $l=0,1,\dots,N-1$ , считаются продолженными нулем вне  $\Omega_h^{l+1}$ . В уравнениях (8<sub>1</sub>), (9<sub>1</sub>), (10<sub>1</sub>) параметры  $\lambda$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  принимают значения 0 или 1, а  $\delta=1$  при  $\lambda=\beta=\gamma=1$  (случай чисто неявной схемы) и  $\delta=0$  во всех остальных случаях.

Как и в неявных схемах О.А. Ладженской для уравнений Навье-Стокса ([6], гл. VI), уравнения (8<sub>4</sub>), (9<sub>4</sub>), (10<sub>4</sub>), нормирующие давление  $p^{l+1}$ , добавляются из-за того, что уравнения (8<sub>3</sub>), (9<sub>3</sub>), (10<sub>3</sub>) соответственно связаны одной линейной зависимостью. Легко видеть, что во всех написанных выше схемах число уравнений равно числу неизвестных, и каждая из этих схем на  $l+1$ -ом слое,  $l=0,1,\dots,N-1$ , представляет собой линейную алгебраическую систему для нахождения неизвестных  $v_i^{l+1}$ ,  $u_i^{l+1}$ ,  $p^{l+1}$ , причем значения  $v_i^{l+1}$  и  $u_i^{l+1}$  во всех схемах ищутся во внутренних точках решетки  $\Omega_h^{l+1}$ , а значения  $p^{l+1}$  ищутся в точках  $\Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial \Omega_{ih}^{l+1}$  в "правой" несимметричной схеме, в точках  $\Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial \hat{\Omega}_{ih}^{l+1}$  в "левой" несимметричной схеме и в точках  $\Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial \Omega_{ih}^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial \hat{\Omega}_{ih}^{l+1}$  в симметричной схеме.

Все три написанные выше конечно-разностные схемы исследуются аналогично, поэтому мы изучим подробно лишь схему (8<sub>i</sub>). Прежде всего мы покажем, что система (8<sub>i</sub>) однозначно разрешима на каждом  $l$ -ом слое,  $l=0,1,\dots,N-1$ . Достаточно показать, что соответствующая ей однородная система имеет только тривиальное решение. С этой целью, а также имея в виду получение для решений системы (8<sub>i</sub>), (11<sub>i</sub>) основной априорной оценки, умножим  $i$ -ое уравнение в (8<sub>1</sub>) на  $2\Delta t h^n u_i^{l+1}$  и просуммируем по  $i=1,\dots,n$  и всем точкам решетки  $\Omega_h^{l+1}$ , а  $i$ -ое уравнение в (8<sub>2</sub>), предварительно "продифференцировав" по  $t$ , умножим на  $2\Delta t h^n u_{it}^l$  и также просуммируем по  $i$  и  $\Omega_h^{l+1}$ . Используя известные в теории нестационарных краевых задач формулы преобразования разностных отношений по переменной  $t$ , применяя формулы суммирования по частям по

пространственным переменным и формулы разностного дифференцирования произведения сеточных функций ([6], гл. VI, § 9), используя далее уравнения  $(8_2)$ ,  $(8_3)$  и граничные условия  $(II_2)$ , а также равенства  $u_{kx_k}^{l+1} = 0$ ,  $x \in \Omega_h^{l+1}$ , получим следующее энергетическое равенство:

$$\begin{aligned} & \|\vec{u}^{l+1}\|^2 - \|\vec{u}^l\|^2 + \frac{(\Delta t)^2}{2^{1-\beta}} \|\vec{u}_t^l\|^2 + \delta_{\sigma\beta} \frac{(\Delta t)^2}{2} \left[ \varkappa^2 \|\vec{v}_{x\bar{x}t}^l\|^2 + 2\varkappa \|\vec{v}_{xt}^l\|^2 + \|\vec{v}_t^l\|^2 \right] + \\ & + 2\Delta t \frac{\varepsilon}{\varkappa} \|\vec{u}_x^{l+\delta}\|^2 + 2\Delta t (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \left[ \varkappa \|\vec{v}_{x\bar{x}}^{l+\beta}\|^2 + \|\vec{v}_x^{l+\beta}\|^2 \right] = -2\Delta t (\vec{f}^{l+\delta}, \vec{u}^{l+1}) - \\ & - \delta_{\alpha} \cdot 2(\Delta t)^2 \frac{\varepsilon}{\varkappa} (\vec{u}_x^l, \vec{u}_{xt}^l) - \delta_{\sigma\beta} \cdot 2(\Delta t)^2 (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \left[ \varkappa (\vec{v}_{x\bar{x}}^l, \vec{v}_{x\bar{x}t}^l) + \right. \\ & \left. + (\vec{v}_x^l, \vec{v}_{xt}^l) \right] - \delta_{\alpha\gamma} (\Delta t)^2 (v_k^{+k} u_{ix_k}^l + v_k^l u_{i\bar{x}_k}^l, u_{it}^l), \quad l = 0, 1, \dots, N-1. \end{aligned} \quad (I2)$$

Из вывода равенства (I2) видно, что если в  $(8_I)$   $v_i^l = 0$ ,  $u_i^l = 0$ ,  $f_i^{l+\delta} = 0$ , то мы вместо равенства (I2) получим такое равенство:

$$\|\vec{u}^{l+1}\|^2 + \frac{\varepsilon \Delta t}{\varkappa} \|u_x^{l+1}\|^2 + \varkappa (v\varkappa - \varepsilon) \Delta t \|\vec{v}_{x\bar{x}}^{l+\beta}\|^2 + (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta t \|\vec{v}_x^{l+\beta}\|^2 = 0. \quad (I3)$$

Из последнего равенства видно, что  $\vec{v}^{l+1} = 0$ ,  $\vec{u}^{l+1} = 0$ ,  $x \in \Omega_h^{l+1}$ . После этого из уравнения  $p_{\bar{x}_i}^{l+1} = 0$ ,  $i = 1, \dots, n$ ; используя условие нормировки  $(8_4)$ , получим  $p^{l+1} = 0$ ,  $x \in \Omega_h^{l+1} \cup \sum_{i=1}^n \partial\Omega_{ih}^{l+1}$ .

При выводе априорных оценок для решений задачи  $(8_i)$ ,  $(II_i)$  предположим сначала, что  $\gamma = 1$ . Тогда, оценивая члены в правой части (I2) с помощью неравенств (для определенности  $n = 3$ ):

$$\frac{2\varepsilon}{\varkappa} (\Delta t)^2 |(\vec{u}_x^l, \vec{u}_{xt}^l)| \leq \frac{12\varepsilon}{\varkappa} \frac{(\Delta t)}{h^2} \|\vec{u}_t^l\|^2 + \frac{\varepsilon}{\varkappa} \Delta t \|\vec{u}_x^l\|^2, \quad (I4)$$

$$2\varkappa (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) (\Delta t)^2 |(\vec{v}_{x\bar{x}}^l, \vec{v}_{x\bar{x}t}^l)| \leq \varkappa (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta t \|\vec{v}_{x\bar{x}}^l\|^2 + \varkappa (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) (\Delta t)^3 \|\vec{v}_{x\bar{x}t}^l\|^2, \quad (I5)$$

$$2(v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) (\Delta t)^2 |(\vec{v}_x^l, \vec{v}_{xt}^l)| \leq (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta t \|\vec{v}_x^l\|^2 + (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) (\Delta t)^3 \|\vec{v}_{xt}^l\|^2, \quad (I6)$$

из равенства (I2) при выполнении условий

$$2^{\beta-1} - \delta_{\alpha} \frac{12\varepsilon}{\varkappa} \frac{\Delta t}{h^2} \equiv \omega_1(\alpha, \beta) > 0, \quad (I7)$$

$$\frac{\varkappa}{2} - (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta t \equiv \omega_2 > 0, \text{ если } \beta = 0 \quad (I8)$$

стандартным образом (см. [6], гл. VI, § 9) получаем для решений задачи  $(8_i)$ ,  $(II_i)$  основное энергетическое неравенство: при любом  $m = 0, 1, \dots, N-1$

$$\|\vec{v}^{m+1}\|^2 + 2\alpha \|\vec{v}_x^{m+1}\|^2 + \alpha^2 \|\vec{v}_{x\bar{x}}^{m+1}\|^2 = \|\vec{u}^{m+1}\|^2, \quad (19)$$

$$\begin{aligned} \|\vec{u}^{m+1}\|^2 + \omega_1(\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_t^\ell\|^2 + \delta_{\alpha\beta} \frac{(\Delta t)^2}{2} \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_t^\ell\|^2 + \delta_{\alpha\beta} \alpha \omega_2(\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{x\bar{x}t}^\ell\|^2 + \\ + \delta_{\alpha\beta} \left(\frac{\alpha}{2} + \omega_2\right)(\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{xt}^\ell\|^2 + 2\frac{\varepsilon \Delta t}{\alpha} \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_x^{\ell+\beta}\|^2 + 2^\beta \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \alpha \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{x\bar{x}}^{\ell+\beta}\|^2 + \\ + 2^\beta \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_x^{\ell+\beta}\|^2 \leq 2(\|\vec{a}\|^2 + 2\alpha \|\vec{a}_x\|^2 + \alpha^2 \|\vec{a}_{x\bar{x}}\|^2) + 5(\Delta t \sum_{\ell=0}^N \|\vec{f}^{\ell+\delta}\|) \equiv M \end{aligned} \quad (20)$$

Условия (17), (18) показывают, что схема  $(8_i)$ ,  $(11_i)$ , равно как и схемы  $(9_i)$ ,  $(11_i)$ ;  $(10_i)$ ,  $(11_i)$ , при  $\alpha = \gamma = 1$  и  $\beta = 0, 1$  являются безусловно устойчивыми при всех достаточно малых  $\Delta t, h, \varepsilon$ , а при  $\alpha = 0, \gamma = 1, \beta = 0, 1$  все эти схемы устойчивы лишь в том случае, если  $\frac{\varepsilon \Delta t}{h^2} \sim \frac{\alpha}{12}$ .

Пусть, далее,  $\vec{\Phi}(x)$  — произвольный гладкий финитный соленоидальный вектор,  $\vec{\Phi}_h$  — разностно-соленоидальная аппроксимация вектора  $\vec{\Phi}$  ([6], гл.VI), причем  $h$  настолько мало, что  $\vec{\Phi}_h|_{\partial\Omega^{\ell+1}} = 0$ . Умножим  $i$ -ое уравнение системы  $(8_I)$  на  $h^n \varphi_{ih_{\ell+1}}$  и полученные равенства просуммируем по  $i=1, \dots, n$  и всем точкам  $\Omega_h$ . Тогда, применяя формулу суммирования по частям, получим тождество:

$$\begin{aligned} (\vec{u}_t^\ell, \vec{\Phi}_h) = -\frac{\varepsilon}{\alpha} (\vec{u}_x^{\ell+\beta}, \vec{\Phi}_{hx}) + \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) (\vec{v}_x^{\ell+\beta}, \vec{\Phi}_{hx}) - \frac{1}{2} (\vec{v}_k^{\ell+\beta}, \vec{u}_{x_k}^{\ell+1} + \\ + \vec{v}_k^{\ell+1}, \vec{u}_{x_k}^{\ell+\beta}) - (\vec{f}^{\ell+\delta}, \varphi_h), \quad \ell = 0, 1, \dots, N-1. \end{aligned} \quad (21)$$

Умножим тождество (21) на  $\Delta t$  и просуммируем по  $\ell$  от  $\ell_1$  до  $\ell_2, 0 \leq \ell_1 < \ell_2 \leq N-1$ . После этого, применяя неравенство Коши и энергетическое неравенство (19), (20), получим:

$$|(\vec{u}^{\ell_2+1} - \vec{u}^{\ell_1+1}, \varphi_h)| \leq C(\vec{\Phi}, M) \left[ \sqrt{(\ell_2 - \ell_1) \Delta t} + \int_{\ell_1 \Delta t}^{\ell_2 \Delta t} \|\vec{f}\| d\tau \right], \quad \varepsilon > 0. \quad (22)$$

Так как  $\vec{f}(x, t) \in L_{2,1}(Q_T)$ , то неравенство (22) гарантирует равномерную по  $h, \varepsilon > 0$  малость разностей  $|(\vec{u}^{\ell_2+1} - \vec{u}^{\ell_1+1}, \varphi_h)|$  при малости временного интервала  $(\ell_2 - \ell_1) \Delta t$ . Наконец, так как  $\vec{v}^\ell$  есть "решение" краевой задачи  $(8_2), (11_2)$ , которое можно представить в виде  $\vec{v}^\ell(x) = (G(x, \xi), \vec{u}^\ell(\xi))$ , где  $G(x, \xi)$  — разностная функция Грина задачи  $(8_2), (11_2)$  (см., например, [7]), то имеем:  $(\vec{v}^{\ell+1}, \varphi_h) = (\vec{u}^{\ell+1}, G \vec{\Phi}_h)$ , откуда следует, что и

$$|(\vec{v}^{\ell_2+1} - \vec{v}^{\ell_1+1}, \vec{\Phi}_h)| \leq C_{G\varphi} \left[ \sqrt{(\ell_2 - \ell_1) \Delta t} + \int_{\ell_1 \Delta t}^{\ell_2 \Delta t} \|\vec{f}\| d\tau \right], \quad h, \varepsilon > 0. \quad (23)$$

Неравенства (19), (20), (23), правые части которых не зависят от  $\varepsilon > 0$ , позволяют доказать (ср. [6], гл. VI), что из совокупности  $\{\vec{u}_h^\varepsilon(x, t)\}$  кусочно-постоянных восполнений построенных нами сеточных функций  $\vec{u}^{\varepsilon, h}$  можно извлечь по крайней мере одну подпоследовательность, которая при  $\Delta t, h, \varepsilon \rightarrow 0$  так, что выполнены условия (17), (18), сходится к слабому решению задачи (1), (2). Тем самым доказана

Теорема I. Пусть в задаче (1), (2)  $\vec{a}(x) \in \dot{W}_2^1(\Omega) \cap \dot{J}(\Omega)$ ,  $\vec{f}(x, t) \in L_2(Q_T)$ .

Тогда каждая из конечно-разностных задач  $(8_i)$ ,  $(11_i)$ ;  $(9_i)$ ,  $(11_i)$ ;  $(10_i)$ ,  $(11_i)$  при  $\alpha, \beta = 0, 1$  и  $\gamma = 1$  однозначно разрешима при любых  $\Delta t, h, \varepsilon > 0$  и если  $\Delta t, h, \varepsilon \rightarrow 0$  так, что выполнены условия (17), (18), то из совокупности  $\{\vec{u}_h^\varepsilon(x, t)\}$  полилинейных восполнений решений  $\vec{u}^{\varepsilon, h}$  каждой из указанных конечно-разностных задач можно извлечь подпоследовательность, которая сходится к слабому решению  $\vec{u}(x, t)$  задачи (1), (2).

Если  $\gamma = 0$ , то энергетические неравенства для решений конечно-разностных задач  $(8_i)$ ,  $(11_i)$ ;  $(9_i)$ ,  $(11_i)$ ;  $(10_i)$  -  $(11_i)$ , а потому и утверждения теоремы I имеют место при следующих ограничениях на  $\Delta t, h, \varepsilon$ :

$$2^{\beta-1} - \frac{12\varepsilon\Delta t}{\alpha h^2} \delta_{\alpha\alpha} - \left(\frac{1}{4} + 12A \frac{(\Delta t)^2}{h^3} \delta_{\alpha\alpha}\right) \equiv \omega_3(\alpha, \beta) > 0, \quad (24)$$

$$(2 - \delta_{\alpha\alpha}) \frac{\varepsilon}{\alpha} - 2^{\alpha-1} A \frac{\Delta t}{h^3} \equiv \omega_4(\alpha) > 0, \quad (25)$$

$$\alpha - (v - \frac{\varepsilon}{\alpha}) \delta_{\rho\rho} \Delta t - \delta_{\rho\rho} A \frac{(\Delta t)^2}{h^3} \equiv \omega_5(\beta) > 0, \quad (26)$$

$$(2 - \delta_{\rho\rho})(v - \frac{\varepsilon}{\alpha}) - 2^{\beta-1} A \frac{\Delta t}{h^3} \equiv \omega_6(\beta) > 0, \quad (27)$$

$$A = 24 \left(\frac{4}{3}\right)^{3/4} \left[ (\|\vec{a}\|^2 + 2\alpha \|\vec{a}_x\|^2 + \alpha^2 \|\vec{a}_{xx}\|^2)^{1/2} + 2\Delta t \sum_{k=0}^{N-1} \|\vec{f}^{k+\delta}\|^2 \right]. \quad (28)$$

Эти условия возникают при оценке всех членов правой части равенства (12) (ср. [6], гл. VI, конец § 9). Они позволяют получить для решений любой из конечно-разностных задач  $(8_i)$ ,  $(11_i)$ ;  $(9_i)$ ,  $(11_i)$ ,  $(10_i)$  -  $(11_i)$  следующее энергетическое неравенство: при любом  $m = 0, 1, \dots, N-1$

$$\begin{aligned} & \|\vec{u}^{m+1}\|^2 + \omega_3(\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_t^\ell\|^2 + \delta_{\rho\rho} \frac{(\Delta t)^2}{2} \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_t^\ell\|^2 + \delta_{\rho\rho} \alpha \omega_2(\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_{x\bar{x}t}^\ell\|^2 + \\ & + \omega_5(\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_{xt}^\ell\|^2 + \omega_4 \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_x^{\ell+\delta}\|^2 + 2^\beta (v - \frac{\varepsilon}{\alpha}) \alpha \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_{x\bar{x}}^{\ell+\beta}\|^2 + \end{aligned} \quad (29)$$



$$+ \omega_\varepsilon \Delta t \sum_{l=0}^m \|\vec{v}_x^{l,p}\|^2 \leq M.$$

Условия (24)-(28) являются более ограничительными, чем условия (17), (18), ибо в силу этих условий рассматриваемые нами конечно-разностные схемы будут устойчивыми при  $\gamma=0$  лишь в том случае, если при  $\Delta t, h, \varepsilon \rightarrow 0$  выполняется соотношение  $\frac{\Delta t}{h^3} \sim \frac{\varepsilon}{\mu A}$  (ж).

Для задачи (1), (2) можно написать также сходящиеся конечно-разностные схемы, аналогичные явным схемам для уравнений Навье-Стокса [6], [8], однако в данном случае эти схемы не будут "чисто явными" - в них на каждом шаге по времени приходится решать задачу Дирихле для разностного уравнения (8<sub>2</sub>) с нулевым граничным условием. Приведем одну из таких схем, для построения которой аппроксимируем систему (1) следующей системой с двумя малыми параметрами  $\varepsilon, \theta > 0$  (см. [6], гл.У1):

$$\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} - \frac{\varepsilon}{\mu} \Delta \vec{u} + (v - \frac{\varepsilon}{\mu}) \Delta \vec{v} + v_k \frac{\partial \vec{u}}{\partial x_k} + \frac{1}{2} \vec{u} \operatorname{div} \vec{v} + \frac{1}{\theta} \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{v} = \vec{f}, \quad \mu \Delta \vec{v} - \vec{v} = \vec{u}. \quad (30)$$

Систему (30) будем по-прежнему решать в  $\Omega_T$  при начально-граничных условиях (6).

При построении "явных" конечно-разностных схем для системы (30) можно воспользоваться любой из трех указанных выше (см. (8<sub>T</sub>), (9<sub>T</sub>), (10<sub>T</sub>)) аппроксимаций нелинейных членов. Выбирая для определенности "правую" несимметричную аппроксимацию, получим такую конечно-разностную схему:

$$u_i^{l+1} = u_i^l + \Delta t \left\{ -f_i^l + \frac{\varepsilon}{\mu} u_{i x_k \bar{x}_k}^l - (v - \frac{\varepsilon}{\mu}) v_{i x_k \bar{x}_k}^l + \frac{1}{2} (v_k^l u_{i x_k}^l + v_k^l u_{i \bar{x}_k}^l + v_{k x_k}^l u_i^l) - \frac{1}{\theta} (v_{k x_k \bar{x}_k}^l) \right\}, \quad i=1, \dots, n, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \quad l=0, 1, \dots, N-1, \quad (31_1)$$

$$\vec{v}^0 = \vec{a}_h, \quad \vec{u} = \mu \vec{a}_{h x_k \bar{x}_k} - \vec{a}_h, \quad (31_2)$$

$$\mu \vec{v}_{x_k \bar{x}_k}^{l+1} - \vec{v}^{l+1} = \vec{u}^{l+1}, \quad (x, t) \in \Omega_h^{l+1}, \quad \vec{v}^{l+1} \Big|_{\partial \Omega_h^{l+1}} = 0, \quad l=0, 1, \dots, N-1. \quad (31_3)$$

Согласно этой схеме мы на  $l+1$ -ом слое по времени находим  $\vec{u}^{l+1}$ , используя значения  $\vec{u}^l$  и  $\vec{v}^l$  на предыдущем слое, а затем, решая краевую задачу (31<sub>3</sub>), находим на  $l+1$ -ом слое значения  $\vec{v}^{l+1}$ ,  $l=0, 1, \dots, N-1$ .

Для исследования сходимости конечно-разностной схемы (31<sub>i</sub>)

\*) При  $n = 2$  в этом условии и условиях (25) и (27)  $h^3$  надо заменить на  $h^2$  (см. [6], гл.У1).

умножим уравнения  $(3I_I)$  на  $2\Delta t h^n u_i^{l+1}$  и просуммируем полученные равенства по  $i=1, \dots, n$  и точкам решетки  $\Omega_h^{l+1}$ . Производя те же преобразования, что и при получении равенства (I2), получим следующее энергетическое равенство:

$$\begin{aligned} & \|\vec{u}^{l+1}\|^2 - \|\vec{u}^l\|^2 + \frac{(\Delta t)^2}{2} \|\vec{u}_t^l\|^2 + \frac{(\Delta t)^2}{2} \varkappa \|\vec{v}_{x\bar{x}t}^l\|^2 + \varkappa (\Delta t)^2 \|\vec{v}_{xt}^l\|^2 + \frac{(\Delta t)^2}{2} \|\vec{v}_t^l\|^2 + \\ & + 2\Delta t \frac{\varepsilon}{\varkappa} \|\vec{u}_x^l\|^2 + 2\Delta t \varkappa (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \|\vec{v}_{x\bar{x}}^l\|^2 + 2\Delta t (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \|\vec{v}_x^l\|^2 + \frac{2\Delta t}{\theta} \|v_{kx_k}^l\|^2 + 2\varkappa \frac{\Delta t}{\theta} \sum_{i=1}^n \|v_{kx_k}^l\|_{\bar{x}_i}^2 = \\ & = 2\Delta t \left( \vec{f}, \vec{u}^{l+1} \right) - \frac{2\varepsilon}{\varkappa} (\Delta t)^2 (\vec{u}_x^l, \vec{u}_{xt}^l) - 2\varkappa (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) (\Delta t)^2 (\vec{v}_{x\bar{x}}^l, \vec{v}_{x\bar{x}t}^l) - 2(\Delta t)^2 (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) (\vec{v}_x^l, \vec{v}_{xt}^l) - \\ & - \frac{2(\Delta t)^2}{\theta} (v_{kx_k}^l, v_{ix_{it}}^l) - \frac{2\varkappa}{\theta} (\Delta t)^2 (v_{kx_k}^l, v_{ix_k \bar{x}_{it}}^l) + j^l, \quad l=0, 1, \dots, N-1, \\ & j^l = -(\Delta t)^2 (v_k^l u_{ix_k}^l + v_k^l u_{i\bar{x}_k}^l + v_{kx_k}^l u_i^l, u_{it}^l). \end{aligned} \quad (33)$$

Из равенства (32), (33), полагая для определенности  $n = 3^{\#}$ , используя оценки (I4)-(I6) и неравенства

$$2 \frac{(\Delta t)^2}{\theta} |(v_{kx_k}^l, v_{ix_{it}}^l)| \leq \frac{\Delta t}{\theta} \|v_{kx_k}^l\|^2 + \frac{(\Delta t)^3}{\theta} \|\vec{v}_{xt}^l\|^2, \quad (34_I)$$

$$\frac{2\varkappa(\Delta t)^2}{\theta} |(v_{kx_k \bar{x}_i}^l, v_{ix_k \bar{x}_{it}}^l)| \leq \frac{\varkappa \Delta t}{\theta} \sum_i \|v_{kx_k \bar{x}_i}^l\|^2 + \frac{\varkappa(\Delta t)^3}{\theta} \|\vec{v}_{x\bar{x}t}^l\|^2, \quad (34_2)$$

$$|j^l| \leq \frac{(\Delta t)^2}{4} \|\vec{u}_t^l\|^2 + 24\sqrt{3} \left(\frac{4}{3}\right)^{3/2} \left\{ \frac{(\Delta t)^2}{h^3} \|\vec{v}^l\|^2 \cdot \|\vec{v}_x^l\|^2 + \frac{(\Delta t)^2}{h^3} \|\vec{u}^l\|^2 \cdot \|\vec{u}_x^l\|^2 \right\}, \quad (35)$$

получим при выполнении условий

$$\frac{1}{4} - \frac{12\varepsilon\Delta t}{\varkappa h^3} \equiv \omega_7 > 0, \quad \frac{\varkappa}{2} - (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa})\Delta t - \frac{\Delta t}{\theta} \equiv \omega_8 > 0, \quad (36)$$

$$\frac{\varepsilon}{\varkappa} - A \frac{\Delta t}{h} \equiv \omega_9 > 0, \quad v + \omega_9 - \frac{2\varepsilon}{\varkappa} \equiv \omega_{10} > 0, \quad (37)$$

следующее энергетическое неравенство: при любом  $m=0, 1, \dots, N-1$

$$\begin{aligned} & \|\vec{u}^{m+1}\|^2 + \omega_7 (\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_t^\ell\|^2 + \varkappa \omega_8 (\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{x\bar{x}t}^\ell\|^2 + (\frac{\varkappa}{2} + \omega_9) (\Delta t)^2 \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{xt}^\ell\|^2 + \\ & + \omega_9 \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{u}_x^\ell\|^2 + \varkappa (v - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{x\bar{x}}^\ell\|^2 + \omega_{10} \Delta t \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_x^\ell\|^2 + \frac{\Delta t}{\theta} \sum_{\ell=0}^m \|\vec{v}_{kx_k}^\ell\|^2 + \\ & + \frac{\varkappa \Delta t}{\theta} \sum_{\ell=0}^m \sum_i \|v_{kx_k \bar{x}_i}^\ell\|^2 \leq M. \end{aligned} \quad (38)$$

\* При  $n=2$  надо в условии (37) заменить  $h^3$  на  $h^2$  и изменить в условиях (36)-(37) числовые постоянные [6].

Далее, рассуждая, как и при получении (21)-(22), и используя неравенство (38), получим при любом гладком соленоидальном  $\vec{\varphi}(x)$  такое неравенство: если  $0 < l_1 < l_2 \leq N$ , то

$$|(\vec{u}^{l_2}, \vec{\varphi}_h) - (\vec{u}^{l_1}, \vec{\varphi}_h)| \leq C(M, \vec{\varphi}) \left[ \sqrt{(l_2 - l_1) \frac{\Delta t}{\theta}} + \int_{l_1 \Delta t}^{l_2 \Delta t} \|\vec{f}\| d\tau \right], \quad (39)$$

а из этого неравенства, предполагая выполненным условие

$$\frac{\Delta t}{\theta} = o(\Delta t), \quad \Delta t, \theta \rightarrow 0, \quad (40)$$

пользуясь тем, что  $\vec{f}(x, t) \in L_{2,1}(Q_T)$ , получим при малости временного интервала  $(l_2 - l_1)\Delta t$  равномерно по  $h, \varepsilon, \theta \geq 0$  такое неравенство:

$$|(\vec{v}^{l_2}, \vec{\varphi}_h) - (\vec{v}^{l_1}, \vec{\varphi}_h)| = o(\Delta t), \quad h, \varepsilon, \theta \geq 0. \quad (41)$$

Неравенства (38), (41) позволяют доказать, что справедлива

**Теорема 2.** Пусть в задаче (1), (2)  $\vec{a}(x) \in W_2^0(\Omega) \cap J(\Omega)$ ,  $\vec{f}(x, t) \in L_{2,1}(Q_T)$ . Тогда, если  $\Delta t, h, \varepsilon, \theta \rightarrow 0$  так, что выполнены условия (44)-(47), (50), то из совокупности  $\{\vec{v}_h^{\varepsilon, \theta}(x, t)\}$  полинейных восполнений решений  $\vec{v}^l$  конечно-разностной задачи (31<sub>i</sub>) можно извлечь подпоследовательность, которая сходится к слабому решению  $\vec{v}(x, t)$  задачи (1), (2).

При построении "явных" схем для задачи (1), (2) можно исходить и из следующей аппроксимации системы (1) системой уравнений 4-го порядка с двумя малыми параметрами  $\varepsilon, \theta > 0$  (см. [8]):

$$\begin{aligned} \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} - \frac{\varepsilon}{\varkappa} \Delta \vec{u} + (\nu - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta \vec{v} + \vec{v}_k \frac{\partial \vec{u}}{\partial x_k} + \frac{1}{2} \vec{u} \operatorname{div} \vec{v} - \operatorname{grad} p = \vec{f}, \\ \theta \left( \frac{\partial p}{\partial t} - \Delta p \right) + \operatorname{div} \vec{u} = 0, \quad \varkappa \Delta \vec{v} - \vec{v} = \vec{u}, \end{aligned} \quad (42)$$

которая решается в  $Q_T$  при начально-граничных условиях (6) и начально-граничных условиях

$$P|_{t=0} = \mathcal{P}(x) \in \dot{W}_2^1(\Omega), \quad P|_{\partial Q_T} = 0 \quad \text{или} \quad \frac{\partial P}{\partial n} \Big|_{\partial Q_T} = 0. \quad (43)$$

Условия сходимости и устойчивости для "явных" конечно-разностных задач, построенных по (42), (6), (43), несколько лучше условий (36), (37), (40), но при доказательстве сходимости решения  $\vec{v}(x, t)$  исходной задачи (1), (2) нужно предполагать достаточно гладкими (ср. [8]).

Для задачи (1), (2), как и для уравнений Навье-Стокса [6], можно написать, кроме того, конечно-разностные схемы переменных направлений, сходящиеся, в отличие от явных схем, при любом соотношении между шагами  $\Delta t$  и  $\Delta x$  и состоящие из более простых, чем в неявных схемах, алгебраических систем. Для построения таких схем воспользуемся следующей регуляризацией системы (1):

$$\frac{\partial \vec{u}^\varepsilon}{\partial t} - \frac{\varepsilon}{\varkappa} \Delta \vec{u}^\varepsilon + (\nu - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \Delta \vec{v}^\varepsilon + \vec{v}_k^\varepsilon \frac{\partial \vec{u}^\varepsilon}{\partial x_k} + \frac{1}{2} (\operatorname{div} \vec{v}^\varepsilon) \vec{u}^\varepsilon - \operatorname{grad} p^\varepsilon = \vec{f}(x, t), \quad (44)$$

$$\theta \frac{\partial p^\varepsilon}{\partial t} + \operatorname{div} \bar{u}^\varepsilon = 0, \quad (44_2)$$

$$\varkappa \Delta \bar{v}^\varepsilon - \bar{v}^\varepsilon = \bar{u}^\varepsilon, \quad \varepsilon, \theta > 0 \quad (44_3)$$

и составим для нее аддитивные схемы относительно  $\bar{u}^\varepsilon$  и  $p^\varepsilon$  и схему с полной аппроксимацией для  $\bar{v}^\varepsilon$ , т.е. рассмотрим конечно-разностные схемы:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\Delta t} (u_i^{m-\frac{k-1}{n}} - u_i^{m-\frac{k}{n}}) - \frac{\varepsilon}{\varkappa} u_{i x_k \bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + \frac{1}{2^{\alpha+\beta}} [\delta_{i\alpha} (v_k^{m-1} u_{i x_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + v_k^{m-1} u_{i \bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + v_{k x_k}^{m-1} u_i^{m-\frac{k-1}{n}}) + \\ & + \delta_{i\beta} (v_k^{m-1} u_{i x_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + v_k^{m-1} u_{i \bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + v_{k \bar{x}_k}^{m-1} u_i^{m-\frac{k-1}{n}})] + \delta_{k, \frac{n}{2}} (\gamma - \frac{\varepsilon}{\varkappa}) \sum_{j=1}^n v_{i x_j \bar{x}_j}^{m-\gamma} - \\ & - \frac{\delta_{i k}}{\alpha + \beta} (\delta_{i\alpha} p_{\bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + \delta_{i\beta} p_{x_k}^{m-\frac{k-1}{n}}) = \frac{1}{3} f_i^{m-\frac{k-1}{n}}, \quad (x, t) \in \Omega_h^{m-\frac{k-1}{n}}, \end{aligned} \quad (45_1)$$

$$\frac{\theta}{\Delta t} (p^{m-\frac{k-1}{n}} - p^{m-\frac{k}{n}}) + \frac{1}{\alpha + \beta} (\delta_{i\alpha} u_{k x_k}^{m-\frac{k-1}{n}} + \delta_{i\beta} u_{k \bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{n}}) = 0, \quad (45_2)$$

$$\varkappa \sum_{j=1}^n v_{i x_j \bar{x}_j}^m - v_i^m = u_i^m, \quad (x, t) \in \Omega_h^{m-\frac{k-1}{n}}, \quad (45_3)$$

$$k, l = 1, 2, \dots, n; \quad m = 1, 2, \dots, N,$$

причем суммирование по  $k$  в этих схемах не производится, а по временной переменной на сетке введены точки с целыми и дробными индексами. При  $\alpha = 1, \beta = 0$  схемы (45<sub>1</sub>) дают "правую" схему переменных направлений, при  $\alpha = 0, \beta = 1$  — "левую", а при  $\alpha = 1, \beta = 1$  имеем "симметричную" схему переменных направлений. В "правой" схеме уравнения (45<sub>2</sub>) рассматриваются в точках  $(x, t) \in \Omega_h^{m-\frac{k-1}{n}} \cup \sum_{l=1}^n \partial \Omega_{ih}^{m-\frac{k-1}{n}}$ ,

в "левой" схеме — в точках  $(x, t) \in \Omega_h^{m-\frac{k-1}{n}} \cup \sum_{l=1}^n \partial \hat{\Omega}_{ih}^{m-\frac{k-1}{n}}$ , в "симметричной" схеме в точках  $(x, t) \in \Omega_h^{m-\frac{k-1}{n}} \cup \sum_{l=1}^n \partial \Omega_{ih}^{m-\frac{k-1}{n}} \cup \sum_{l=1}^n \partial \hat{\Omega}_{ih}^{m-\frac{k-1}{n}}$ .

При  $\gamma = 1$  уравнения системы (45<sub>3</sub>) становятся явными относительно  $\bar{v}$ .

К конечно-разностным уравнениям (45<sub>1</sub>) добавим начально-граничные условия

$$\bar{v}|_{t=0} = \bar{v}^0 = \bar{a}_n, \quad \bar{u}|_{t=0} = \bar{u}^0 = \varkappa \Delta \bar{a}_n - \bar{a}_n, \quad (46_1)$$

$$p|_{t=0} = p^0 = p_{0h}, \quad (46_2)$$

где  $p_0(x)$  есть значение давления  $p(x, t)$  при  $t = 0$ , вычисленное из задачи (I), (2),

$$\bar{v}^m|_{\partial \Omega^m} = 0, \quad \bar{u}^{m-\frac{k-1}{n}}|_{\partial \Omega^{m-\frac{k-1}{n}}} = 0, \quad m = 0, 1, \dots, N-1, \quad (46_3)$$

и, кроме того, сеточные функции  $u_i^{m-\frac{k-1}{n}}$ ,  $i, k=1, 2, \dots, n$ ,  $m=1, 2, \dots, N$ , и  $v_i^m$  считаются продолженными нулем вне  $\bar{\Omega}_h^{m-\frac{k-1}{n}}$  и  $\bar{\Omega}_h^m$  соответственно. Число уравнений в написанных схемах равно числу неизвестных.

Умножая  $i$ -е уравнения в (45<sub>1</sub>) на  $2\Delta t h^n u_i^{m-\frac{k-1}{n}}$ ,  $i$ -е уравнения (45<sub>2</sub>) на  $2\Delta t h^n v_i^{m-\frac{k-1}{n}}$ , суммируя полученные равенства по  $i=1, 2, \dots, n$  и точкам решетки  $\bar{\Omega}_h^{m-\frac{k-1}{n}}$  и используя, где необходимо, уравнения (45<sub>3</sub>), получим энергетическое равенство (для определенности возьмем случай  $\alpha=1, \beta=0$ ):

$$\begin{aligned} & \|\bar{u}^{m-\frac{k-1}{n}}\|^2 - \|\bar{u}^{m-\frac{k}{n}}\|^2 + \|\bar{u}^{m-\frac{k-1}{n}} - \bar{u}^{m-\frac{k}{n}}\|^2 + 2\Delta t \frac{\varepsilon}{\alpha} \|\bar{u}_{x_k}^{m-\frac{k-1}{n}}\|^2 + \\ & + \delta_{\alpha\gamma} \delta_{k1} 2\Delta t \varkappa \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \left\| \sum_{i,j=1}^n v_{ix_j \bar{x}_j}^m \right\|^2 + \delta_{\alpha\gamma} \cdot 2\Delta t \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \sum_{j=1}^n \|\bar{v}_{x_j}^m\|^2 + \theta \left\| p^{m-\frac{k-1}{n}} \right\|^2 - \left\| p^{m-\frac{k}{n}} \right\|^2 + \\ & + \left\| p^{m-\frac{k-1}{n}} - p^{m-\frac{k}{n}} \right\|^2 = \frac{2}{n} \Delta t \left( \int \bar{u}^{m-\frac{k-1}{n}}, \bar{u}^{m-\frac{k-1}{n}} \right) + \delta_{\alpha\gamma} \delta_{k2} 2\Delta t \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \sum_j v_{ix_j \bar{x}_j}^{m-1}, u_i^m, \quad (47) \end{aligned}$$

а из (45<sub>3</sub>) равенство

$$\varkappa^2 \left\| \sum_{i,j=1}^n v_{ix_j \bar{x}_j}^m \right\|^2 + 2\varkappa \sum_j \|\bar{v}_{x_j}^m\|^2 + \|\bar{v}^m\|^2 = \|\bar{u}^m\|^2. \quad (48)$$

С помощью (48), взятого на слое  $m-1$ , оцениваем второе слагаемое в правой части (47).

Из равенств (47), (48) следует прежде всего, что конечно-разностные задачи (45<sub>1</sub>), (46<sub>1</sub>) на каждом  $m$ -ом слое,  $m=1, \dots, N$  однозначно разрешимы. Далее, из (47), (48) следует (ср. [6], гл. VI) основное энергетическое неравенство (для определенности  $n=2$  и, как и выше,  $\alpha=1, \beta=0$ ): при любом  $m=1, \dots, N$

$$\|\bar{u}^m\|^2 + 2\Delta t \frac{\varepsilon}{\alpha} \sum_{\ell=1}^m \left( \|\bar{u}_{x_1}^{\ell-1}\|^2 + \|\bar{u}_{x_2}^{\ell-1}\|^2 \right) + \sum_{\ell=1, k=1}^{m, 2} \|\bar{u}^{\ell-\frac{k-1}{2}} - \bar{u}^{\ell-\frac{k}{2}}\|^2 + \delta_{\alpha\gamma} \cdot 2\Delta t \varkappa \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \cdot$$

$$\begin{aligned} & \left\| \sum_{i,j=1}^2 v_{ix_j \bar{x}_j}^m \right\|^2 + \delta_{\alpha\gamma} \cdot 2\Delta t \left(\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}\right) \sum_{j=1}^n \|\bar{v}_{x_j}^m\|^2 + \theta \left\| p^m \right\|^2 + \sum_{\ell=1, k=1}^{m, 2} \left\| p^{\ell-\frac{k-1}{2}} - p^{\ell-\frac{k}{2}} \right\|^2 \leq \\ & \leq \delta_{\alpha\gamma} \left[ 2\|\bar{u}^0\|^2 + \frac{5}{4} \left( \Delta t \sum_{\ell=1, k=1}^{m, 2} \|\bar{f}^{\ell-\frac{k-1}{2}} \right)^2 + 2\theta \|p^0\|^2 \right] + \delta_{\alpha\gamma} \cdot e^{2\frac{\nu-\varepsilon}{\alpha} T} \left[ \|\bar{u}^0\|^2 + C \left( \Delta t \sum_{\ell=1, k=1}^{m, 2} \|\bar{f}^{\ell-\frac{k-1}{2}} \right)^2 + \theta \|p^0\|^2 \right] \leq \\ & \leq \delta_{\alpha\gamma} C_1 + \delta_{\alpha\gamma} \cdot C_2, \quad (49) \end{aligned}$$

причем в схеме с  $\gamma=1$  эта оценка получается при условии

$$1 - \frac{\nu - \frac{\varepsilon}{\alpha}}{\varkappa} \Delta t > 0. \quad (50)$$

Чтобы доказать сходимость  $\bar{u}_h^{\varepsilon, \theta}$ ,  $\bar{v}_h^{\varepsilon, \theta}$  к точному решению задачи (I), (2), (в схемах (45<sub>1</sub>)-(49) индексы  $h, \varepsilon$  и  $\theta$  для простоты везде были опущены), предположим, что задача (I), (2) имеет

гладкое (см. ниже), решение  $v, p$ . Пусть  $v_h, p_h$  - значения  $v, p$  в точках сетки. Равенства (45<sub>1</sub>) для них выполняются с невязками  $v_i^{m,k}, \rho^{m,k}$  и  $\gamma_i^m$  соответственно, причем  $\sum_{k=1}^2 \bar{v}^{m,k} \equiv \bar{v}^m, \sum_{k=1}^2 \rho^{m,k} \equiv \rho^m, \bar{\gamma}^m$  малы при малых  $h, \Delta t, \theta, \epsilon$ .

Напишем разностную схему для  $\bar{w}_h = \bar{u}_h - \bar{u}_h^{\epsilon, \theta}, \bar{z}_h = \bar{v}_h - \bar{v}_h^{\epsilon, \theta}, q_h = p_h - p_h^{\epsilon, \theta}$  (для определенности  $\alpha = 1, \beta = \gamma = 0$ ):

$$\frac{1}{\Delta t} (w_i^{m-\frac{k-1}{2}} - w_i^{m-\frac{k}{2}}) - \frac{\epsilon}{2} w_{ix_k \bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{2}} + \frac{1}{2} (\bar{z}_k^{+k_{m-1}} u_{ix_k}^{m-\frac{k-1}{2}} + \bar{z}_k u_{i\bar{x}_k}^{m-1} + \bar{z}_{kx_k} u_i^{m-1} + \frac{1}{2} (\bar{v}_k^{+k_{m-1}} w_{ix_k}^{m-\frac{k-1}{2}} + v_k w_{i\bar{x}_k}^{m-1} + v_{kx_k} w_i^{m-1}) + \delta_{k1} (v - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^2 \bar{z}_{ix_j \bar{x}_j}^m - \delta_{ik} q_{j\bar{x}_k}^m = v_i^{m,k} (5I_1)$$

$$\frac{\theta}{\Delta t} (q^{m-\frac{k-1}{2}} - q^{m-\frac{k}{2}}) + w_{kx_k}^{m-\frac{k-1}{2}} = \rho_i^{m,k} \quad (5I_2)$$

$$\epsilon \sum_{j=1}^2 \bar{z}_{ix_j \bar{x}_j}^m - \bar{z}_i^m = w_i^m + \gamma_i^m \quad (5I_3)$$

$$k=1, 2, \quad m=1, \dots, N.$$

К системе (5I<sub>1</sub>) добавляются начально-граничные условия

$$\bar{w}_h|_{\partial\Omega_h} = \bar{z}_h|_{\partial\Omega_h} = 0, \quad \bar{w}_h|_{t=0} = q_h|_{t=0} = \bar{z}_h|_{t=0} = 0. \quad (52)$$

Энергетическое равенство для системы (5I<sub>1</sub>), (52) имеет вид:

$$\|\bar{w}^{m-\frac{k-1}{2}}\|^2 - \|\bar{w}^{m-\frac{k}{2}}\|^2 + \|\bar{w}^{m-\frac{k-1}{2}} - \bar{w}^{m-\frac{k}{2}}\|^2 + 2 \frac{\epsilon}{2} \Delta t \|\bar{w}_{x_k}^{m-\frac{k-1}{2}}\|^2 + 2 \Delta t \epsilon (v - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^2 \|\bar{z}_{ix_j \bar{x}_j}^m\|^2 + 2 \Delta t (v - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^2 \|\bar{z}_{x_j}^m\|^2 + \theta (\|q^{m-\frac{k-1}{2}}\|^2 - \|q^{m-\frac{k}{2}}\|^2 + \|q^{m-\frac{k-1}{2}} - q^{m-\frac{k}{2}}\|^2) =$$

$$= 2 \Delta t (\bar{v}^{m,k}, \bar{w}^{m-\frac{k-1}{2}}) + 2 \Delta t (\rho^{m,k}, q^{m-\frac{k-1}{2}}) + 2 \Delta t (v - \frac{\epsilon}{2}) (\sum_{j=1}^2 \bar{z}_{ix_j \bar{x}_j}^m, \bar{\gamma}^m) + j_1^{m,k} \quad (53)$$

где  $j_1^{m,k} = -\Delta t h^2 \sum_{\Omega_h} \sum_{i=1}^2 (\bar{z}_k^{+k_{m-1}} u_{ix_k}^{m-\frac{k-1}{2}} + \bar{z}_k^{m-1} u_{i\bar{x}_k}^{m-\frac{k-1}{2}} + \bar{z}_{kx_k}^{m-1} u_i^{m-\frac{k-1}{2}}) \cdot w_i^{m-\frac{k-1}{2}}$

Из (5I<sub>3</sub>) и (52) легко получается равенство

$$\epsilon \sum_{j=1}^2 \|\bar{z}_{ix_j}^m\|^2 + \frac{1}{2} \|\bar{z}^m\|^2 \leq \|\bar{w}^m\|^2 + \|\bar{\gamma}^m\|^2, \quad (54)$$

с помощью которого, используя ограниченность  $\bar{u}$  и  $\bar{u}_x$  оценим  $j_1^{m,k}$

$$|j_1^{m,k}| \leq C_3 (\bar{u}, \frac{1}{2}) \Delta t (\|\bar{w}^{m-1}\|^2 + \sum_{k=m-\frac{1}{2}}^m \|\bar{w}^k - \bar{w}^{k-\frac{1}{2}}\|^2 + \|\bar{\gamma}^{m-1}\|^2). \quad (55)$$

Оценивая остальные члены в правой части (53) как в [6], гл. VI, § 9, и производя суммирование по  $k=1, 2$ , приходим к неравенству

$$\|\bar{w}^m\|^2 + (\frac{1}{2} - C_3 \Delta t) \sum_{k=m-\frac{1}{2}}^m \|\bar{w}^k - \bar{w}^{k-\frac{1}{2}}\|^2 + 2 \frac{\epsilon}{2} \Delta t \sum_{k=1}^2 \|\bar{w}_{x_k}^{m-\frac{k-1}{2}}\|^2 + 2 \Delta t \epsilon (v - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^2 \|\bar{z}_{ix_j \bar{x}_j}^m\|^2 + \Delta t \epsilon (v - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^2 \|\bar{z}_{x_j}^m\|^2 + 2 \Delta t (v - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^2 \|\bar{z}_{x_j}^m\|^2 + \theta \|q^m\|^2 + \frac{\theta}{2} \sum_{k=m-\frac{1}{2}}^m \|q^k - q^{k-\frac{1}{2}}\|^2 \leq,$$

$$\leq [1 + (1 + C_3 (\bar{u}, \frac{1}{2}) \Delta t)] (\|\bar{w}^{m-1}\|^2 + \theta \|q^{m-1}\|^2) + \Delta t I_m, \quad \text{где} \quad (56)$$

$$I_m = 2\Delta t \|\tilde{v}^{m,1}\|^2 + (1+2\Delta t)\|\tilde{v}^m\|^2 + \frac{2\Delta t}{\theta}\|q^{m,1}\|^2 + \frac{1+2\Delta t}{\theta}\|q^m\|^2 + C_4(C_3, \frac{\nu}{\alpha})\|\tilde{\gamma}^{m-1}\|^2,$$

из которого при условии  $\frac{1}{2} - C_3\Delta t > 0$  следует неравенство

$$\|\tilde{w}^m\|^2 + \theta\|q^m\|^2 \leq e^{C_7}(\|\tilde{w}^0\|^2 + \theta\|q^0\|^2 + \Delta t \sum_{e=1}^m I_e) \equiv e^{C_7} j_2^m, \quad m=1, \dots, N. \quad (57)$$

Из неравенств (56), (57) и (54) вытекает основная оценка

$$\|\tilde{w}, z\|^2 \equiv \max_{1 \leq m \leq N} \left\{ \|\tilde{z}^m\|^2 + \sum_{j=1}^2 \|\tilde{z}_{x_j}^m\|^2 + \max_{k=1,2} \|\tilde{w}_{x_k}^{m-\frac{k-1}{2}}\|^2 \right\} + \Delta t \sum_{m=1, k=1}^{N,2} \|\tilde{w}_{x_k}^{m-\frac{k-1}{2}}\|^2 \leq C_5(\Gamma) j_2^N \quad (58)$$

Если при  $\Delta t, h, \epsilon, \theta \rightarrow 0$  выполнены условия

$$\|q^0\|^2 + \Delta t \sum_{i=1}^N (\|\tilde{v}^{m,1}\|^2 + \|q^{i,1}\|^2) \leq \text{const} \quad (59)$$

$$\text{и } \frac{\Delta t}{\theta} + \Delta t \sum_{e=1}^N (\frac{1}{\theta}\|q^e\|^2 + \|\tilde{v}^e\|^2 + \|\tilde{\gamma}^{e-1}\|^2) + \|\tilde{w}^0\|^2 \rightarrow 0, \quad (60)$$

то  $j_2^N$ , а потому, в силу (58), и  $\|\tilde{w}, z\| \rightarrow 0$  при  $\Delta t, h, \epsilon, \theta \rightarrow 0$ . Условия (59), (60) заведомо выполнены, если точное решение  $\tilde{v}, p$  задачи (I), (2) имеет непрерывные в  $Q_T$  производные  $\partial_t^2 \tilde{v}_{xx}$ ,  $\partial_x^2 \tilde{v}$ ,  $\partial_x^2 p$  и  $\Delta t \sim h, \epsilon, \theta$  и  $\frac{\Delta t}{\theta} \rightarrow 0$ .

Как и в случае уравнений Навье-Стокса [9], для задачи (I), (2) можно составить сходящиеся схемы переменных направлений, неявные по  $\tilde{u} \equiv \tilde{v} - \alpha \Delta \tilde{v}$ , неявные (при  $\gamma=0$ ) и явные (при  $\gamma=1$ ) по  $\tilde{v}$ , явные по давлению. Для построения этих схем по-прежнему воспользуемся регуляризацией (44) системы (I). Тогда указанные схемы имеют вид ( $n=3$ )

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\Delta t} (u_i^{m-\frac{\tau-1}{3}} - u_i^{m-\frac{\tau}{3}}) - \frac{\epsilon}{2} u_{ix_k \bar{x}_k}^{m-\frac{\tau-1}{3}} + \frac{1}{2^{\alpha+\beta}} \left[ \delta_{1\alpha} (\tilde{v}^{k_{m-1}} u_{ix_k}^{m-\frac{\tau-1}{3}} + \nu_k u_{i\bar{x}_k}^{m-\frac{\tau-1}{3}} + \nu_{k\bar{x}_k} u_i^{m-\frac{\tau-1}{3}}) + \right. \\ & \left. + \delta_{1\beta} (\nu_k^{m-1} u_{ix_k}^{m-\frac{\tau-1}{3}} + \nu_k^{k_{m-1}} u_{i\bar{x}_k}^{m-\frac{\tau-1}{3}} + \nu_{k\bar{x}_k}^{m-1} u_i^{m-\frac{\tau-1}{3}}) \right] + \delta_{\tau, 1+2\gamma} (\nu - \frac{\epsilon}{2}) \sum_{j=1}^n \nu_{ix_j \bar{x}_j}^{m-\tau} - \\ & - \frac{\delta_{\tau 3}}{\alpha+\beta} (\delta_{1\alpha} p_{\bar{x}_k}^{m-1} + \delta_{1\beta} p_{x_k}^{m-1}) = -\frac{1}{3} f_i^{m-\frac{\tau-1}{3}}, \quad (x, t) \in \Omega_h^{m-\frac{\tau-1}{3}}; \end{aligned} \quad (6I_1)$$

$$\frac{\theta}{\Delta t} (p^m - p^{m-1}) + \frac{1}{\alpha+\beta} (\delta_{1\alpha} \sum_{i=1}^n u_{ix_i}^{m-\frac{2}{3}} + \delta_{1\beta} \sum_{i=1}^n u_{i\bar{x}_i}^{m-\frac{2}{3}}) = 0, \quad (6I_2)$$

$$\begin{aligned} & (x, t) \in \Omega_h^m \cup \delta_{1\alpha} \sum_{i=1}^n \partial \Omega_{ih}^m \cup \delta_{1\beta} \sum_{i=1}^n \partial \hat{\Omega}_{i\bar{h}}^m, \\ & \alpha \sum_{j=1}^m \nu_{ix_j \bar{x}_j}^m - \nu_i^m = u_i^m, \quad (x, t) \in \Omega_h^m, \quad (6I_3) \\ & \nu, k, i = 1, 2, 3, \quad m = 1, 2, \dots, N, \end{aligned}$$

где при  $\tau=1$   $i$  принимает последовательно значения 1, 2, 3, а  $k=3, 1, 2$  соответственно; при  $\tau=2, i=1, 2, 3, k=2, 3, 1$ , при  $\tau=3$   $i=1, 2, 3, k=1, 2, 3$ . К уравнениям (6I<sub>1</sub>) по-прежнему добавляются начально-граничные условия (46<sub>i</sub>).

Энергетическое неравенство для схемы (6I<sub>1</sub>), (46<sub>i</sub>) имеет вид ( $\alpha=1, \beta=\gamma=0$ ):

$$\begin{aligned} & \|\vec{u}^m\|^2 + \varepsilon \Delta t \omega \sum_{\ell=1, i=1}^{m,3} \|u_{ix_i}^{\ell-\frac{2}{3}}\|^2 + 2 \frac{\varepsilon}{\omega} \Delta t \sum_{\substack{\ell=1, i=1, k=1, r=1 \\ \text{при } r \neq 3}}^{m,3,3,2} \|u_{ix_k}^{\ell-\frac{r-1}{3}}\|^2 + \sum_{\ell=1, r=1}^{m,3} \|\vec{u}^{\ell-\frac{r-1}{3}} - \vec{u}^{\ell-\frac{r}{3}}\|^2 + \\ & + 2 \Delta t (\nu - \frac{\varepsilon}{\omega}) \cdot \omega \sum_{i,j=1}^3 \|\vec{v}_{x_i x_j}^m\|^2 + 2 \Delta t (\nu - \frac{\varepsilon}{\omega}) \sum_{j=1}^3 \|\vec{v}_{x_j}^m\|^2 + \theta \|p^m\|^2 \leq 2(\|\vec{u}^0\|^2 + \theta \|p^0\|^2) + \\ & + \frac{5}{9} (\Delta t \sum_{\ell=1, r=1}^{m,3} \|\vec{f}^{\ell-\frac{r-1}{3}}\|)^2 \end{aligned} \quad (62)$$

и выполняется при условии

$$\omega = \frac{2}{\omega} - \frac{\Delta t}{\varepsilon \theta} > 0. \quad (63)$$

В схемах с  $\gamma = 1$ , кроме того, требуется условие (50).

Сходимость решений этих конечно разностных задач к достаточно гладкому решению задачи (1), (2) доказывается также, как и в схемах (51<sub>i</sub>), (52).

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Я.И.Войткунский, В.Б.Амфилохийев, В.А.Павловский. Уравнения движения жидкости с учетом ее релаксационных свойств. Труды Ленингр.Кораблестр.ин-та, 1970, 69.
2. В.А.Павловский. К вопросу о теоретическом описании слабых водных растворов полимеров. ДАН СССР, 1971, 200, № 4.
3. А.П.Осколков. О разрешимости в целом первой краевой задачи для одной квазилинейной системы 3-го порядка, встречающейся при изучении движения вязкой жидкости. Записки научн.семинаров ЛОМИ им.В.А.Стеклова АН СССР, 1972, 27, 145-160.
4. А.П.Осколков. О единственности и глобальной разрешимости первой краевой задачи для системы уравнений, описывающих движение водных растворов полимеров. Труды Ленингр.Кораблестр.ин-та, 1972, 80.
5. А.П.Осколков. О единственности и разрешимости в целом краевых задач для уравнений движения водных растворов полимеров. Записки научн.семинаров ЛОМИ им.В.А.Стеклова АН СССР, 1973, 36.
6. О.А.Ладыженская. Математические вопросы динамики вязкой несжимаемой жидкости, Наука, М., 2-е изд., 1970.
7. А.А.Самарский. Введение в теорию разностных схем. Наука, М., 1971.
8. А.П.Осколков. О некоторых сходящихся разностных схемах для уравнений Навье-Стокса. Труды МИАН им.В.А.Стеклова, 1973, 125.
9. О.А.Ладыженская, В.Я.Ривкинц. О сходящихся разностных схемах для уравнений Навье-Стокса. Числ.методы мех.сплошн. среды, инф.бюлл., том 2, № 1, Новосибирск, 1971 г.