



# Math-Net.Ru

Общероссийский математический портал

Е. М. Федотов, Об одном классе двуслойных нелинейных операторно-разностных схем с весами,  
*Изв. вузов. Матем.*, 1995, номер 4, 96–103

<https://www.mathnet.ru/ivm1732>

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением  
<https://www.mathnet.ru/rus/agreement>

Параметры загрузки:

IP: 18.97.14.87

14 мая 2025 г., 12:03:46



Е.М. ФЕДОТОВ

### ОБ ОДНОМ КЛАССЕ ДВУСЛОЙНЫХ НЕЛИНЕЙНЫХ ОПЕРАТОРНО-РАЗНОСТНЫХ СХЕМ С ВЕСАМИ

При решении нестационарных задач математической физики широко используются двухслойные разностные схемы (РС). Изучению различных аспектов теории таких схем посвящено множество работ. Наиболее полно изучены разностные схемы для линейных задач. В работах [1]–[4] построена общая теория корректности линейных двухслойных операторно-разностных схем (ОРС), позволяющая с единых позиций исследовать разрешимость, устойчивость и сходимость разностных схем для эволюционных уравнений и систем.

По теории корректности нелинейных разностных схем отметим работы [5]–[10], в которых доказаны теоремы о корректности некоторых видов нелинейных двухслойных ОРС.

В данной работе исследуется корректность двухслойной нелинейной ОРС с весами, в которой “пространственный” оператор представим в виде суперпозиции пары операторов с различными свойствами. Такое представление позволило с единых позиций сформулировать условия корректности достаточно широкого класса РС для уравнений параболического и гиперболического типов. Рассматриваемая ОРС включает в себя как частный случай известные линейные и многие часто используемые в вычислительной практике нелинейные РС с весами [9], [12], [13].

Применение доказанных в работе общих теорем о корректности ОРС иллюстрируется на примере исследования сходимости РС для одномерного уравнения газодинамики.

1. Пусть  $H = H_h$  – семейство конечномерных евклидовых пространств, зависящих от параметра  $h$ , элемента конечномерного пространства с нормой  $|h| > 0$ ,  $\bar{\omega}_\tau = \{0, \tau, 2\tau, \dots, T\}$  – сетка на отрезке  $[0, T]$ ,  $X = X_{\tau, h} = \{v(t) \in H, t \in \bar{\omega}_\tau\}$  – пространство функций, определенных на сетке  $\bar{\omega}_\tau$ , со значениями в пространстве  $H$ .

В работе исследуется ОРС

$$y_t + A(y, \hat{y}) = \hat{F}, \quad t \in \omega_\tau = \bar{\omega}_\tau \setminus \{T\}, \quad y(0) = y_0 \in H, \quad y \in X. \quad (1)$$

Здесь  $A(y, v) = K \tilde{D}_l(y, v)$ ,  $\tilde{D}_l(y, v) = \sum_{k=1}^m l_k D(\sigma_k v + (1 - \sigma_k)y)$ ,  $\sigma_k \in [0, 1]$ ,  $\sum_{k=1}^m l_k = 1$ ,  $K, D$  – операторы из  $H_h$  в  $H_h$ ,  $m > 0$ .

ОРС вида (1) возникают, напр., при использовании формул численного интегрирования при реализации ОРС вида [13], [14]:

$$y_t + K \int_0^1 D y^{(\sigma)} d\sigma = \hat{F}(t), \quad y(0) = y_0, \quad y^\sigma = \sigma \hat{y} + (1 - \sigma)y. \quad (2)$$

Схемы вида (2) включают в себя некоторые важные с точки зрения приложений полностью консервативные разностные схемы с весами

$$y_t + D y^{(\sigma)} = \hat{F}(t), \quad (3)$$

$m=1, l_1=1, \sigma_1=\sigma,$

$$y_t + (Dy)^{(\sigma)} = \hat{F}(t), \quad (4)$$

$m=2, l_1=1-\sigma, \sigma_1=0, l_2=\sigma, \sigma_2=1$ , часто применяемые в вычислительной практике.

Теоремы о корректности широкого класса линейных, а также некоторых видов нелинейных разностных схем с весами, и, в частности (3), (4), а также библиографию по этому вопросу можно найти в [1], [3], [6], [16].

Перейдем к описанию понятия корректности ОРС.

Пусть  $u$  - фиксированный элемент из  $X_{\tau h}$ ,  $\mu(\tau, |h|) \geq \|u(t+\tau) - u(t)\|$ ,  $\gamma = \delta + \mu$ ,  $\delta = \delta(\tau, |h|) > 0$ ;  $|\cdot|$ ,  $\|\cdot\|$ ,  $\|\cdot\|_{(-)}$  - некоторые нормы в  $H_h$ ;  $O_\delta(v) = \{\eta \in H_h : \|\eta - v\| \leq \delta\}$ ,  $U_\delta(v) = \{\eta \in X : \eta(t) \in O_\delta(v(t)), t \in \bar{\omega}_h\}$  - окрестности в  $H_h$  и  $X$ , соответственно. Всюду через  $c, d$ , возможно с индексами, будем обозначать различные не зависящие от  $\tau, h$  постоянные. Для разностных отношений, скалярных произведений и норм будем использовать обозначения, принятые в [1], [18].

Будем использовать определение корректности, близкое к определению локальной корректности ОРС из [6].

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.** ОРС (1) назовем  $(\nu, \delta)$ -корректной, если существуют такие  $\delta_i = \delta_i(\tau, h) > 0$  и нормы  $\|\cdot\|_{(j)}$ ,  $j = 1, 2$ , что как только  $\|y_0 - u(0)\|_{(1)} \leq \delta_0$ ,  $\|\Psi\|_{(2)} \leq \delta_1$ , то ОРС (1) имеет решение  $y : \|y(t) - u(t)\|_{(1)} \leq \delta$ , и справедлива оценка (неравенство корректности)

$$\|y(t) - u(t)\|_{(1)} \leq J(\Psi(u)) \equiv M_1 \|y_0 - u(0)\|_{(1)} + M_2 \|\Psi(u)\|_{(2)}^\nu$$

с постоянными  $M_1$  и  $M_2$ , не зависящими от  $\tau$  и  $h$ ,  $\nu > 0$ ,  $\Psi(u)(t) = \hat{F}(t) - u_t - A(u, \hat{u})$ ,  $t \in \omega_\tau$ ,  $\Psi(u)(0) = y_0 - u(0)$ .

Относительно операторов  $K$  и  $D$  будем предполагать выполненными условия:

а) оператор  $K$  является непрерывным в  $DO_\gamma(u(t))$  и при  $v_1 \in DO_\gamma(u(t))$ ,  $\hat{U} = \tilde{D}_t(u(t), \hat{u}(t))$ ,  $U(0) = \tilde{D}_t(u(0), u(0))$ ,  $\tau \in \bar{\omega}_\tau$  выполнено неравенство

$$d_1 [(Ku_1 - Ku, v_1 - U) + d_2 |v_1 - U|^2] \geq \|v_1 - U\|_{(+)}^p, \quad (5)$$

$$p > 1, \quad d_1 = d_1(\tau, |h|) > 0, \quad d_2 \geq 0, \quad \|v\|_{(+)} = \sup_{\eta \neq 0} \frac{(\eta, v)}{\|\eta\|_{(-)}};$$

б) оператор  $D$  дважды непрерывно дифференцируем по Фреше в  $O_\gamma(u(t))$ , потенциален ([19], с.65) и при любых  $v, v_i \in O_\gamma(u(t))$ ,  $i=1, 2$ ,  $v_j \in H_h$ ,  $j=3, 5$ , выполнены неравенства

$$(Dv_1 - Dv_2, v_1 - v_2) \geq d_3 \|v_1 - v_2\|^2, \quad d_3 > 0, \quad (6)$$

$$|(D^{(1)}(v)v_3, v_4)| \leq d_4 \|v_3\| \|v_4\|, \quad d_4 > 0, \quad (7)$$

$$d_2 |Dv_1 - Dv_2|^2 \leq d_5 \|v_1 - v_2\|^2, \quad d_5 \geq 0,$$

$$|(D^{(2)}(v)v_3, v_4)| \leq d_6 \|v_3\| \|v_4\|, \quad d_6 > 0, \quad (8)$$

$$|(D^{(2)}(v)v_3, v_5)| \leq d_7 \|v_3\| \|v_4\| \|v_5\|, \quad d_7 = d_7(\tau, h) \geq 0. \quad (9)$$

При исследовании корректности ОРС (1) потребуется следующая аналогичная лемме 4.3 из [20]

**ЛЕММА 1.** Пусть  $H$  - конечномерное евклидово пространство,  $\|\cdot\|$  - некоторая норма в  $H$ ,  $P$  - непрерывное отображение  $H$  в себя,  $D$  - дифференцируемое отображение, удовлет-

воряющее при некоторых  $u, \hat{u} \in H$ ,  $\delta > 0$ ,  $\|\hat{u} - u\| \leq \mu$  и любых  $v, v_1, v_2 \in O_{\delta+\mu}(u)$  следующим неравенством:

$$(Dv_1 - Dv_2, v_1 - v_2) \geq \alpha \|v_1 - v_2\|^2, \quad \alpha > 0, \quad (10)$$

$$|(D^{(1)}(v)v_3, v_4)| \leq \beta \|v_3\| \|v_4\|, \quad \beta > 0. \quad (11)$$

Пусть далее при некотором  $\rho > 0$  и любых  $\eta, \xi: \|\eta\| = \rho$ ,  $\|\xi\| < \rho\alpha\beta^{-1}$  имеет место неравенство

$$(P(\eta), \tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi}) - \tilde{D}_l(\hat{u}, u)) \geq 0, \quad (12)$$

где  $\bar{\eta} = \hat{u} + \eta$ ,  $\bar{\xi} = u + \xi$ ,  $\tilde{D}_l(v, \omega) = \sum_k l_k D(\sigma_k v + (1 - \sigma_k)\omega)$ ,  $l_k \geq 0$ ,  $\sum l_k = 1$ . Тогда найдется такой элемент  $\eta \in O_\rho(\hat{u})$ , что  $P(\eta) = 0$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО** леммы проведем от противного. Если  $P(\xi) \neq 0$  в шаре  $K = \{\eta: \|\eta\| \leq \rho\}$ , то оператор  $-P(\eta)\rho/\|P(\eta)\|$ , действующий из  $K$  в  $K$ , будет непрерывным. Из теоремы Брауэра о неподвижной точке следует существование такого  $\eta$ , что

$$\eta = -P(\eta)\rho/\|P(\eta)\|. \quad (13)$$

Умножая обе части (13) скалярно на  $\tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi}) - \tilde{D}_l(u, \hat{u})$ , получим (ср. с (12))

$$\begin{aligned} 0 &\geq -(P(\eta), \tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi}) - \tilde{D}_l(\hat{u}, u))\rho/\|P(\eta)\| = (\eta, \tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi}) - \tilde{D}_l(\hat{u}, u)) = \\ &= (\eta, \tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi}) - \tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi})) + (\eta, \tilde{D}_l(\bar{\eta}, \bar{\xi}) - \tilde{D}_l(\hat{u}, u)) \equiv J. \end{aligned}$$

С другой стороны, воспользовавшись для оценки слагаемых в  $J$  неравенствами (10), (11), будем иметь

$$J \geq \frac{\alpha}{\nu} \|\eta\|^2 - \frac{\beta}{\nu} \|\eta\| \|\xi\| = \rho \frac{\alpha}{2} (\rho - \frac{\beta}{\alpha} \|\eta\|) > 0, \quad \nu = \sum_i l_i \sigma_i.$$

Полученное противоречие завершает доказательство леммы.

**ТЕОРЕМА 1.** Пусть  $\tau \leq \tau_0$ ,  $|h| \leq \eta_0$ , выполнены неравенства (5)–(9), а также неравенство  $\alpha = \sum l_i (\mu_i d_3 - 3\nu_i \delta d_7) \geq 0$ , где  $\mu_i = \sigma_i - 1/2$ ,  $\nu_i = l_i^{-1} \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} |\sigma - \sigma_i| d\sigma$ ,  $\chi_i = \sum_{j=1}^i l_j$ . Тогда ОРС (1) является  $(u, \delta)$ -корректной. При этом постоянные, входящие в функционал  $J$ , определяются равенствами  $M_1 = \gamma_1 \bar{\gamma} d_4^{1/2}$ ,  $M_2 = \gamma_1 \bar{\gamma} / \sqrt{2}$ ,  $\bar{\gamma} = \exp(aT/(1 - \tau_0 a)) / [(1 - \tau_0 a) d_3]^{1/2}$ ,  $\gamma_1 = d_4/d_3$ ,  $a = 2d_3^{-1}(6d_6 + d_3)$ ,  $\nu = p/2(p-1)$ , а нормы  $\|\cdot\|_1$  и  $\|\cdot\|_2$  совпадают соответственно с  $\|\cdot\|$  и  $\left(\sum_{t \in \omega} \tau (d_1 \|\Psi(u)(\hat{t})\|_{(-)})^{p/(p-1)}\right)^{(p-1)/p}$ .

При доказательстве теоремы 1 потребуется

**ЛЕММА 2.** Пусть выполнены условия теоремы 1 и при всех  $t \leq t^*$  ОРС (1) разрешима в  $O_\delta(u(t))$ . Тогда для  $z(t) = y(t) - u(t)$  верна оценка

$$\begin{aligned} d_3 \|z(t)\|^2 &\leq 2\Phi(z) \leq r(t - \tau) \equiv \\ &\equiv \exp\left(\frac{2a}{1 - \tau_0 a} (t - \tau)\right) \left[ d_4 \|z_0\|^2 + \sum_{t'=0}^{t-\tau} 2\tau (d_1 \|\hat{\Psi}(t')\|_{(-)})^{p/(p-1)} / (1 - \tau_0 a) \right], \end{aligned} \quad (14)$$

где  $\Phi(t) = \int_0^1 \int_0^1 (A^{(1)}(u + \xi\beta z), z) d\beta d\xi$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Для функции  $z(t)$  имеем

$$z_t + A(y, \hat{y}) - A(u, \hat{u}) = \hat{\psi} = \hat{F}(t) - u_t - A(u, \hat{u}), \quad z(0) = z_0 = y_0 - u(0). \quad (15)$$

Умножим (15) скалярно на  $2\tau(\tilde{D}_t(y, \hat{y}) - \tilde{D}_t(u, \hat{u}))$ . Получим

$$\begin{aligned} 2\tau(\tilde{D}_t(y, \hat{y}) - \tilde{D}_t(u, \hat{u}), z_t) + 2\tau(A(y, \hat{y}) - A(u, \hat{u}), \tilde{D}_t(y, \hat{y}) - \tilde{D}_t(u, \hat{u})) = \\ = 2\tau(\hat{\psi}, \tilde{D}_t(y, \hat{y}) - \tilde{D}_t(u, \hat{u})). \end{aligned} \quad (16)$$

Преобразуем и оценим каждое слагаемое в (16). Сначала оценим первое слагаемое ( $I$ ). Имеем

$$\begin{aligned} I = 2\tau(\tilde{D}_t(y, \hat{y}) - \tilde{D}_t(u, \hat{u}), z_t) = 2\tau(\tilde{D}(y, \hat{y}) - \tilde{D}(u, \hat{u}), z_t) + \\ + 2\tau\{(\tilde{D}_t(y, \hat{y}) - \tilde{D}(y, \hat{y}), z_t) - (\tilde{D}_t(u, \hat{u}) - \tilde{D}(u, \hat{u}), z_t)\}, \end{aligned} \quad (17)$$

где  $\tilde{D}(v, \hat{v}) = \int_0^1 \tilde{D}v^{(\sigma)} d\sigma$ . Первое слагаемое в правой части (17) обозначим через  $I^s$ . Преобразуем его по аналогии с (15) из [14]:

$$\begin{aligned} I^s = 2\tau(\Phi(z))_t - \tau \int \int \int_0^1 \{2(D^{(2)}(\bar{u} + \xi z^{(\theta)} + \beta(u^{(\theta)} - \bar{u}))u_t(\theta - 1/2)z^{(\theta)}, \hat{z} - z) - \\ - (D^{(2)}(\bar{u} + \theta \xi \hat{z} + \beta(\hat{u} - \bar{u}))u_t \xi \hat{z}, \hat{z}) + (D^{(2)}(\bar{u} + \theta z + \beta(\bar{u} - u))u_t \xi z, z)\} d\beta d\xi d\theta, \end{aligned}$$

где  $\bar{u} = (\hat{u} + u)/2$ . Оценим  $I^s$ , пользуясь (9),

$$I^s \geq 2\tau(\Phi(z))_t - 2\tau d_6[\|\hat{z}\|^2 + \|z\|^2]. \quad (18)$$

Теперь в равенстве (17) оценим слагаемые в фигурных скобках. Вначале преобразуем первое из них

$$\begin{aligned} I^1 = 2\tau(\tilde{D}(y, \hat{y}) - \tilde{D}(u, \hat{u}), z_t) = -2\tau \sum_{i=1}^m \left[ \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} (Dy^{(\sigma)}, z_t) d\sigma - l_i \left( Dy^{(\sigma_i)}, z_t \right) \right] = \\ = -2\tau \sum_{i=1}^m \left[ \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} \left( Dy^{(\sigma)} - Dy^{(\sigma_i)}, z_t \right) d\sigma, \right] \end{aligned}$$

пользуясь при этом формулой Тейлора с остаточным членом в интегральной форме. Получим

$$I^1 = -2\tau^2 \sum_{i=1}^m \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} \int_0^1 (D'(y^{(\sigma_i)} + \xi(\hat{y} - y))(\sigma - \sigma_i)y_t, z_t) d\xi d\sigma.$$

Аналогично преобразуем второе слагаемое  $I^2$ . Фигурная скобка в (17) в результате примет вид

$$\begin{aligned} I^1 + I^2 = -2\tau^2 \sum_{i=1}^m \int_0^1 \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} (D'(\tilde{y})y_t - D'(\tilde{u})y_t, z_t)(\sigma - \sigma_i) d\sigma d\xi = \\ = 2\tau^2 \sum_{i=1}^m \int_0^1 \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} [(D'(\tilde{y})z_t, z_t)(\sigma_i - \sigma) + ((D'(\tilde{y}) - D'(\tilde{u}))u_t, z_t)(\sigma_i - \sigma)] d\xi d\sigma, \\ \tilde{v} = v^{(\sigma_i)} + \tau \xi(\sigma - \sigma_i)v_t. \end{aligned}$$

Вновь воспользовавшись формулой Тейлора, преобразуем полученное выражение,

$$\begin{aligned} I^1 + I^2 = 2\tau^2 \sum_{i=1}^m \left\{ l_i \mu_i (D'(\bar{u})z_t, z_t) + \right. \\ + \left[ \int_0^1 \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} \int_0^1 (D^{(2)}(\bar{u} + \lambda(\tilde{y} - \bar{u}))(\tilde{y} - \bar{u})z_t, z_t)(\sigma - \sigma_i) d\lambda d\sigma d\xi + \right. \\ + \left. \int_0^1 \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} \int_0^1 (D^{(2)}(\tilde{u} + \lambda(\tilde{y} - \tilde{u}))(\tilde{y} - \tilde{u})u_t, z_t)(\sigma_i - \sigma) d\lambda d\sigma d\xi \right] \left. \right\}, \end{aligned} \quad (19)$$

где  $\mu_i = (\sigma_i - (\chi_i + \chi_{i-1}))/2$ .

Заметим, что  $\tilde{y} - \bar{u} = (\xi\sigma + (1-\sigma)\sigma_i - 1/2)(\hat{z} - z)$ ,  $\tilde{y} - \tilde{u} = z^{\sigma_i} + \xi(\sigma - \sigma_i)(\hat{z} - z)$ , а затем воспользуемся (9) и (6) для оценки слагаемых в (19):

$$2\tau^2 \left| \int_0^1 \int_{x_{i-1}}^{x_i} \int_0^1 (D^{(2)}(\bar{u} + \lambda(\tilde{y} - \bar{u}))(\tilde{y} - \bar{u})z_i, z_i)(\sigma - \sigma_i) d\lambda d\sigma d\xi \right| \ll \\ \ll 3l_i v_i \tau^2 d_7 \|z_i\|^2 (\|\hat{z}\| + \|z\|) \ll 6\delta d_3 d_7 \tau^2 (D'(\bar{u})z_i, z_i) v_i l_i; \quad (20)$$

$$2\tau^2 \left| \int_0^1 \int_{x_{i-1}}^{x_i} \int_0^1 (D^{(2)}(\tilde{u} + \lambda(\tilde{y} - \tilde{u}))(\tilde{y} - \tilde{u})u_i, z_i)(\sigma_i - \sigma) d\lambda d\sigma d\xi \right| \ll 6\tau l_i v_i d_6 (\|\hat{z}\|^2 + \|z\|^2). \quad (21)$$

Подставив (20), (21) в (19), приходим к неравенству

$$I^1 + I^2 \geq 2\tau^2 \alpha d_3^{-1} (D'(\bar{u})z_i, z_i) - 6\tau \beta d_6 (\|\hat{z}\|^2 + \|z\|^2),$$

где  $\beta = \sum_1^m l_i v_i \ll 3/2$ .

В силу условия леммы  $\alpha \gg 0$ , а следовательно, окончательная оценка первого слагаемого в (16) примет вид

$$I \geq 2\tau(\Phi(z))_i - 11\tau d_6 (\|\hat{z}\|^2 + \|z\|^2). \quad (22)$$

Теперь оценим правую часть равенства (16). При этом воспользуемся (5) и неравенством Гельдера

$$2\tau |(\hat{\psi}, \tilde{D}_i(y, \hat{y}) - \tilde{D}_i(u, \hat{u}))| \ll 2\tau \|\hat{\psi}\|_{(-)} \|\tilde{D}_i(y, \hat{y}) - \tilde{D}_i(u, \hat{u})\|_{(+)} \ll \\ \ll 2\tau d_1 \|\hat{\psi}\|_{(-)} [d_2 \|\tilde{D}_i(y, \hat{y}) - \tilde{D}_i(u, \hat{u})\|^2 + (K\tilde{D}_i(y, \hat{y}) - K\tilde{D}_i(u, \hat{u}), \tilde{D}_i(y, \hat{y}) - \tilde{D}_i(u, \hat{u}))]^{1/p} \ll \\ \ll 2\tau (K\tilde{D}_i(y, \hat{y}) - K\tilde{D}_i(u, \hat{u}), \tilde{D}_i(y, \hat{y}) - \tilde{D}_i(u, \hat{u})) + 2\tau d_5 [\|\hat{z}\|^2 + \|z\|^2] + 2\tau (d_1 \|\hat{\psi}\|_{(-)})^{p/(p-1)}.$$

Оценим слагаемые, содержащие нормы  $z$ ,  $\hat{z}$ , пользуясь неравенством  $2\Phi(z) \geq d_3 \|z\|^2$ , следующим из (6), а затем результат подставим в (17). Получим

$$2\Phi(z)(1 - \tau\alpha) \ll 2\Phi(\hat{z})(1 + \tau\alpha) + 2\tau (d_1 \|\hat{\psi}\|_{(-)})^{p/(p-1)}, \quad \alpha = 2d_3^{-1}(d_5 + 4d_6). \quad (23)$$

Наконец, воспользовавшись сеточной леммой Гронуолла [3], а затем (6), (7) для оценки функционала  $\Phi(z)$ , приходим к неравенству (14). Лемма доказана.

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ 1** проведем индукцией по  $t \in \omega_t$ . Пусть  $J(\Psi(u)) \leq \delta$ . Ясно, что в этом случае  $y_0 \in O_{\delta d_2 d_4^{-1}}(u(0))$ . Предположим, что для всех  $t \leq t^*$  в  $O_\delta(u(t))$  существует решение  $\hat{y}(t^*)$ . Положим  $\hat{z}(t) = y(t) - u(t)$  при  $t \leq t^*$ , а  $\hat{z}(t^*) = v - u(t^*)$ ,  $v \in O_\delta(\hat{u}(t^*))$ . Отметим, прежде всего, что в силу леммы 2 при  $t \leq t^*$  верна оценка

$$\|z(t)\| < J(\Psi(u))/\gamma_1 \ll \delta/\gamma_1 \ll \delta d_3/d_4. \quad (24)$$

Рассмотрим выражение

$$G = (P(\hat{z}), \tilde{D}_i(y, u) - \tilde{D}_i(u, \hat{u})),$$

где

$$P(\hat{z}) = 2(v - u) + 2\tau A(y, v) - 2\tau \hat{F}(t), \quad t = t^*.$$

Полагая  $D_y = \tilde{D}_i(y, v)$ ,  $D_u = \tilde{D}_i(u, \hat{u})$ , имеем

$$G = 2\tau(z, D_y - D_u) + 2\tau(KD_y - KD_u, D_y - D_u) - 2\tau(\hat{\psi}, D_y - D_u).$$

Оценивая слагаемые в  $G$ , как в лемме 2, получим

$$G \geq 2\Phi(\hat{z})(1-\tau a) - 2\Phi(z)(1+\tau a) - 2\tau(d_1 \|\hat{\psi}\|_{(-)})^{p/(p-1)}.$$

Для оценки  $\Phi(z)$  воспользуемся (14). Получим

$$G \geq d_3(1-\tau a)\|\hat{z}\|^2 - \exp\left(\frac{2a}{1-\tau a}t\right) \left[ d_4 \|z_0\|^2 + \sum_{t'=0}^t \tau(d_1 \|\hat{\psi}(t')\|_{(-)})^{p/(p-1)} \right].$$

Второе слагаемое в правой части этого неравенства не больше, чем  $d_3(1-\tau a)J(\Psi(u))$ . Поэтому на границе шара  $\|\hat{z}\| = \|v - \hat{u}(t)\| = \delta$  имеем  $G \geq 0$ . Тогда в силу леммы 1 существует такой элемент  $\hat{z}$ , что  $\|\hat{z}\| \leq \delta$  и  $P(\hat{z}) = 0$ . Полагая  $\hat{y} = \hat{u} + \hat{z}$ , получим  $\hat{y} \in O_j(\hat{u}(t))$  и  $y_t + A(y, \hat{y}) = \hat{F}(t)$ ,  $t = t^*$ .

В случае, когда оператор  $K$  является тождественным, можно доказать корректность ОРС (1) при более слабых ограничениях на коэффициенты  $l_i$ ,  $\sigma_i$  разностной схемы. А именно, верна

**ТЕОРЕМА 2.** Пусть при  $\tau \leq \tau_0$ ,  $|h| \leq h_0$  выполнены неравенства (5)-(9), а также неравенство

$$d_3 E + \alpha D'(u) \geq 0,$$

где  $\alpha = \sum_i l_i (\mu_i d_3 - 3\nu_i \delta d_7)$ ,  $\mu_i = \sigma_i - 1/2$ ,  $\nu_i = l_i^{-1} \int_{\chi_{i-1}}^{\chi_i} |\sigma - \sigma_i| d\sigma$ ,  $\chi_i = \sum_{j=1}^i l_j$ . Тогда ОРС (1)

$(u, \delta)$ -корректна, причем неравенство корректности имеет вид

$$\max_t \|y(t) - u(t)\| \leq J(\Psi(u)) \equiv M_1 \|y_0 - u(0)\| + M_2 \left[ \left( \sum_{t \in \omega_\tau} \tau \|\psi_t\|_*^2 \right)^{1/2} + \max_{t \in \omega_\tau} \|\psi(t)\|_* \right],$$

где  $M_1$  и  $M_2$  - постоянные, не зависящие от  $\tau$  и  $h$ , а  $\|v\|_* = \sup_{\eta \neq 0} \frac{|(v, \eta)|}{\|\eta\|}$ .

2. Рассмотрим систему одномерных уравнений газодинамики в изоэнтропическом приближении, записанную в лагранжевых массовых координатах,

$$\frac{\partial \eta}{\partial t} - \frac{\partial v}{\partial s} = 0, \quad \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial p}{\partial s} = 0, \quad s \in (0, 1), \quad t \in (0, T), \quad (25)$$

с граничными и начальными условиями  $v(0, t) = v(1, t) = 0$ ,  $v(s, 0) = v_0$ ,  $\eta(s, 0) = \eta_0$ .

Здесь  $\eta = 1/\rho$ ,  $v$  - обобщенные термодинамические координаты (удельный объем и скорость);  $p(\eta)$ ,  $v$  - термодинамические силы,  $p(\eta) = -\frac{\partial \epsilon}{\partial \eta}$ ,  $\epsilon = \epsilon(\eta)$  - удельная внутренняя энергия газа.

Будем предполагать, что задача (25) имеет единственное достаточно гладкое решение. Это требование является вполне допустимым при гладких входных данных и небольшом значении  $T$ . Достаточную гладкость будем также предполагать относительно функции удельной внутренней энергии  $\epsilon$ .

Кроме того, относительно функции  $\epsilon$  будем предполагать ее выпуклость (условие Бете-Вейля)

$$\frac{\partial^2 \epsilon(\eta')}{\partial \eta'^2} \geq c_0 > 0 \quad (26)$$

при всех  $\eta' \in P = \{q: \|q - \eta\|_C \leq \beta\}$ ,  $\beta > 0$ .

Введем в рассмотрение равномерную с шагом  $h = 1/N$  сетку  $\bar{\omega}_h$  на отрезке  $[0, 1]$  и аппроксимируем исходную задачу (25) разностной схемой с весами

$$\begin{aligned} \eta_t^h - (v^h)_s^{(\sigma)} &= 0, \quad s \in \bar{\omega}_h \setminus \{1\}, \\ v_t^h + p(\eta^h)_s^{(\sigma)} &= 0, \quad s \in \bar{\omega}_h \setminus \{0,1\}, \end{aligned} \quad (27)$$

$$v^h(0,t) = v^h(1,t) = 0, \quad v^h(s,0) = v_0, \quad \eta^h(s,0) = \eta_0, \quad \sigma \in [0,1].$$

Как известно, схема (27) аппроксимирует задачу (25) с точностью  $O(\tau+h^2)$ .

Определим пространства сеточных функций  $H=V \times V_0$ ,  $V=\{z(x), x \in \omega_h \setminus \{1\}\}$ ,  $V_0=\{z(x), x \in \bar{\omega}_h: z(0)=z(1)=0\}$  и операторы  $D$  и  $K$  равенствами

$$\begin{aligned} ((Du, w)) &= [\partial \varepsilon(u_1) / \partial u_1, w_1] + [u_2, w_2], \\ ((Ku, w)) &= -[u_{2,s}, w_1] + [u_1, w_{2,s}], \quad u = (u_1, u_2), \quad w = (w_1, w_2) \in H, \end{aligned} \quad (28)$$

где  $((u, v)) \equiv [u_1, w_1] + [u_2, w_2]$  - скалярное произведение в  $H$ .

Схема (27) может быть записана теперь в операторном виде (1) с  $y=(\eta^h, v^h)$ ,  $F=0$ .

Исследуем корректность разностной схемы (27). Для этого воспользуемся теоремой 1.

Положим  $\delta = \beta h^\mu / 2$ ,  $\mu > 1/2$ , и пусть  $u=(u_1, u_2) \equiv (\eta, u)$  - проекция решения задачи (25) на  $X_{\tau,h}$ .

Заметим, что для любого элемента  $q \in U_\delta(u) = \{e(t) : \|e(t) - u(t)\|_H \leq \delta\}$  выполнено неравенство

$$\max |q_i(s,t) - u_i(s,t)| \leq \beta h^{\mu_0}, \quad i=1,2, \quad \mu_0 = \mu - 1/2 > 0.$$

Следовательно,  $q_i \in P$  (см. (26)).

Нетрудно проверить (см. (28)), что оператор  $D$  является потенциальным, а оператор  $K$  - косимметричным, кроме того, в силу (26) оператор  $D$  является сильно монотонным.

Таким образом, неравенства (5)-(9) выполнены. При этом постоянные  $d_i$  не зависят от шагов  $\tau, h$  сеток по переменным  $t$  и  $s$ ;  $p$  равно 2, а нормы, фигурирующие в этих неравенствах, очевидно, совпадают с евклидовой нормой в пространстве  $H$ . Из этого следует, что условия теоремы 1 выполняются при достаточно малых  $\tau < \tau_0$ ,  $h < h_0$  и  $\sigma > 1/2$ . Таким образом, разностная схема (27)  $(u, \delta)$ -корректна.

Отметим, далее, что при  $\tau \leq ch^\nu$ ,  $\nu \geq \mu$

$$J(\Psi(u)) \leq c_1 \max_t \|\hat{\psi}\| = O(\tau+h^2) \leq \delta.$$

Тогда из определения  $(u, \delta)$ -корректности следует существование решения разностной схемы, ее сходимость и оценка точности

$$\max_t \{[\eta^h - \eta, \eta^h - \eta] + [v^h - v, v^h - v]\}^{1/2} = O(\tau+h^2).$$

## ЛИТЕРАТУРА

1. Самарский А.А. *Введение в теорию разностных схем*. - М.: Наука, 1971. - 552 с.
2. Самарский А.А. *Классы устойчивых схем* // Журн. вычисл. матем. и матем. физ. - 1967. - Т.7. - № 5. - С.1096-1133.
3. Самарский А.А., Гулин А.В. *Устойчивость разностных схем*. - М.: Наука, 1973. - 415 с.
4. Гулин А.В. *Теоремы об устойчивости несамосопряженных разностных схем* // Матем. сб. - 1979. - Т.110. - № 2. - С.297-303.
5. Ляшко А.Д., Карчевский М.М. *Исследование одного класса нелинейных разностных схем* // Изв. вузов. Математика. - 1970. - № 7. - С.63-71.



6. Ляшко А.Д. *О корректности нелинейных двухслойных операторно-разностных схем* // ДАН СССР. - 1974. - Т.215. - № 2. - С.263-265.
7. Лапин А.В., Ляшко А.Д. *О сходимости разностных схем для квазилинейных уравнений, параболических на решении* // Изв. вузов. Математика. - 1975. - № 12. - С.30-42.
8. Арделян Н.В. *Разрешимость и сходимость нелинейных разностных схем* // ДАН СССР. - 1988. - Т.302. - № 6. - С.1289-1292.
9. Абрашин В.Н. *О разностных схемах газовой динамики* // Дифференц. уравнения. - 1981. - Т.17. - № 4. - С.710-718.
10. Абрашин В.Н., Матус П.П. *О точности разностных схем для одномерных задач газовой динамики* // Дифференц. уравнения. - 1981. - Т.17. - № 7. - С.1155-1170.
11. Абрашин В.Н. *Устойчивые разностные схемы для квазилинейных уравнений математической физики* // Дифференц. уравнения. - 1982. - Т.18. - № 11. - С.1967-1971.
12. Попов Ю.П., Самарский А.А. *Полностью консервативные разностные схемы* // Журн. вычисл. матем. и матем. физ. - 1969. - Т.9. - № 4. - С.953-958.
13. Попов Ю.П., Самарский А.А. *Разностные схемы газовой динамики*. - М.: Наука, 1980. - 352 с.
14. Ляшко А.Д., Федотов Е.М. *Корректность одного класса консервативных нелинейных операторно-разностных схем* // Изв. вузов. Математика. - 1985. - № 10. - С.47-55.
15. Федотов Е.М. *Об одном классе двухслойных разностных схем для нелинейных гиперболических уравнений* // Исследов. по прикладной матем. - Казань, 1990. - № 17. - С.129-146.
16. Федотов Е.М. *Разностные схемы для нелинейных нестационарных задач*. Учеб. пособие. - Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1987. - 90 с.
17. Ляшко А.Д., Федотов Е.М. *Исследование нелинейных двухслойных операторно-разностных схем с весами* // Дифференц. уравнения. - 1985. - Т.21. - № 7. - С.1217-1227.
18. Карчевский М.М., Ляшко А.Д. *Разностные схемы для нелинейных задач математической физики*. - Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1976. - 155 с.
19. Вайнберг М.М. *Функциональный анализ*. М.: Просвещение, 1979. - 128 с.
20. Лионс Ж.-Л. *Некоторые методы решения нелинейных краевых задач*. - М.: Мир, 1972. - 588 с.

Казанский государственный университет

Поступила  
05.10.1994