



# Math-Net.Ru

Общероссийский математический портал

В. Г. Яхно, Одномерная обратная задача анизотропной упругости при шнуровых источниках, *Докл. АН СССР*, 1985, том 285, номер 2, 339–342

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением

<http://www.mathnet.ru/rus/agreement>

Параметры загрузки:

IP: 18.97.14.90

12 февраля 2025 г., 00:03:05



В.Г. ЯХНО

ОДНОМЕРНАЯ ОБРАТНАЯ ЗАДАЧА АНИЗОТРОПНОЙ УПРУГОСТИ  
ПРИ ШНУРОВЫХ ИСТОЧНИКАХ

(Представлено академиком М.М. Лаврентьевым 2 I 1985)

В настоящей работе получена оценка устойчивости решения задачи определения плотности и всех модулей упругости, входящих в систему дифференциальных уравнений линейной теории упругости анизотропных сред, которые зависят от одной пространственной переменной  $x_3$  при данных, моделирующих "шнуровые источники", расположенные на оси  $x_3$ . Ранее в работах В.Г. Романова, Е.А. Волковой [1–3] для данных, моделирующих мгновенные точечные источники на границе  $x_3 = 0$ , показана однозначность восстановления плотности 18 из 21 модулей упругости. Из данной и цитируемых работ следует, что постановка обратной задачи для шнуровых источников более информативна, чем для точечных источников, что и позволяет ее исследовать в полной постановке.

Пусть  $x = (x_1, x_2, x_3) \in R^3$ ,  $t \in R$ . Рассмотрим при  $x_3 > 0$ ,  $t > 0$  систему дифференциальных уравнений теории упругости для анизотропных сред

$$(1) \quad \rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \sum_{j,k,l=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_j} \left( c_{ijkl} \frac{\partial u_l}{\partial x_k} \right)$$

с начальными данными

$$(2) \quad u_i|_{t=0} = p_i(x_3) \delta(x_1, x_2), \quad \frac{\partial u_i}{\partial t} \Big|_{t=0} = 0,$$

и граничным условием

$$(3) \quad \sum_{k,l=1}^3 c_{3ikl} \frac{\partial u_l}{\partial x_k} \Big|_{x_3=0} = f_i(x_1, x_2, t),$$

где  $i = 1, 2, 3$ ;  $u(x, t) = (u_1(x, t), u_2(x, t), u_3(x, t))$  — вектор смещения;  $c_{ijkl}$ ,  $i, j, k, l = 1, 2, 3$ , — модули упругости, причем  $c_{ijkl} = c_{jikl} = c_{ijlk} = c_{klij}$ ;  $\rho$  — плотность;  $\delta(x_1, x_2) = \delta(x_1) \delta(x_2)$ ,  $\delta(\cdot)$  — дельта-функция Дирака.

**З а м е ч а н и е 1.** Начальные данные вида (2) моделируют так называемые шнуровые источники. Задача (1)–(3) может быть получена из однопараметрического семейства задач для системы (1), зависящего от параметра  $x_3^0$ , с начальными и граничными данными вида

$$u_i(x, t, x_3^0) \Big|_{t=0} = p_i(x_3^0) \delta(x_3 - x_3^0) \delta(x_1, x_2), \quad \frac{\partial}{\partial t} u_i(x, t, x_3^0) \Big|_{t=0} = 0,$$

$$\sum_{k,l=1}^3 c_{3\alpha\beta l} \frac{\partial u_l}{\partial x_k} \Big|_{x_3=0} = F_i(x_1, x_2, t, x_3^0).$$

Соотношения симметрии сводят число независимых модулей упругости с 81 до 21. Если принять, что  $c_{\alpha\beta} = c_{ijkl}$ , где  $\alpha = (ij)$ ,  $\beta = (kl)$  в соответствии со следующими переобозначениями

$$(11) \rightarrow 1, \quad (22) \rightarrow 2, \quad (33) \rightarrow 3, \quad (23) = (32) \rightarrow 4,$$

$$(31) = (13) \rightarrow 5, \quad (12) = (21) \rightarrow 6,$$

то таблице независимых модулей упругости можно придать вид симметрической матрицы порядка  $6 \times 6$ .

Относительно функций  $\rho = \rho(x_3)$ ,  $c_{ijkl} = c_{ijkl}(x_3)$  предполагаем, что  $\rho(x_3) > 0$ , система дифференциальных уравнений (1) гиперболическая и

$$\begin{aligned} \rho(x_3) &\in C^2(R_+), \quad c_{ij}(x_3) \in C(R_+), \quad i, j = 1, 2, 6; \\ c_{jk}(x_3) &\in C^1(R_+), \quad j = 1, 2, 6; \quad k = 3, 4, 5; \quad c_{nm}(x_3) \in C^3(R_+), \\ m, n &= 3, 4, 5; \quad R_+ = [0, \infty). \end{aligned}$$

Далее считаем, что  $p(x_3) = (p_1(x_3), p_2(x_3), p_3(x_3))$ ,

$$f(x_1, x_2, t) = (f_1(x_1, x_2, t), f_2(x_1, x_2, t), f_3(x_1, x_2, t)),$$

$$(4) \quad p_j \in C^4(R_+), \quad f_j \in C_t^3(R_+; \mathfrak{E}'(R^2)), \quad \left. \frac{\partial}{\partial t} f \right|_{t=0} = 0,$$

$$ip(0)[R_0 \delta'(x_1) \delta(x_2) + G_0 \delta(x_1) \delta'(x_2)] +$$

$$+ C(0) \left. \frac{d}{dx_3} P \right|_{x_3=0} \cdot \delta(x_1) \delta(x_2) = f(x_1, x_2, 0),$$

$$= i^2 = -1, \quad j = 1, 2, 3,$$

где

$$C(x_3) = (c_{kj})_{k,j=5,4,3}, \quad c_{kj}(x_3) = c_{jk}(x_3);$$

$$R_0 = -i \begin{pmatrix} c_{15}(0) & c_{56}(0) & c_{55}(0) \\ c_{14}(0) & c_{46}(0) & c_{45}(0) \\ c_{13}(0) & c_{36}(0) & c_{35}(0) \end{pmatrix}, \quad G_0 = -i \begin{pmatrix} c_{56}(0) & c_{25}(0) & c_{45}(0) \\ c_{46}(0) & c_{24}(0) & c_{44}(0) \\ c_{36}(0) & c_{23}(0) & c_{34}(0) \end{pmatrix}.$$

**З а м е ч а н и е 2.** Если  $\rho(x_3), c_{\alpha\beta}(x_3)$  суть заданные функции с вышеуказанными свойствами, а  $p(x_3), f(x_1, x_2, t)$  — известные вектор-функции, удовлетворяющие условиям (4), то можно показать, что существует единственное решение задачи (1)–(3)

$$u(x, t) \in \mathcal{U} = C_{x_3, t}^2(R_+^2; \mathfrak{E}'(R^2)), \quad R_+^2 = R_+ \times R_+.$$

Рассмотрим набор таких вектор-функций  $p^j(x_3), f^j(x_1, x_2, t), j = 1, 2, \dots, 10$ , которые при каждом  $j$  удовлетворяют условиям (4). Решение  $u(x, t)$  задачи (1)–(3) есть, вообще говоря, некоторый функционал от  $p, f$ :  $u(x, t) = u[p, f](x, t)$ . Далее используем обозначение  $u^j(x, t) = u[p^j, f^j](x, t), j = 1, 2, \dots, 10$ .

**О б р а т н а я з а д а ч а.** Определить такие модули упругости  $c_{\alpha\beta}(x_3), \alpha, \beta = 1, 2, \dots, 6$  и плотность  $\rho(x_3)$ , входящие в систему дифференциальных уравнений (1), для которых имеют место равенства

$$(5) \quad u^j(x, t) \Big|_{x_3=0} = \psi^j(x_1, x_2, t), \quad j = 1, 2, \dots, 10,$$

где вектор-функции  $\psi^j, j = 1, 2, \dots, 10$ , считаются данными.

Введем следующие обозначения:

$$(6) \quad \psi^{skj}(t) = \left. \frac{\partial^{s+k}}{\partial v_1^s \partial v_2^k} F_{x_1, x_2} [\psi^j] (v_1, v_2, t) \right|_{v_1=v_2=0},$$

$$(7) \quad f^{skj}(t) = \frac{\partial^{s+k}}{\partial \nu_1^s \partial \nu_2^k} F_{x_1, x_2} [f^j] (\nu_1, \nu_2, t) \Big|_{\nu_1 = \nu_2 = 0},$$

$F_{x_1, x_2}$  — оператор преобразования Фурье по переменным  $(x_1, x_2) \in R^2$ ;  $\nu_1, \nu_2$  — параметры преобразования;

$$\mathfrak{A}(\mu_0, \mu_1, \epsilon, M, X) = \{A(y) = (a_{ij}(y))_{3 \times 3} \mid a_{ij} = a_{ji},$$

$$a_{ij}(x_3) \in C^3[0, X], \quad \|a_{ij}\|_3(X) \leq M, \quad \min_{x_3 \in [0, X]} a_{33}(x_3) \geq \epsilon,$$

для собственных чисел  $\lambda_i(A)(x_3)$ ,  $i = 1, 2, 3$  матрицы  $A(x_3)$  при  $x_3 \in [0, X]$  истинно высказывание  $(\mu_0 \leq \lambda_i(A)(x_3) \leq \mu_1) \& ((\mid \lambda_i(A)(x_3) - \lambda_j(A)(x_3) \mid \geq \epsilon) \vee (\lambda_i(A)(x_3) \equiv \lambda_j(A)(x_3)))$ ,  $\|\cdot\|_s(X) = \|\cdot\|_{C^s[0, X]}$ ;  $\mathfrak{R}(\rho_0, r, M, X) = \{\rho(x_3) \in C^2[0, X] \mid \rho(0) = \rho_0, \rho(x_3) \geq r, \|\rho\|_2(X) \leq M\}$ ;  $\mu_0, \mu_1, \epsilon, \rho_0, r, M, X$  — фиксированные положительные числа;  $P_1(x_3)$  — матрица порядка  $3 \times 3$ ,  $j$ -й строкой которой служит вектор

$$\left( \frac{d}{dx_3} p_1^j, \frac{d}{dx_3} p_2^j, \frac{d}{dx_3} p_3^j \right), \quad j = 1, 2, 3;$$

$P_2(x_3)$  — матрица, порядка  $2 \times 2$ ,  $j$ -й строкой которой служит вектор

$$\left( \frac{d}{dx_3} p_2^{3+j}, \frac{d}{dx_3} p_3^{3+j} \right), \quad j = 1, 2;$$

$P_3(x_3)$  — матрица порядка  $2 \times 2$ ,  $j$ -й строкой которой служит вектор

$$\left( \frac{d_2}{dx_3^2} p_3^{5+j}, \frac{d}{dx_3} p_3^{5+j} \right), \quad j = 1, 2;$$

$P_4(x_3)$  — матрица порядка  $2 \times 2$ ,  $j$ -й строкой которой служит вектор

$$(p_1^{7+j}, p_2^{7+j}), \quad j = 1, 2.$$

**Т е о р е м а.** Пусть  $\mu_0, \mu_1, \epsilon, \rho_0, r, M, X$  — фиксированные положительные числа  $\mu_1 \geq \mu_0$ ;  $T = XM/\mu_0$ . Заданные вектор-функции  $p^j(x_3) \in C^4[0, X]$ ,  $j = 1, 2, \dots, 10$ , считаются такими, что  $\det P_k(x_3) \neq 0, k = 1, 2, 3, 4$ ;  $p_2^{10}(x_3) \neq 0, p_1^j(x_3) \equiv 0, j = 4, 5, 6, 7, p_2^l(x_3) \equiv 0, l = 6, 7, x_3 \in [0, X]$ . Функции  $c_{mn}(x_3), \rho(x_3), c_{mn}^*(x_3), \rho^*(x_3)$  ( $m, n = 1, 2, \dots, 6$ ) при  $x_3 \in [0, X]$  суть решения обратных задач, отвечающие вектор-функциям  $\psi^j, f^j; \psi_*^j, f_*^j$  ( $j = 1, 2, \dots, 10$ ) соответственно, причем  $c_{mn}(x_3), c_{mn}^*(x_3)$  удовлетворяют условиям, описанным в начале работы и  $(c_{mn})_{m,n=5,4,3}, (c_{mn}^*)_{m,n=5,4,3} \in \mathfrak{A}(\mu_0, \mu_1, \epsilon, M, X)$ , а  $\rho, \rho^* \in \mathfrak{R}(\rho_0, r, M, X)$ . Тогда имеет место оценка

$$\begin{aligned} & \|\rho - \rho^*\|_1(X) + \sum_{n,m=3}^5 \|c_{nm} - c_{nm}^*\|_1(X) + \sum_{j=1,2,6}^5 \|c_{jk} - c_{jk}^*\|_1(X) + \\ & + \sum_{l,j=1,2,6} \|c_{lj} - c_{lj}^*\|_1(X) \leq \frac{K}{d} \left\{ \sum_{j=1}^{10} \|\psi^{00j} - \psi_*^{00j}\|_2(T) + \right. \\ & + \sum_{j=1}^7 \|f^{00j} - f_*^{00j}\|_2(T) + \sum_{(s,k,j) \in \Lambda} [\|\psi^{skj} - \psi_*^{skj}\|_2(T) + \|f^{skj} - f_*^{skj}\|_2(T)] + \\ & \left. + \|\psi^{10,10} - \psi_*^{10,10}\|_2(T) \right\}, \end{aligned}$$

где

$$d = \min \left\{ \min_{k=1, 2, 3, 4} \min_{y \in [0, X]} |\det P_k(y)|, \min_{y \in [0, X]} |p_2^{10}(y)| \right\};$$

$K$  – некоторое положительное число;  $\Lambda = \{(s, k, j) \mid k=0, s=1, 2, j=8, 9\} \cup \{(s, k, 10) \mid k=0, 1, 2; s=0, 1, 2; s+k=2\} \cup \{(0, 1, 10)\}$ ;  $\psi^{skj}(t), f^{skj}(t)$  определены посредством формул (5)–(7).

**З а м е ч а н и е 3.** Вместо однородной системы дифференциальных уравнений (1) можно рассмотреть неоднородную, свободный член которой есть вектор-функция  $F(x, t) = p(x_3, t)\delta(x_1, x_2)$ ,  $p(x_3, t) \in C^4(R_+^2)$ ,  $\frac{\partial}{\partial t} p(x_3, t) \Big|_{t=0} = 0$ . Начальные и граничные условия могут быть нулевыми. В этом случае в правой части оценки устойчивости вместо слагаемых  $\|\psi^{skj} - \psi_*^{skj}\|_2(T)$  будут слагаемые  $\|\psi^{skj} - \psi_*^{skj}\|_4(T)$ . Если, кроме того, граничное условие не нулевое, то вместо членов  $\|f^{skj} - f_*^{skj}\|_2(T)$  войдут члены  $\|f^{skj} - f_*^{skj}\|_4(T)$ .

Вычислительный центр  
Сибирского отделения Академии наук СССР  
Новосибирск

Поступило  
25 I 1985

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Романов В.Г., Волкова Е.А. – ДАН, 1982, т. 267, № 4, с. 780–783.
2. Волкова Е.А. В кн.: Вопросы корректности обратных задач математической физики. Новосибирск, 1982, с. 62–68.
3. Волкова Е.А. В кн.: Некорректные задачи математической физики и анализа. Новосибирск: Наука, 1984, с. 228–230.