



Math-Net.Ru

Общероссийский математический портал

Е. В. Ноздринова, Существование связного характеристического пространства у градиентно-подобных диффеоморфизмов поверхностей, *Журнал СВМО*, 2017, том 19, номер 2, 91–97

DOI: 10.15507/2079-6900.19.201701.091-097

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением

<http://www.mathnet.ru/rus/agreement>

Параметры загрузки:

IP: 18.97.9.168

17 февраля 2025 г., 20:56:27



УДК 519.17

## Существование связного характеристического пространства у градиентно-подобных диффеоморфизмов поверхностей

© Е. В. Ноздринова<sup>1</sup>

**Аннотация.** В настоящей работе рассматривается класс  $G$  сохраняющих ориентацию градиентно-подобных диффеоморфизмов  $f$ , заданных на гладких ориентируемых замкнутых поверхностях  $M^2$ . Устанавливается, что для любого такого диффеоморфизма существует дуальная пара аттрактор-репеллер  $A_f, R_f$ , которые имеют топологическую размерность не больше 1, а пространство орбит в их дополнении  $V_f$  (характеристическое пространство) гомеоморфно двумерному тору. Непосредственным следствием этого результата является, например, одинаковый период всех седловых сепаратрис диффеоморфизма  $f \in G$ . На возможности такого представления динамики системы в виде “источник-сток” основан целый ряд классификационных результатов для структурно устойчивых динамических систем с неблуждающим множеством, состоящим из конечного числа орбит — систем Морса-Смейла. Например, для систем в размерности три всегда существует связное характеристическое пространство, ассоциированное с выбором одномерной дуальной пары аттрактор-репеллер. В размерности два это не верно даже в градиентно-подобном случае, однако в настоящей работе показано, что существует одномерная дуальная пара, характеристическое пространство орбит которой является связным.

**Ключевые слова:** градиентно-подобный диффеоморфизм, аттрактор, репеллер.

### 1. Введение и формулировка результатов

Классический подход к изучению динамических систем состоит в представлении динамики системы в виде “источник-сток”, то есть в выделении дуальной пары аттрактор-репеллер, которые являются  $\omega - \alpha$  предельными множествами для всех остальных траекторий системы. На возможности такого представления основана “Фундаментальная теорема динамических систем” Ч. Конли [1], устанавливающая существование функции Ляпунова для произвольной динамической системы. С этой идеей связано понятие фильтрации, на которую опирается доказательство необходимых и достаточных условий  $\Omega$ -устойчивости системы. Кроме того, выбор различных дуальных пар аттрактор-репеллер является источником нахождения различных топологических инвариантов динамической системы. Существует много примеров, когда разумный выбор дуальной пары приводит к полной топологической классификации динамических систем некоторого класса. На этом пути, в частности, получен целый ряд классификационных результатов для структурно устойчивых динамических систем с неблуждающим множеством, состоящим из конечного числа орбит — систем Морса-Смейла, см., например, [2], [3], [4], [5], [6].

В монографии [7] дополнение к дуальной паре аттрактор-репеллер для диффеоморфизма Морса-Смейла названо *характеристическим пространством* (см. раздел 2.2 монографии [7]). Там же показано, например, что для систем в размерности три всегда существует связное характеристическое пространство, ассоциированное с выбором одномерной

<sup>1</sup> Ноздринова Елена Вячеславовна, лаборант, лаборатория топологических методов в динамике, НИУ ВШЭ (603155, Россия, г. Нижний Новгород, ул. Большая Печерская, д. 25/12), ORCID: <http://orcid.org/0000-0001-5209-377X>, maati@mail.ru

дуальной пары аттрактор-репеллер (см. Теорема 2.6 монографии [7]). В размерности два это не верно даже в градиентно-подобном случае (см. Рисунок 1.), однако, в настоящей работе будет показано, что существует одномерная дуальная пара, характеристическое пространство орбит которой является связным.

Напомним необходимые для формулировки результатов понятия.

### 1.1. Топологические понятия

Напомним, что топологическое пространство  $X$  называется *двумерным многообразием*, если его точка имеет открытую окрестность, гомеоморфную открытому двумерному диску  $\text{int } \mathbb{D}^2 = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + x_2^2 < 1\}$ .

Заметим, что  $\text{int } \mathbb{D}^2$  гомеоморфно  $\mathbb{R}^2$ , так что с равным успехом можно потребовать, чтобы каждая точка имела окрестность гомеоморфную  $\mathbb{R}^2$ .

*Двумерным многообразием с краем* называется топологическое пространство  $X$ , каждая точка которого имеет открытую окрестность, гомеоморфную либо  $\mathbb{R}^2$ , либо его подмножеству  $\mathbb{R}_+^2 = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1, x_2 \geq 0\}$ . Множество всех точек  $X$ , имеющих окрестности, гомеоморфные  $\mathbb{R}_+^2$ , но не имеющих окрестностей, гомеоморфных  $\mathbb{R}^2$ , называется *краем многообразия*  $X$ .

Компактное многообразие без края называется *замкнутым многообразием*.

Из определения двумерного многообразия  $X$  следует, что у  $X$  есть открытое покрытие  $\mathcal{U} = \{U_j, j \in J\}$  такое, что при каждом  $j \in J$  существует отображение  $\psi_j : U_j \rightarrow \mathbb{R}^2$ , гомеоморфно отображающее  $U_j$  на открытое подмножество пространства  $\mathbb{R}^2$ . При этом мы называем  $(U_j, \psi_j)$  *картой или локальной системой координат* с областью определения  $U_j$ , координаты  $x_1, x_2$  называются *локальными координатами* в точке  $x_0$ , множество  $\Phi = \{(U_j, \psi_j), j \in J\}$  всех карт представляет собой *атлас*.

Пусть  $f : X \rightarrow Y$  — произвольное отображение двумерных многообразий  $X$ . Если  $p \in U$  и  $f(U) \subset V$  для карты  $(U, \psi)$  многообразия  $X$  и карты  $(V, \varphi)$  многообразия  $Y$ , то определено отображение  $f_p = \varphi f \psi^{-1} : \psi(U) \rightarrow \varphi(V)$ , которое называется *локальным представлением  $f$  в точке  $p$* . Гладкость отображения  $f$  в точке  $p$  определяется гладкостью его локального представления в этой точке. Именно, локальное представление  $f_p$  отображения  $f$  в точке  $p$  можно представить как упорядоченный набор двух функций от двух переменных

$$f_p(x_1, x_2) = (f_1(x_1, x_2), f_2(x_1, x_2)).$$

Отображение  $f$  называется *гладким или дифференцируемым класса  $C^r$* ,  $r \geq 1$  в точке  $p$ , если каждая функция  $f_k$ ,  $k = 1, 2$  имеет все непрерывные частные производные на  $\psi(U)$  до порядка  $r$  включительно. В этом случае пишут  $f \in C^r$ . Если функции  $f_1, f_2$  имеют непрерывные частные производные любого порядка на  $\psi(U)$ , то  $f$  называется *бесконечно гладким отображением* в точке  $p$  ( $f \in C^\infty$ ).

Для гладкого в точке  $p$  отображения  $f$  матрица

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}$$

первых производных отображения  $f_p$ , вычисленных в точке  $\psi(p)$  называется *матрицей Якоби* отображения  $f$  в точке  $p$  и обозначается  $\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)|_p$ .

Гладкое многообразие  $X$  называется *ориентируемым*, если оно обладает атласом, в котором переходы от одних координат к другим имеют положительные якобианы. В противном случае многообразие называется *неориентируемым*.

Говорят, что подмножество  $A$  топологического пространства  $X$  имеет *нулевую топологическую размерность*, если для любой точки  $x \in A$  и любой ее открытой окрестности  $U_x$  существует открытая окрестность  $V_x$  такая, что  $x \in V_x \subset U_x$  и  $Fr V_x \cap A = \emptyset$ . Тогда, по индукции, множество  $A \subset X$  имеет *топологическую размерность*  $n \geq 1$ , если для любой точки  $x \in A$  и любой ее открытой окрестности  $U_x$  существует открытая окрестность  $V_x$  такая, что  $x \in V_x \subset U_x$  и множество  $Fr V_x \cap A$  имеет топологическую размерность  $n - 1$ .

## 1.2. Динамические понятия

Пусть  $M^2$  — гладкое замкнутое ориентируемое многообразие и  $f : M^2 \rightarrow M^2$  — сохраняющий ориентацию диффеоморфизм.

Для диффеоморфизма  $f$  точка  $x \in X$  называется *блуждающей*, если существует открытая окрестность  $U_x$  точки  $x$  такая, что  $f(U_x) \cap U_x = \emptyset$ . В противном случае точка  $x$  называется *неблуждающей*. Непосредственно из определения следует, что каждая точка окрестности  $U_x$  является блуждающей и, следовательно, множество блуждающих точек открыто, а множество неблуждающих точек — замкнуто.

Множество всех неблуждающих точек диффеоморфизма  $f$  называется *неблуждающим множеством* и обозначается  $\Omega_f$ .

Простейшими примерами гиперболических множеств являются прежде всего гиперболические неподвижные точки диффеоморфизма, которые можно классифицировать следующим образом. Пусть  $f : X \rightarrow X$  — диффеоморфизм и  $f(p) = p$ . Точка  $p$  является *гиперболической* тогда и только тогда, когда среди собственных чисел матрицы Якоби  $(\frac{\partial f}{\partial x})|_p$  нет чисел, по модулю равных 1. Если при этом все собственные числа матрицы Якоби по модулю меньше 1, то  $p$  называется *притягивающей, стоковой точкой или стоком*; если все собственные числа по модулю больше 1, то  $p$  называется *отталкивающей, источниковой точкой или источником*. Притягивающая или отталкивающая точка называется *узловой*. Гиперболическая неподвижная точка не являющаяся *узловой*, называется *седловой точкой или седлом*.

Если точка  $p$  — периодическая точка  $f$  с периодом  $per(p)$ , то, применяя предыдущую конструкцию к диффеоморфизму  $f^{per(p)}$ , получаем классификацию гиперболических периодических точек, аналогичную классификации неподвижных гиперболических точек.

Гиперболическая структура периодической точки  $p$  приводит к существованию у нее *устойчивого*  $W_p^s$  и *неустойчивого*  $W_p^u$  многообразий, которые определяются следующим образом:  $W_p^s = \{x \in M : d(f^{kper(p)}(x), p) \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow +\infty\}$ ,  $W_p^u = \{x \in M : d(f^{-kper(p)}(x), p) \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow +\infty\}$ .

Для гиперболической неподвижной или периодической точки  $p$  устойчивое или неустойчивое многообразие называется *инвариантным многообразием* этой точки, компонента связности множества  $W_p^u \setminus p$  ( $W_p^s \setminus p$ ) называется *неустойчивой (устойчивой) сепаратрисой*.

Замкнутое  $f$ -инвариантное множество  $A \subset M^2$  называется *аттрактором* дискретной динамической системы  $f$ , если оно имеет компактную окрестность  $U_A$  такую, что  $f(U_A) \subset int U_A$  и  $A = \bigcap_{k \geq 0} f^k(U_A)$ . Окрестность  $U_A$  при этом называется *захватывающей* или *изолирующей*. *Репеллер* определяется как аттрактор для  $f^{-1}$ . Аттрактор и репеллер называются *дуальными*, если дополнением до захватывающей окрестности аттрактора является захватывающая окрестность репеллера.

### 1.3. Формулировка результатов

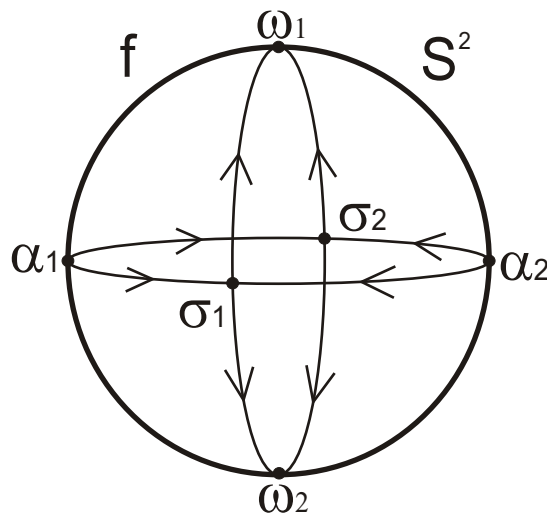
Диффеоморфизм  $f : M^2 \rightarrow M^2$  называется *градиентно-подобным*, если его неблуждающее множество  $\Omega_f$  состоит из конечного числа гиперболических периодических точек и инвариантные многообразия различных седловых точек не пересекаются. Обозначим через  $G$  класс таких диффеоморфизмов.

Пусть  $f \in G$  и  $A_f, R_f$  — дуальная пара аттрактор-репеллер. Положим  $V_f = M^2 \setminus (A_f \cup R_f)$  и обозначим через  $\hat{V}_f$  пространство орбит действия диффеоморфизма  $f$  на множестве  $V_f$ . Множество  $V_f$  называется *характеристическим пространством* и множество  $\hat{V}_f$  называется *характеристическим пространством орбит*.

**Т е о р е м а 1.1.** *Для любого диффеоморфизма  $f \in G$  существует дуальная пара аттрактор-репеллер  $A_f, R_f$  такие, что их топологическая размерность не больше 1 и характеристическое пространство орбит  $\hat{V}_f$  гомеоморфно двумерному тору.*

**С л е д с т в и е 1.1.** *Все седловые сепаратрисы диффеоморфизма  $f \in G$  имеют одинаковый период.*

**З а м е ч а н и е 1.1.** *Из связности характеристического пространства орбит  $\hat{V}_f$  не следует в общем случае связность дуальных аттрактора и репеллера (см. пример на Рисунке 1.). Однако, если связным является само характеристическое пространство  $V_f$ , то  $A_f$  и  $R_f$  также связны, что следует, например, из Теоремы 2.6 монографии [7].*



Р и с у н о к 1.1

На данном рисунке изображен фазовый портрет градиентно-подобного диффеоморфизма, заданного на двумерной сфере. В предположении, что  $\sigma_1, \sigma_2$  и  $\alpha_1, \alpha_2$  — периодические орбиты периода 2, получаем, что единственным связным характеристическим пространством орбит является пространство  $\hat{V}_f$ , соответствующее дуальной паре аттрактор-репеллер  $A_f - R_f$  такой, что  $A_f = \omega_1 \cup \omega_2 \cup W_{\sigma_1}^u \cup W_{\sigma_2}^u$ ,  $R_f = \alpha_1 \cup \alpha_2$ . При этом само характеристическое пространство  $V_f$  связным не является, также, как и репеллер  $R_f$ .

## 2. Доказательства основных результатов

### Доказательство Теоремы 1.1.

Пусть  $f \in G$ . Если неблуждающее множество  $\Omega_f$  не содержит седловых точек, то оно состоит в точности из одного источника и одного стока, а характеристическое пространство орбит является двумерным тором (см., например, Теорему 2.5 в монографии [7]). Таким образом, в этом случае теорема верна.

Везде далее мы предполагаем, что неблуждающее множество  $f$  содержит хотя бы одну седловую точку. Кроме того, не уменьшая общности, в рамках решаемой задачи, можно считать, что все неблуждающие точки диффеоморфизма  $f$  являются неподвижными (в противном случае можно перейти к подходящей степени диффеоморфизма  $f$ ).

Перенумеруем седловые точки диффеоморфизма  $f: \sigma_1, \dots, \sigma_{k_f}$ . Обозначим через  $A_0$  множество всех стоковых точек, через  $R_{k_f+1}$  множество всех источников. Заметим, что  $A_0 \neq \emptyset, R_{k_f+1} \neq \emptyset$ . Для  $i = 1, \dots, k_f$  положим  $W_i^s = W_{\sigma_i}^s, W_i^u = W_{\sigma_i}^u$ . Если  $A_0$  состоит из одной точки, то положим  $R_0 = R_{k_f+1} \cup \bigcup_{j=1}^{k_f} W_j^s$  и  $V_0 = M^2 \setminus (A_0 \cup R_0)$ . В силу Теоремы 2.6 из работы [7],  $A_0 - R_0$  — дуальная пара аттрактор-репеллер и они оба являются связными, характеристическое пространство орбит является двумерным тором, следовательно, теорема верна.

Если  $A_0$  состоит более, чем из одной точки, то для  $i = 1, \dots, k_f - 1$  положим

$$A_i = A_0 \cup \bigcup_{j=1}^i W_j^u, R_i = R_{k_f+1} \cup \bigcup_{j=i+1}^{k_f} W_j^s, V_i = M^2 \setminus (A_i \cup R_i).$$

Согласно Теореме 1 работы [8],  $A_i - R_i$  является дуальной парой аттрактор-репеллер и каждая компонента связности характеристического пространства орбит гомеоморфна двумерному тору.

Рассмотрим случай, когда множество  $A_0$  состоит более, чем из одной точки. Обозначим через  $n$  число точек в множестве  $A_0$  и перенумеруем эти точки:  $\omega_1, \dots, \omega_n$ . Положим  $R_0 = R_{k_f+1} \cup \bigcup_{j=1}^{k_f} W_j^s$  и  $V_0 = M^2 \setminus (A_0 \cup R_0)$ . Тогда характеристическое пространство орбит  $\hat{V}_0$  состоит из  $n$  двумерных торов  $T_1, \dots, T_n$ , являющихся пространствами орбит бассейнов соответствующих стоков. Поскольку несущая поверхность  $M^2$  является связной, а характеристическое пространство  $V_0$  содержит все неустойчивые сепаратрисы всех седловых точек, то найдется последовательность седловых точек  $\sigma_1, \dots, \sigma_{n-1}$  таких, что неустойчивые сепаратрисы седловой точки  $\sigma_j$  принадлежат бассейнам стоков  $\omega_j, \omega_{j+1}$ . Тогда мы получим соответствующую последовательность характеристических пространств орбит:  $\hat{V}_0, \dots, \hat{V}_{n-1}$ . Согласно Теореме 1 работы [8], пространство орбит  $\hat{V}_j$  состоит из  $n - j$  компонент связности, каждая из которых является двумерным тором. Таким образом, пространство  $\hat{V}_{n-1}$  связно, что и требовалось доказать.

### Доказательство Следствия 1.1.

Пусть  $A_f - R_f$  — дуальная пара аттрактор-репеллер, соответствующая связному характеристическому пространству  $\hat{V}_f$ . Тогда для любой седловой точки  $\sigma$  диффеоморфизма  $f$  либо устойчивые, либо неустойчивые сепаратрисы этой точки принадлежат характеристическому пространству  $V_f$ . Более того, их проекцией в характеристическом пространстве орбит являются одна или две гомотопически нетривиальных окружности, в зависимости от типа ориентации седловой точки  $\sigma$ . Кроме того, период седловой точки  $\sigma$  однозначно определяется гомотопическим классом этих окружностей. Поскольку диффеоморфизм  $f$

является градиентно-подобным, то сепаратрисы седловых точек попарно не пересекаются и, следовательно, в пространстве  $\hat{V}_f$  им соответствуют непересекающиеся окружности. Согласно [9], все такие окружности лежат в одном гомотопическом классе, откуда следует равенство периодов всех седловых сепаратрис.

**Благодарности.** Автор благодарит О.В. Починку за внимательное прочтение рукописи. Работа выполнена в рамках проекта 90 в 2017 году ЦФИ НИУ ВШЭ.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. C. Conley, “Isolated Invariant Sets and Morse Index”, *CBMS Regional Conference Series in Math. vol. 38*, 1978, 89.
2. Ch. Bonatti, V. Grines, V. Medvedev, E. Pecou, “Topological classification of gradient-like diffeomorphisms on 3-manifolds”, *Topology*, 2004, 369-391.
3. Ch. Bonatti, V. Grines, O. Pochinka., “Classification of Morse-Smale diffeomorphisms with the chain of saddles on 3-manifolds”, *World Scientific. Singapore.*, 2006, 121-147.
4. В.З. Гринес, “Топологическая классификация диффеоморфизмов Морса-Смейла с конечным множеством гетероклинических траекторий на поверхностях”, *Математические заметки*, **54(3)** (1993), 3-17.
5. В.З. Гринес., Е.Я. Гуревич., В.С. Медведев, “О классификации диффеоморфизмов Морса-Смейла с одномерным множеством неустойчивых сепаратрис”, *Труды МИАН*, **270 (1)** (2010), 20-35.
6. V. Z. Grines., E. Y. Gurevich., O. V. Pochinka., “Topological classification of Morse-Smale diffeomorphisms without heteroclinic intersection”, *Journal of Mathematical Sciences*, 2015, 81-91.
7. V. Grines, T. Medvedev , O. Pochinka, *Dynamical Systems on 2- and 3-Manifolds.*, Springer International Publishing Switzerland., 2016, 364 p.
8. Т. М. Митрякова , О.В. Починка, А.Е. Шищенко., “О структуре пространства блуждающих орбит диффеоморфизмов поверхностей с конечным гиперболическим цепно рекуррентным множеством”, *СВМО*, **1** (2011), 63-70.
9. D. Rolfsen, “Knots and links.”, *University of British Columbia, Math. Lecture*, **7** (1990).

Поступила 10.03.2017

MSC2010 05C15

## The existence connected characteristic space at the gradient-like diffeomorphisms of surfaces

© E. V. Nozdrinova<sup>2</sup>

<sup>2</sup> Elena V. Nozdrinova, laboratory assistant, Laboratory of topological methods in dynamics, National Research University Higher School of Economics (25/12 Bolshaja Pecherskaja Str., Nizhny Novgorod 603155, Russia), ORCID: <http://orcid.org/0000-0001-5209-377X>, maati@mail.ru

**Abstract.** In this paper we consider the class  $G$  of orientation-preserving gradient-like diffeomorphisms  $f$  defined on a smooth oriented closed surfaces  $M^2$ . Author establishes that for every such diffeomorphism there is a dual pair attractor-repeller  $A_f, R_f$  that have topological dimension not greater than 1 and the orbit space in their supplement  $V_f$  is homeomorphic to the two-dimensional torus. The immediate consequence of this result is the same period of saddle separatrices of all diffeomorphisms  $f \in G$ . A lot of classification results for structurally stable dynamical systems with a non-wandering set consisting of a finite number of orbits (Morse-Smale systems) is based on the possibility of such representation for the system dynamics in the “source-sink” form. For example, for systems in dimension three there always exists a connected characteristic space associated with the choice of a one-dimensional dual attractor-repeller pair. In dimension two this is not true even in the gradient-like case. However, in this paper it is shown that there exists a one-dimensional dual pair with connected characteristic orbit space.

**Key Words:** gradient-like diffeomorphism, attractor, repeller.

## REFERENCES

1. C. Conley, “Isolated Invariant Sets and Morse Index”, *CBMS Regional Conference Series in Math. vol. 38*, 1978, 89.
2. Ch. Bonatti, V. Grines, V. Medvedev, E. Pecou, “Topological classification of gradient-like diffeomorphisms on 3-manifolds”, *Topology*, 2004, 369-391.
3. Ch. Bonatti, V. Grines, O. Pochinka., “Classification of Morse-Smale diffeomorphisms with the chain of saddles on 3-manifolds”, *World Scientific. Singapore.*, 2006, 121-147.
4. V.Z. Grines, “Topological classification of diffeomorphisms of Morse-Smale with a finite set of heteroclinic trajectories on surfaces”, *Mathematical Notes*, **54(3)** (1993), 3-17.
5. V.Z. Grines., E.Y. Gurevich.,V.S. Medvedev, “Classification of Morse-Smale diffeomorphisms with one-dimensional set of unstable separatrices”, *Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics.*, **270 (1)** (2010), 20-35.
6. V.Z. Grines., E.Y. Gurevich.,O.V. Pochinka., “Topological classification of Morse-Smale diffeomorphisms without heteroclinic intersection”, *Journal of Mathematical Sciences*, 2015, 81-91.
7. V. Grines, T. Medvedev , O. Pochinka, *Dynamical Systems on 2- and 3-Manifolds.*, Springer International Publishing Switzerland., 2016, 364 p.
8. T. M. Mitryakova , O.V. Pochinka, A.E. Shishenkova, “Energy function for diffeomorphisms on surfaces with finite hyperbolic chain recurrent set”, *SVMO*, **1** (2011), 63-70
9. D. Rolfsen, “Knots and links.”, *University of British Columbia, Math. Lecture*, **7** (1990).

*Submitted 10.03.2017*